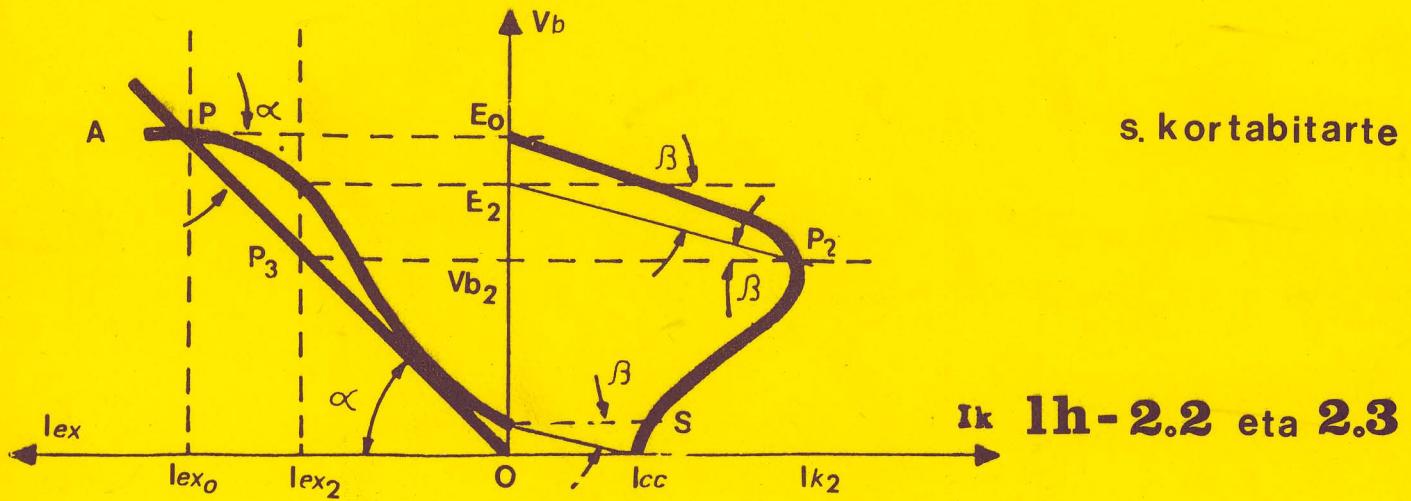
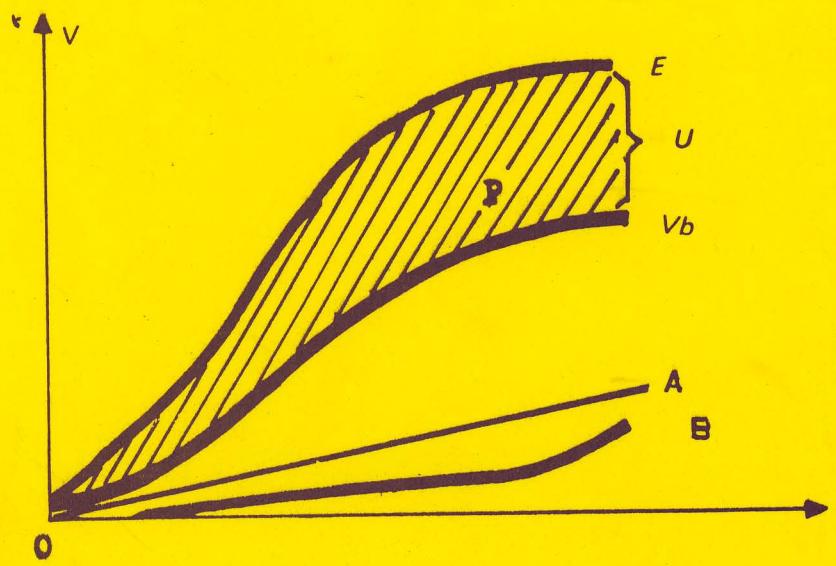


# MAKINA ELEKTRIKOAK II

laborategiko saiakuntzen ondorioak



**I<sub>k</sub> 1h-2.2 eta 2.3**





*Aurreki Kutxa Municipalak*

Babestutako argitarapena

---

Edición patrocinada por la

*Caja de Ahorros Municipal  
de San Sebastián*



TEKNOLOGI TALDEA

MAKINA ELEKTRIKOAK II

( LABORATEGI SAIKUNTZEN ONDORIOAK )

L.H. 2.2 ETA 2.3

EGILEA : SABIN KORTABITARTE

Markinako Lanbide Heziketa Eskolako Irakaslea

MOLDATZAILEA : ELHUYAR KULTUR ELKARTEA

(c) Copyright: ELHUYAR KULTUR ELKARTEA  
I.S.B.N. : 84-86158-19-2  
Lege gordailua : SS/337-83  
Inprimategia : DONOSTIAKO AURREZKI KUTXA MUNIZIPALA

M A K I N A            E L E K T R I K O A K    II  
=====

LABORATEGIKO ARIKETAK

( SOLUZIOAK )

1.983

S. Kortabitarte

## S A R R E R A

Lanbide Heziketako laugarren eta bostgarren mailetarako prestatua izan zen "Makina Elektrikoak - Laborate giko Ariketak " deitu liburua.

Liburu horren osagarri eta batez ere irakaslearentzako lagungarri izan daitekelakoan burutu da bigarren hau.Nabari denez,aurrekoan azaltzen ziren teoria eta saiakuntzen soluzioak eta konklusioak presentatzen dira bigarren liburu honetan Teoriaren froga bezala,saiakuntzok laborategian eginak izan dira eta beraz experientzia batzuen ondorioak dira.Halata ere makina batetik bestera alde izugarriak egon daitezkeenez,hemen argitzen diran grafikoak eta ematen diren baloreak,saiakuntzak egiteko jarraitu behar den prozesuaren argibide besterik ez nahi lukete izan.Modu guztietara,Alecoop etxearen makinak erabiltzen badira,grafikook nahiko fidagarriak direla esan dezakegu.

Laugarren mailan,"korronte jarraiko" makinaren gaia aztertu eta sakonduko dela eta bostgarren mailan berriz,"korronte alterno" koena erabiliko dela pentsatuz, eta nolanahi ere teknologia eta praktikak elkarrekin loturik joan behar dutenez,bi sail nagusitan bananduko genitzke liburu hontan azaltzen diren ariketak:

- Automatizazio bereziak eta korronte jarraiko makinak, laugarren mailan emateko.
- Korronte alternoko makinak,bostgarren mailarako.

Denaden,irakasle bakoitzak ikusi beharko luke,bere kursoaren, taxuketaren arabera,nola eman gaiok.

Modu guztietara,gure hizkuntzaren onerako,gure ikastetxeetan gaiok euskaraz ematen edota ,gutxienez,eman daitezkela ohartazten lagunduko balu,liburu honen helburua beterik legoke.

## E\_D\_U\_K\_I\_N\_A

### AUTOMATIZAZIO\_BEREZIAK

Orr.

T2.- Korronte alternoko motoreen balaztaketa .....	11
T3.- Errotore harilkatuko motoreen abioa .....	12
T4.- Bi harilkatu independienteko motoreak .....	13
T5.- "Dahlander" sistemako motoreak .....	15
T6.- "Dahlander" motorearen norantz aldaketa .....	16
T7.- Bi motore trifasikoren funtzionamendua,erre-pikatzen den ziklo bzten arabera .....	18

### EXZITAZIO\_INDEPENDIENTEKO\_DINAMOAK

T8.- Dinamoaren abioa .....	21
T9.- Korronte-norantzaren aldaketa .....	22
T10.-Dinamoaren tentsio-aldeketa .....	23
T11.-Dinamoaren "hutseko ezaugarria" .....	24
T12.-Dinamoaren kargako ezaugarria .....	25
T13.-Induzituaren ezaugarria .....	26

### DINAMO\_AUTOEXZITATUAK

T14.-Autoexzitazio saiakuntza eta kurbak .....	28
T15.-Shunt dinamoaren kargako ezaugarria .....	29
T16.-Serie dinamo:saiakuntza eta kurbak .....	31
T17.-Serie dinamoaren hutseko ezaugarria .....	32
T18.-Serie dinamoaren kargako ezaugarria .....	33

### KORRONTZUZENEKO MOTOREREAK

	<u>Orr.</u>
T19.- Shunt motorearen abioa .....	35
T20.- Konmutazio txarra duen motore baten funtzionamendua .....	36
T21.- Sunt motorearen norantz aldaketa .....	37
T22.- Exzitazio independienteko motorearen funtzionamendua: Abioa eta balaztaketa .....	40
T23.- Korronte zuzeneko makinaren potentzi galera mekanikoak .....	41
T24.- Abiadura/induzituko korronte ezaugarrria .....	42
T25.- Abiadura/korronte induktorea ezaugarrria .....	43
T26.- Ward-Leonard grupoa .....	45
T27.- Serie-motorearen abiatze prozesua .....	46
T28.- Abiadura/intentsitate ezaugarrria .....	47
T29.- Momentu/kargako korronte ezaugarrria .....	48

### ALTERNADOREAK

T30.- Exzitazio independienteko alternadore trifasikoaren funtzionamendua .....	50
T31.- Alternadore autoexzitatuak .....	51
T32.- Alternadoreen akoplamendua .....	52
T33.- Alternadorearen hutseko ezaugarrria .....	53
T34.- Alternadorearen zirkuitulaburreko ezaugarrria ...	54
T35.- Alternadorearen impedantzia sinkronoa .....	55
T36.- Alternadore baten kargako ezaugarrria .....	56
T37.- Alternadore trifasikoaren kargako ezaugarrria....	57

### MOTORE SINKRONOAK

T38.- Motore asinkronoaren abioa induktorea zirkuitulaburrean jarririk: Teoriaren aplikapena .....	59
T39.- Motore sinkronoaren abioa,motore asinkrono batet bez lagundurik. ....	60
T40.- Makina sinkronoaren ezaugariak: Mordey-ren kurbak .....	61

MOTORE ASINKRONOAK

Orr.

T41.- Motore asinkronoaren abiadura aldaketa .....	64
T42.- Motore asinkronoaren hutseko ezaugarriak .....	65
T43.- Motore asinkronoaren kargako ezaugarriak .....	66
T44.- Erratore harilkatuko motore asinkronoen abioa..	73
T45.- Maiztasun-bihurtzaileak.....	74
T46.- Erratore harilkatuko motore asinkronoen hutse- ko ezaugarria .....	76
T47.- Erratore harilkatuko motore asinkronoaren kar- gako ezaugarriak .....	77

MOTORE ASINKRONO MONOFASIKOAK

T48.- Motore asinkrono monofasikoaren abioa .....	82
T49.- Motore monofasikoaren biraketa norantzaren al- daketa .....	83
T50.- Motore monofasikoaren hutseko ezaugarriak .....	84
T51.- Motore monofasikoaren kargako ezaugarriak ....	85

SISTEMA MONOFASIKOZ ELIKATUTAKO MOTORE TRIFASIKOAK

T52.- Kargako saiakuntza .....	91
--------------------------------	----

TRANSFORMADORE ESTATIKOAK

T53.- Transformadorearen hutseko ezaugarria .....	94
T54.- Zirkuitu laburreko saiakuntza .....	95
T55.- Transformadorearen kargako saiakuntza .....	96
T56.- Transformadorearen barneko tentsio galerak:Kapp- en diagrama .....	98
T57.- Transformadorearen errendimendua .....	99
T58.- Motore trifasiko asinkrono baten harilketa eta laborategiko saiakuntza .....	103

T58. ARIKETARI BURUZKO ZENBAIT AZALPEN

Ariketa hau ez da motorearen birbordinatze soil bat izango. Ikasleari, motorearen nukleoa, estatorea, errotorea eta beste zenbait zehaztasun tekniko emango zaio; halanola: Aurretik zuen harilkatuaren datuak, ikasleak berak kondizio berri bat tzuetara molda ditzan. Ikasleak, aurretik motoreak zuen potentzia eta beraz momentu erabilgarria hobetzeko posibilitateak estudiatuko ditu eta kalkuluengarri arbera harilkatu berria jarri. Harrilkatu berriaren erantzuna ezagutzeko, motorearen momentua, potentzia eta abar entsegatuko dira laborategian, aurrekoekin konparatuz.

Beharrezkoak diren saiakuntzak egin ondoren, harilkatu berria ren fitxa tekniko bat osotuko da: Harilkatuaren eskema, espira kopurua, hariaren diametroa eta saiakuntzatik ateratako kurba eta gainerako zehaztasunak.

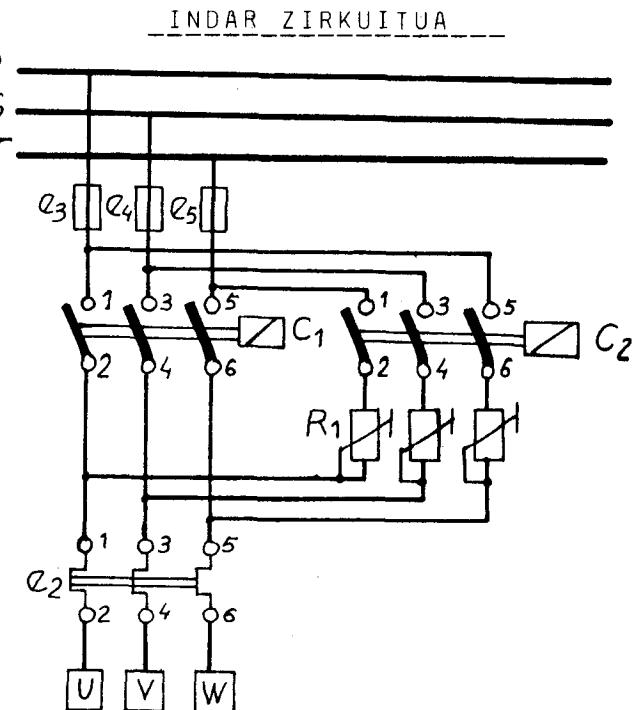
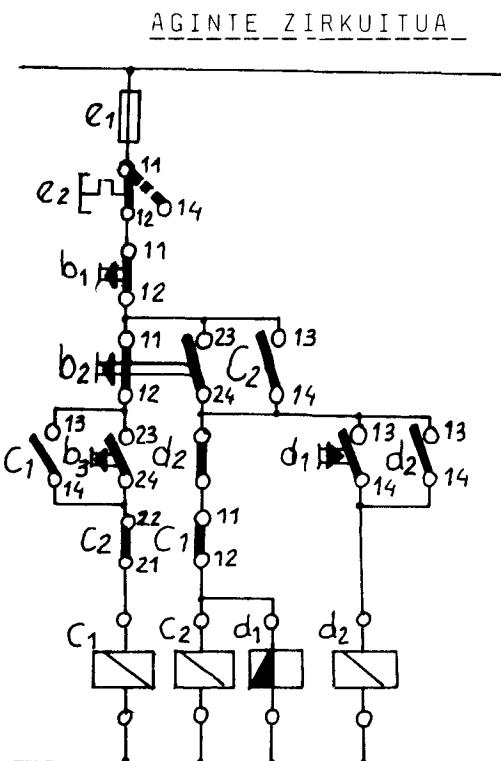
A U T O M A T I Z A Z I O

---

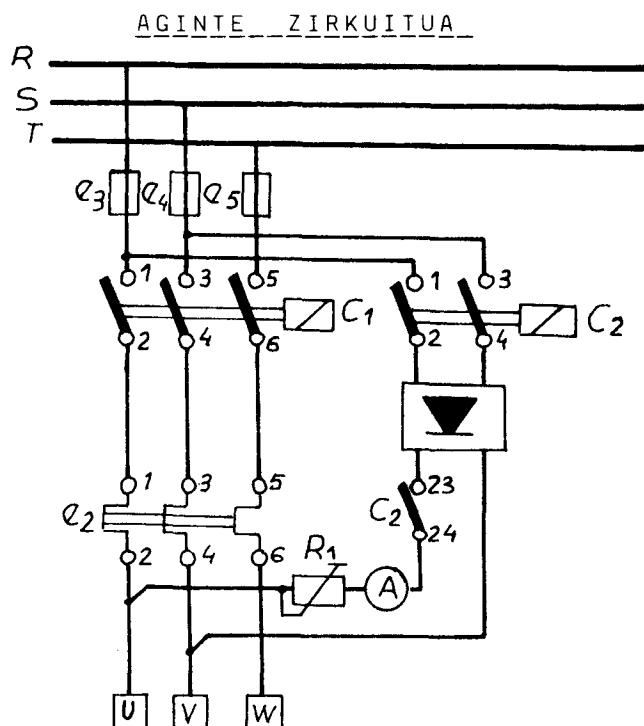
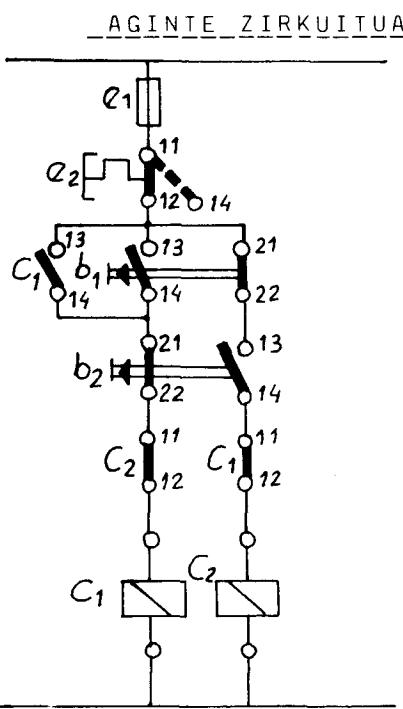
B E R E Z I A K

---

T2



Kontrakorronte bidezko frenatze sistema.

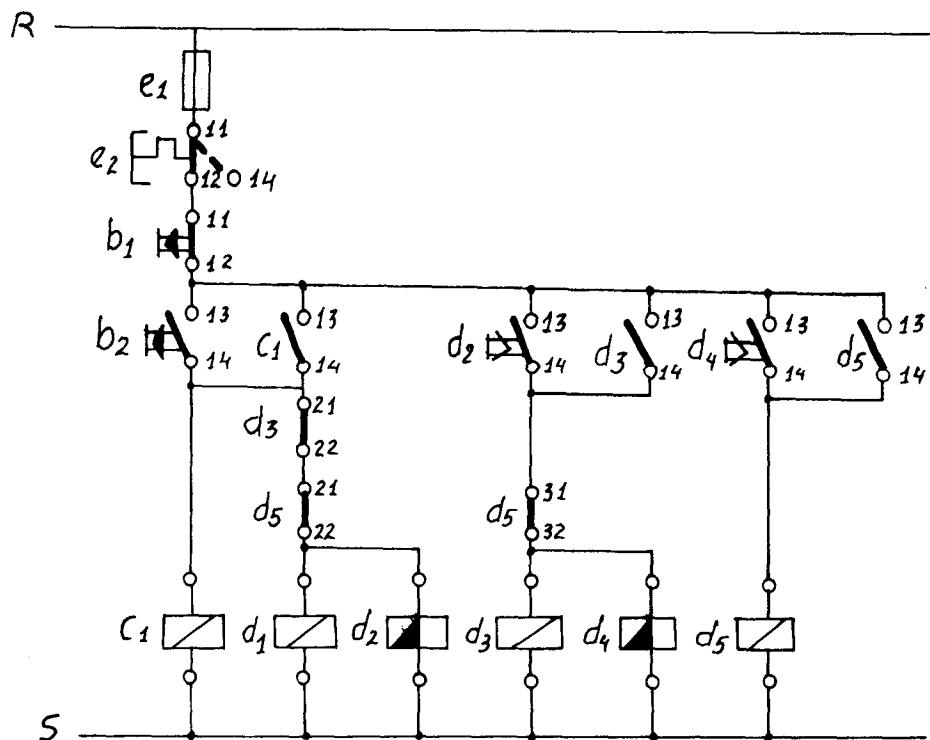


Motoreari generadore laburzirkuitatu bezala lan egin araziz lortzen den frenatze sistema regulagarrria.

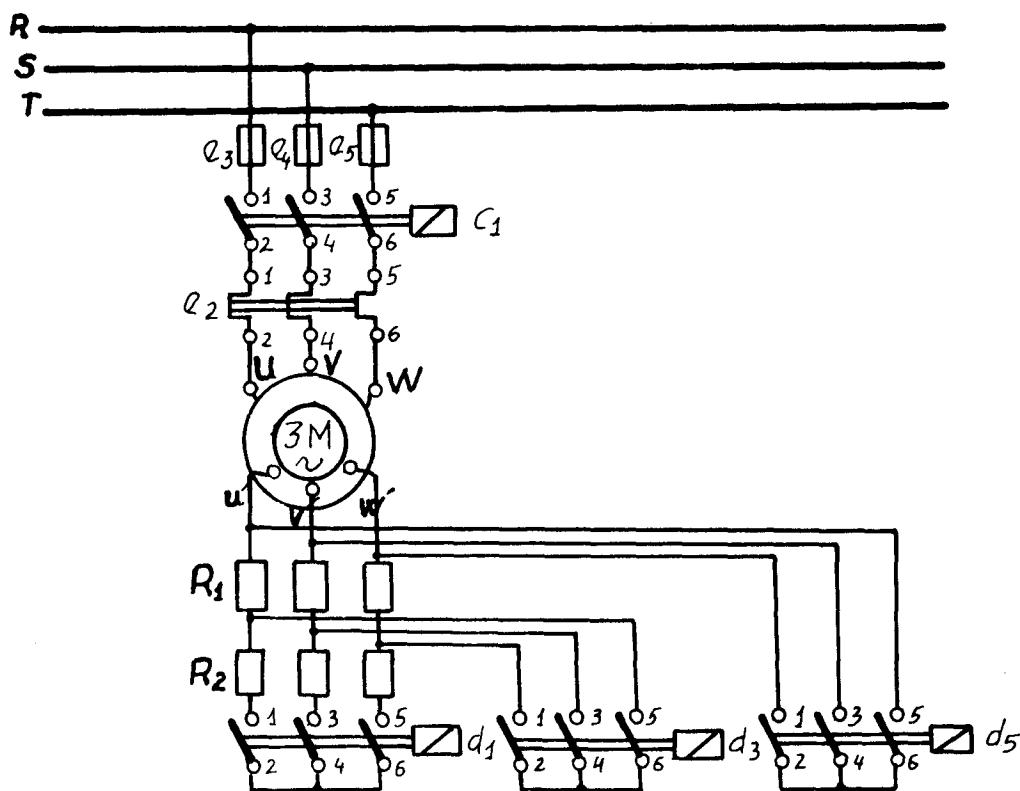
E S K E M A

T 3

AGINTE ZIRKUITUA



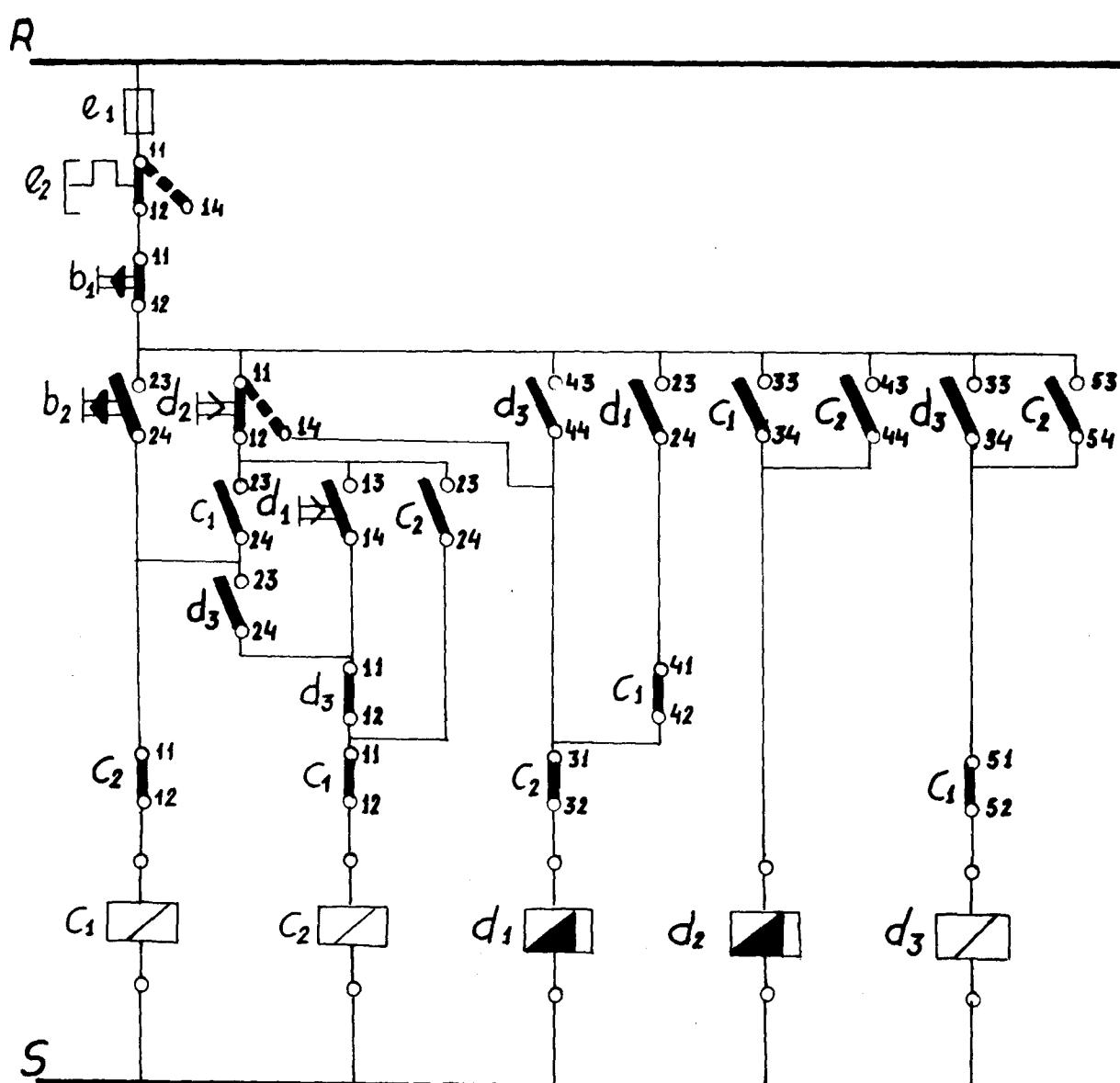
INDAR ZIRKUITUA



E S K E M A

T 4

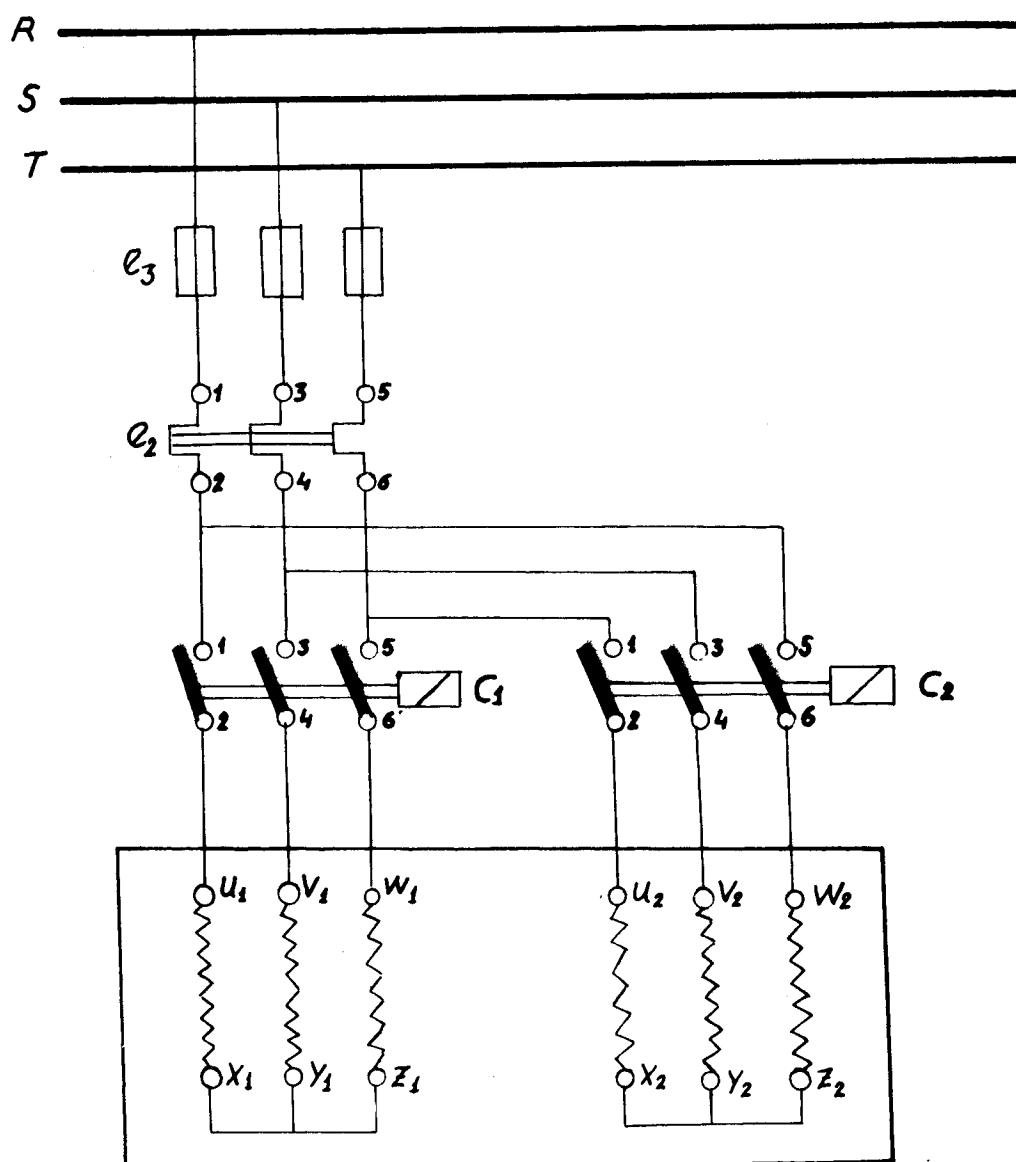
AGINTE ZIRKUITUA



E S K E M A

T 4

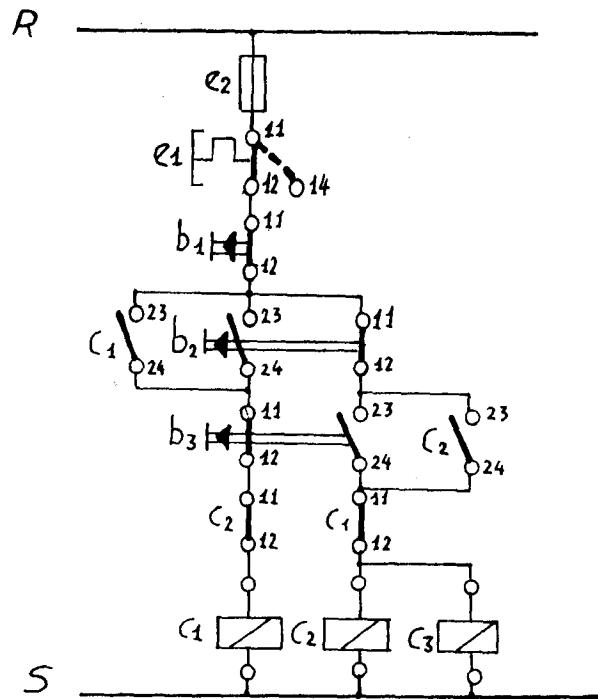
INDAR ZIRKUITUA



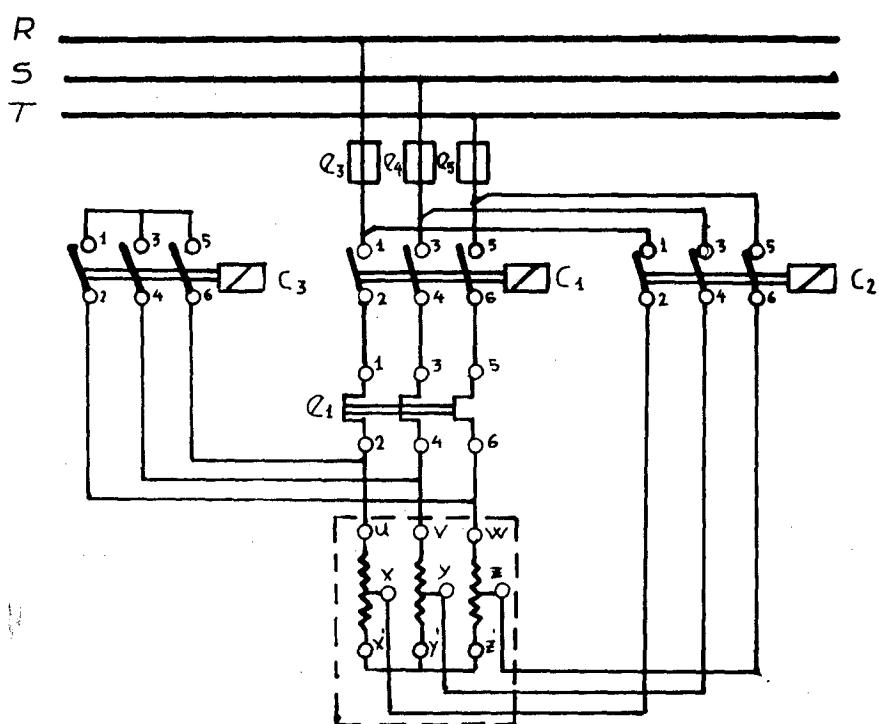
E S K E M A

T5

AGINTE ZIRKUITUA



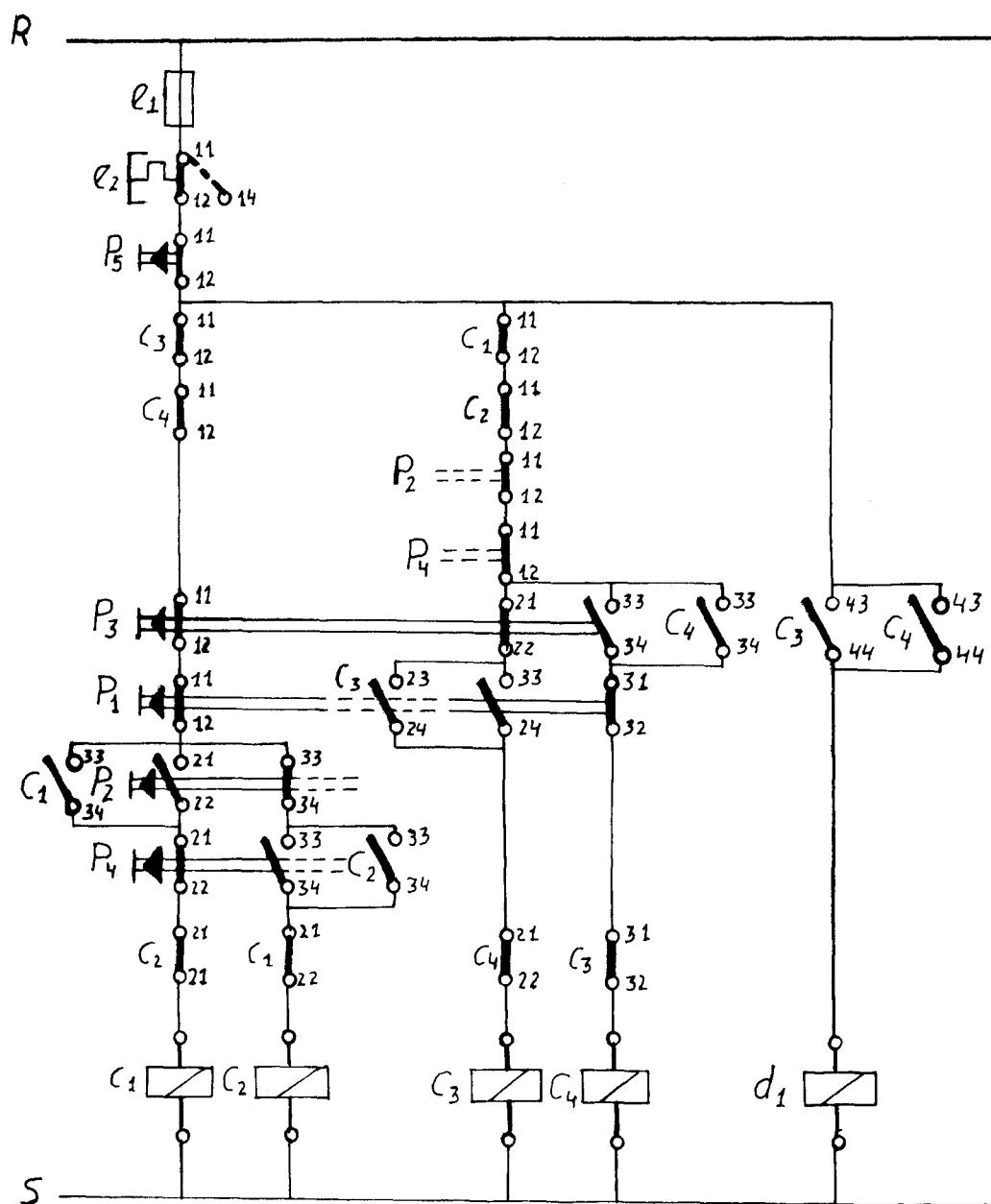
INDAR ZIRKUITUA



E S K E M A

T 6

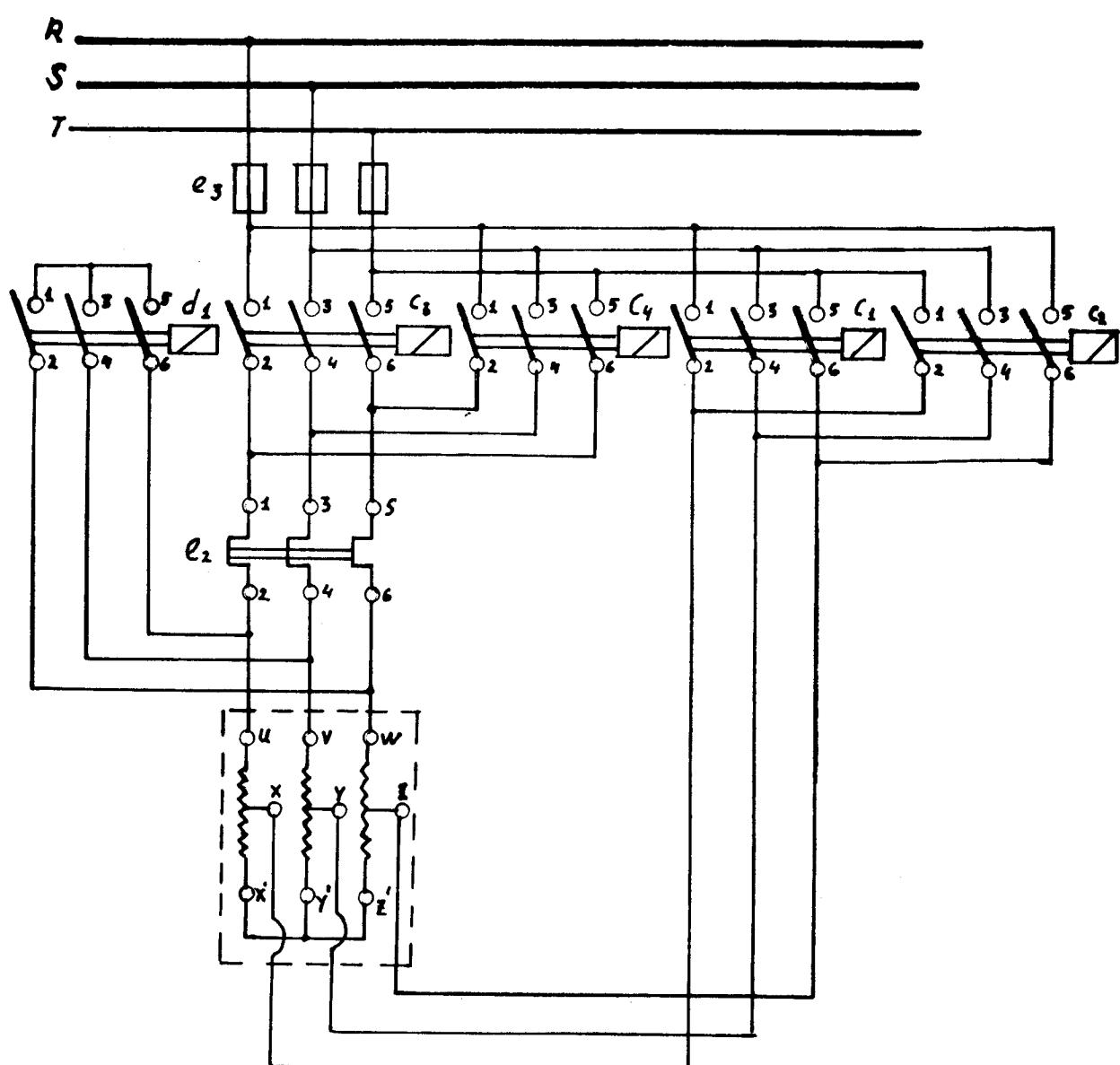
AGINTE ZIRKUITUA



E S K E M A

T6

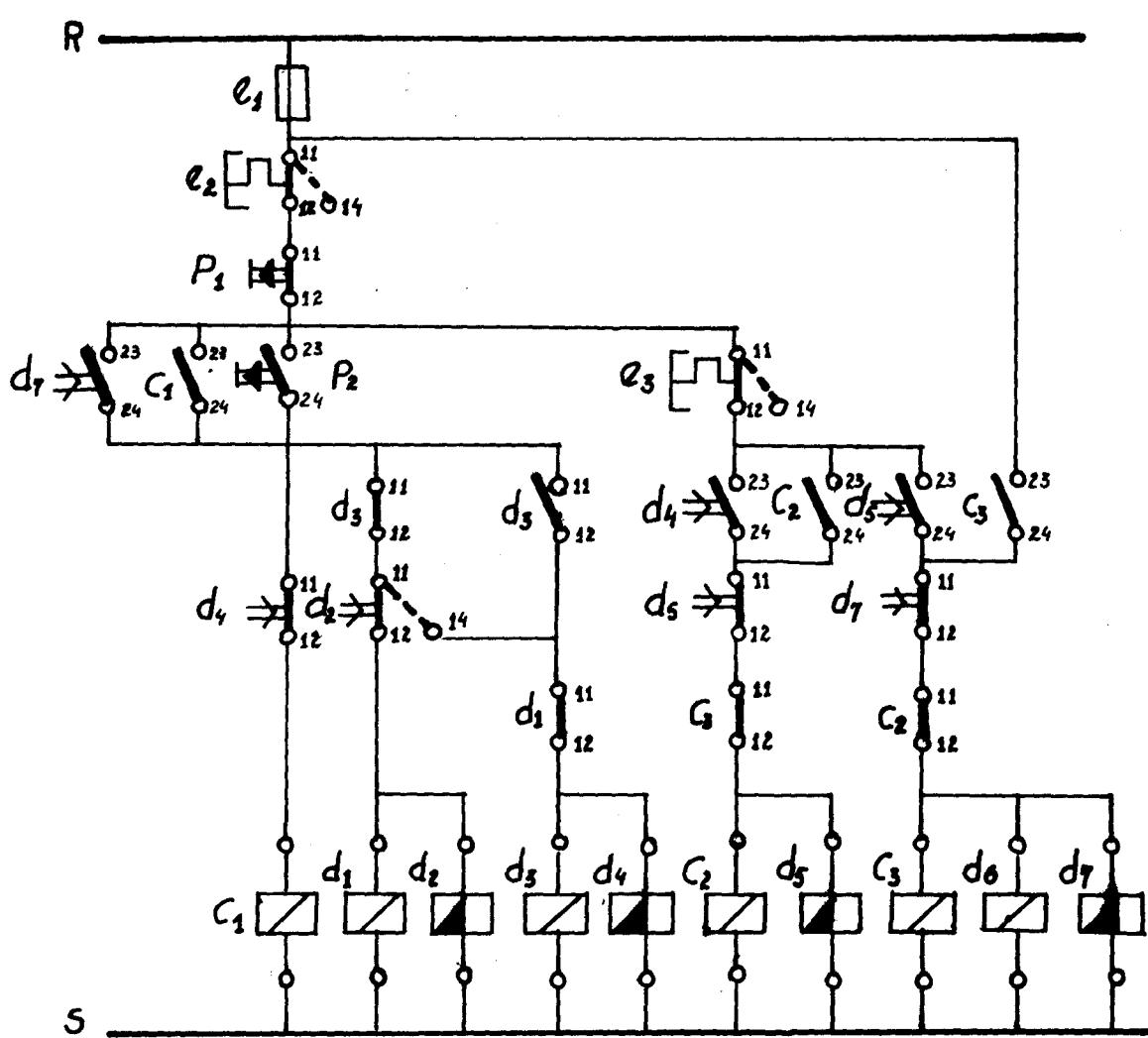
INDAR ZIRKUITUA



E S K E M A

T 7

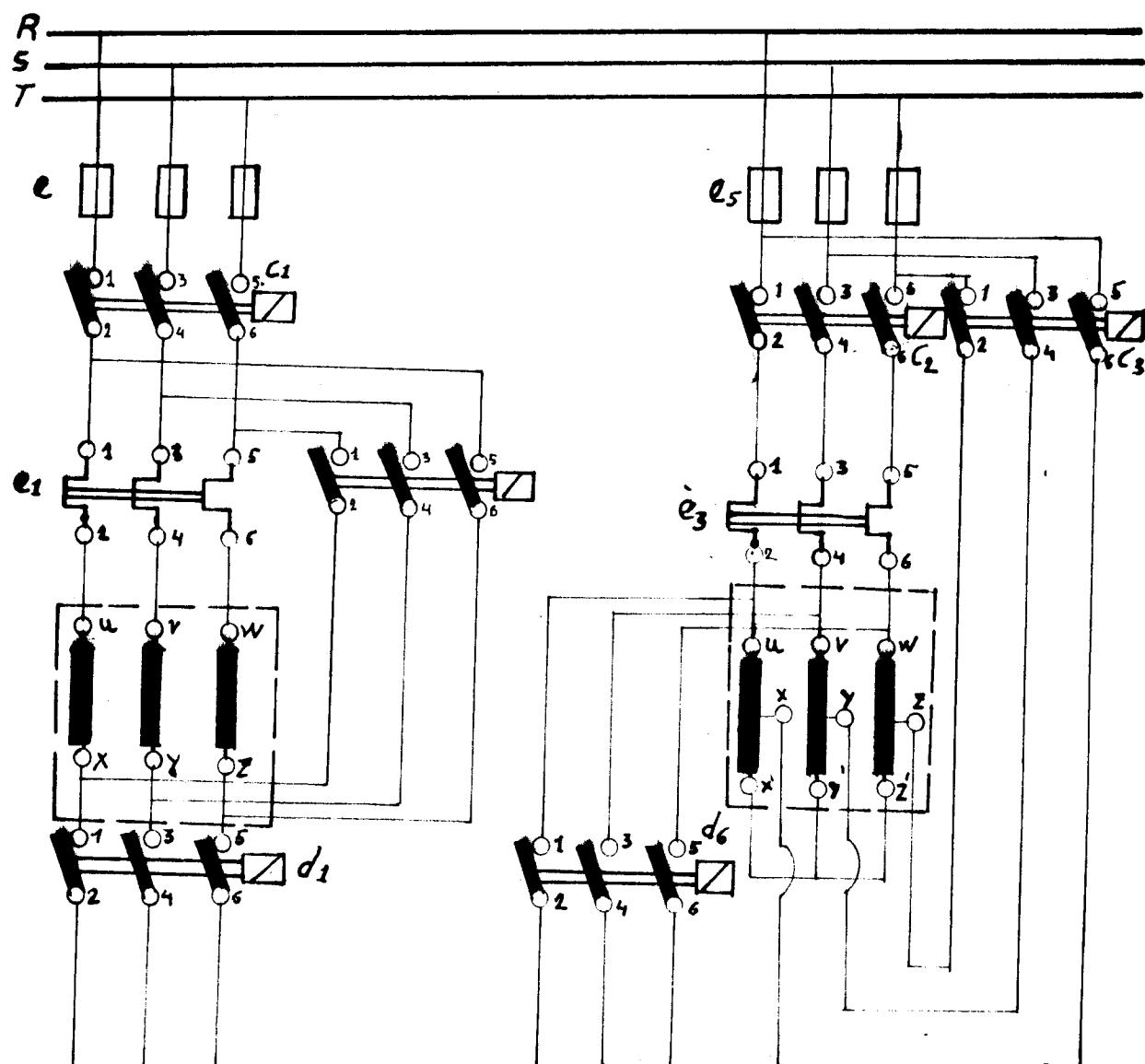
AGINTE ZIRKUITUA



E S K E M A

T 7

INDAR\_ZIRKUITUA



E X Z I T A Z I O      I N D E P E N D I E N T E K O

---

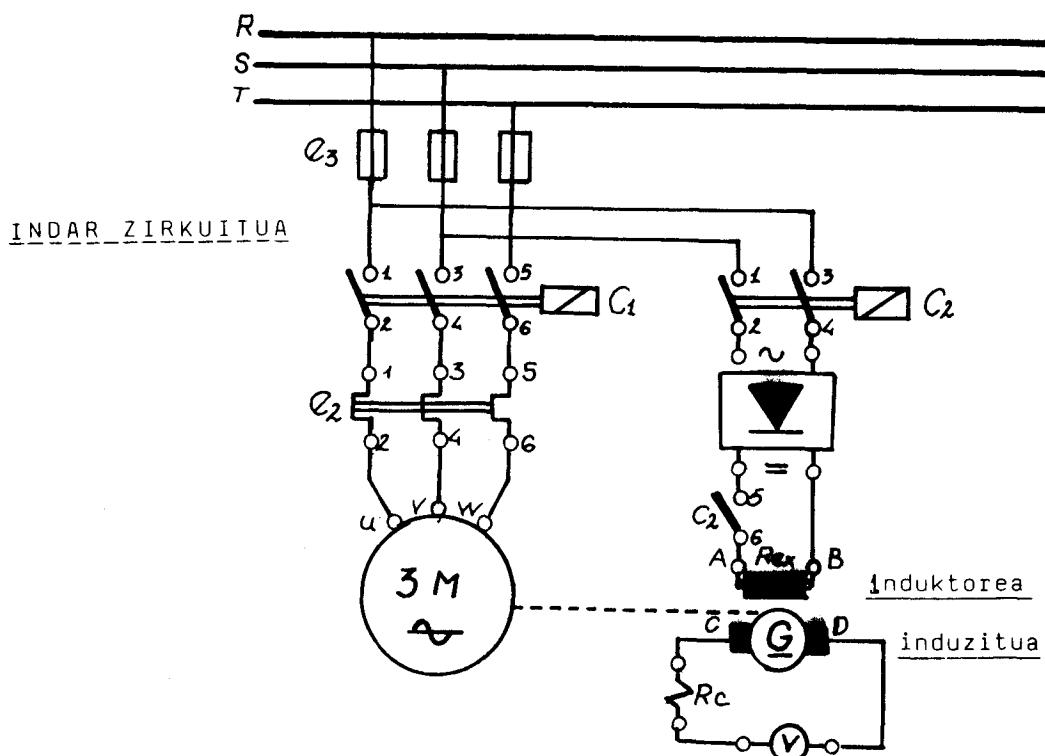
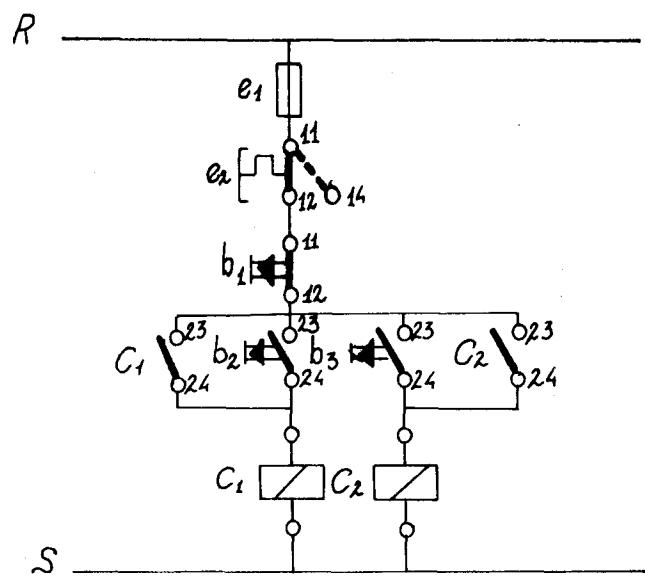
D I N A M O A K

---

E S K E M A

T 8

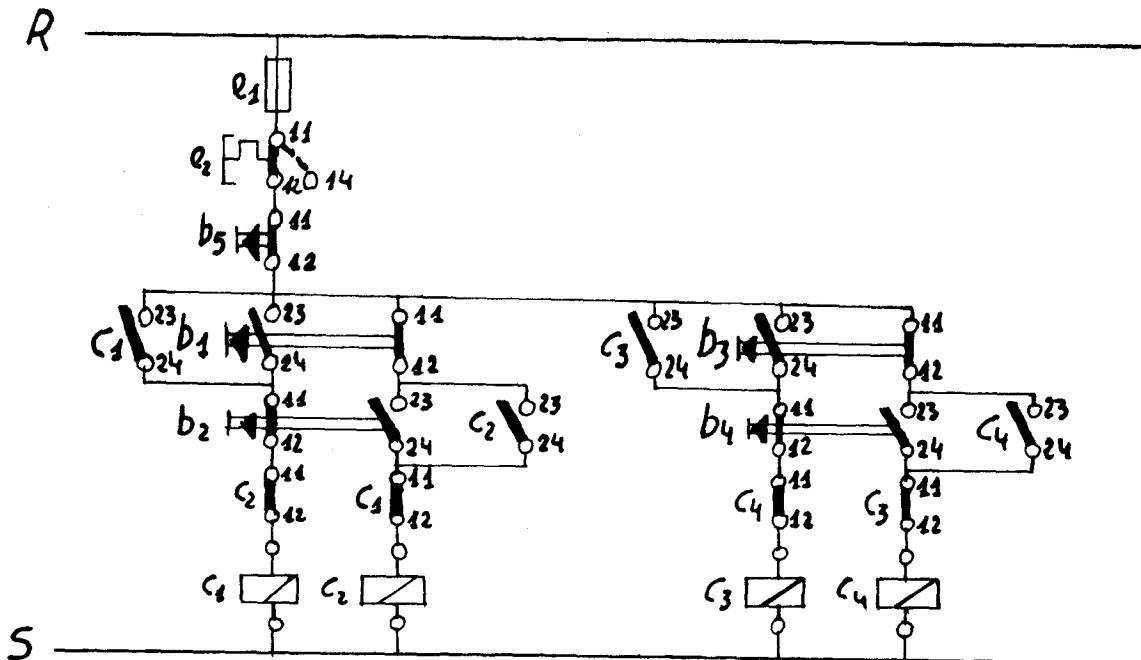
AGINTE\_ZIRKUITUA



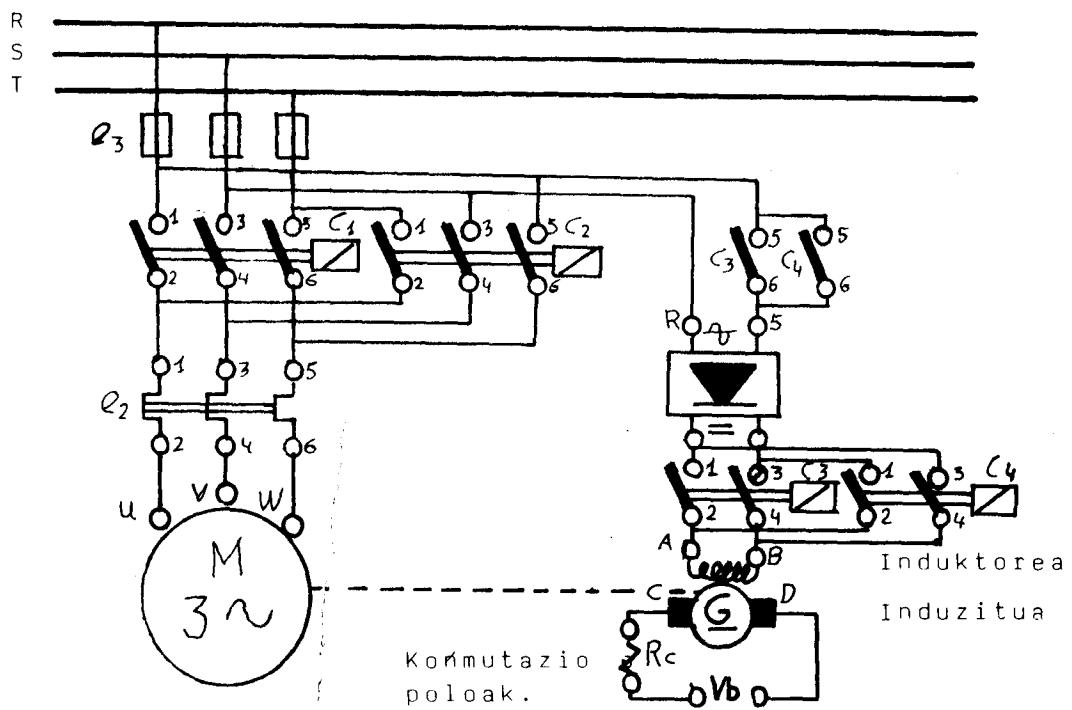
E S K E M A

T9

AGINIE ZIRKUITUA



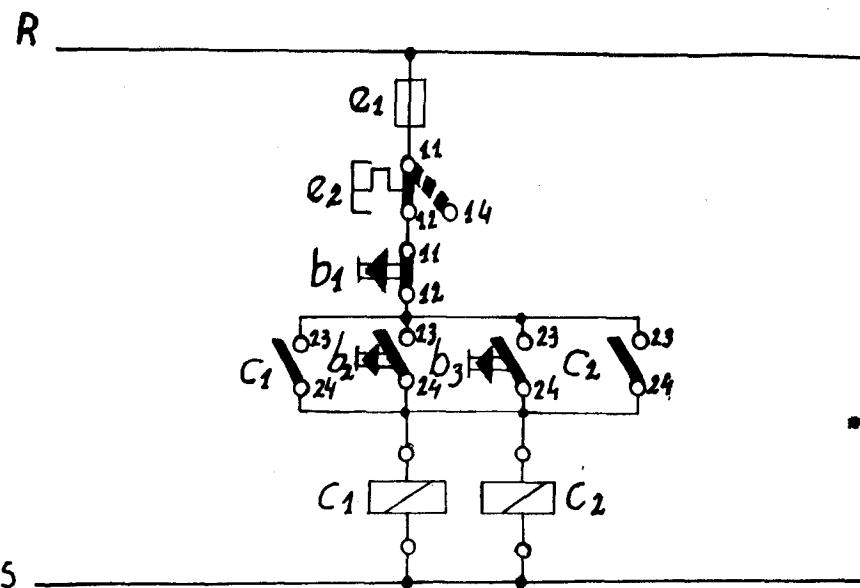
INDAR ZIRKUITUA



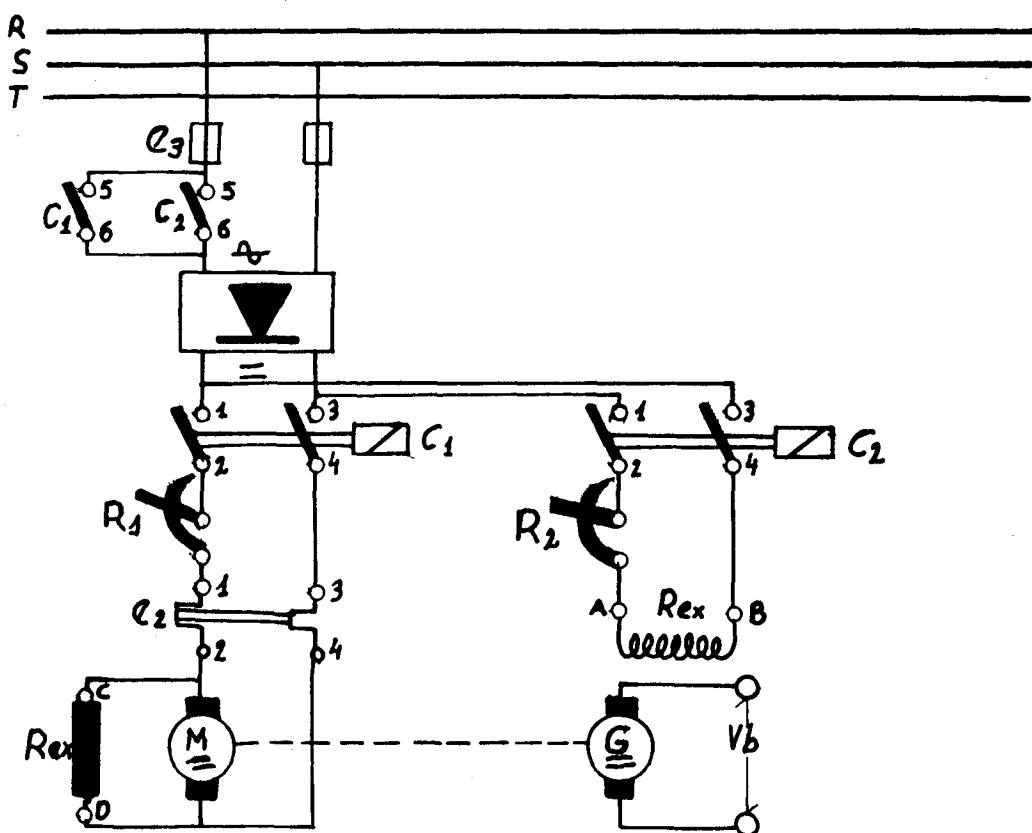
E S K E M A

T10

AGINTE ZIRKUITUA



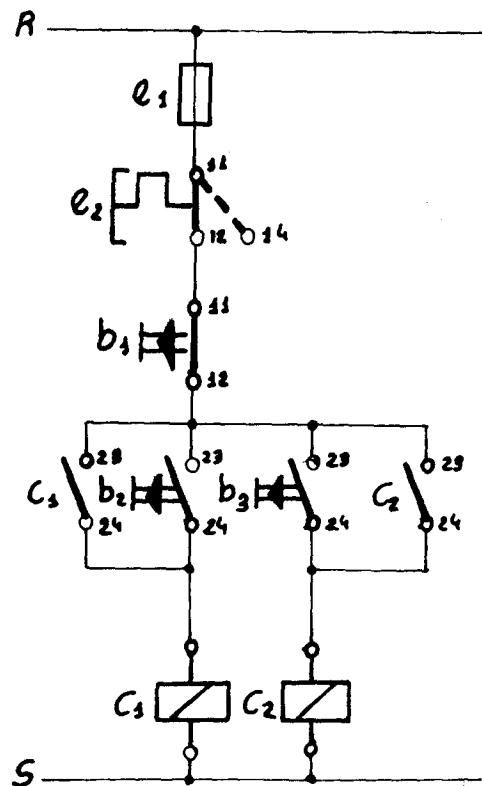
INDAR ZIRKUITA



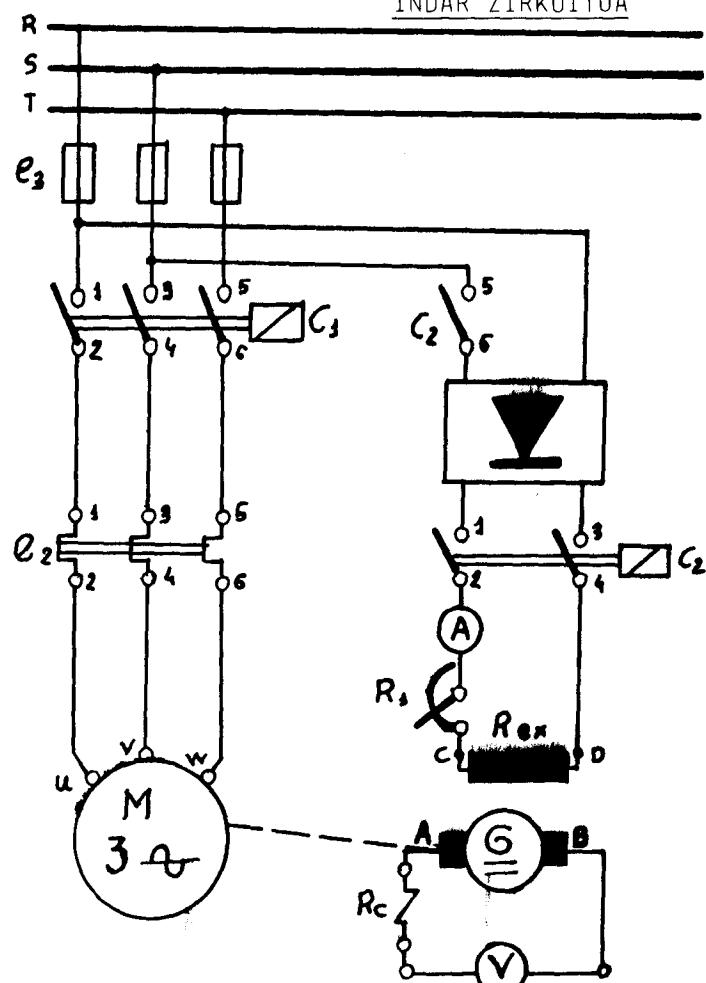
E S K E M A

T11

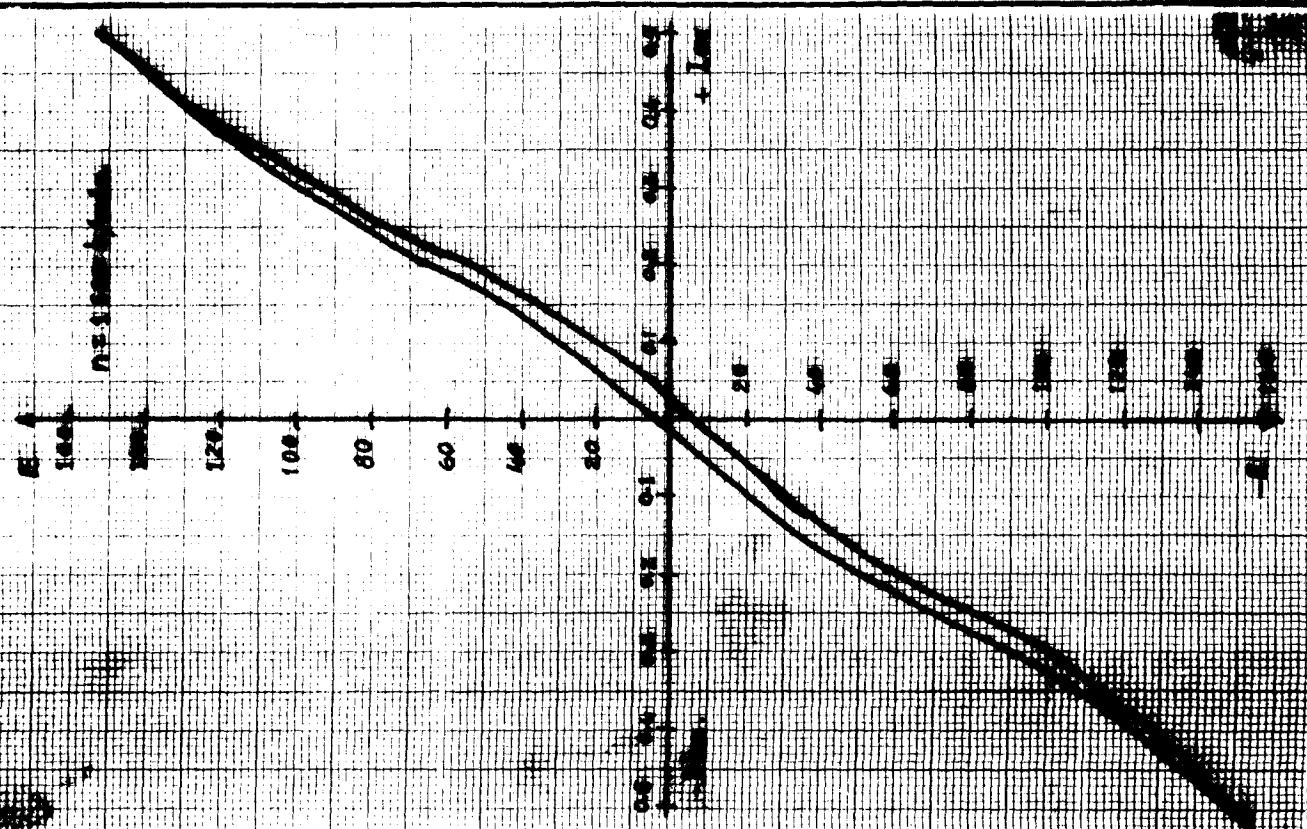
AGINTE ZIRKUITUA

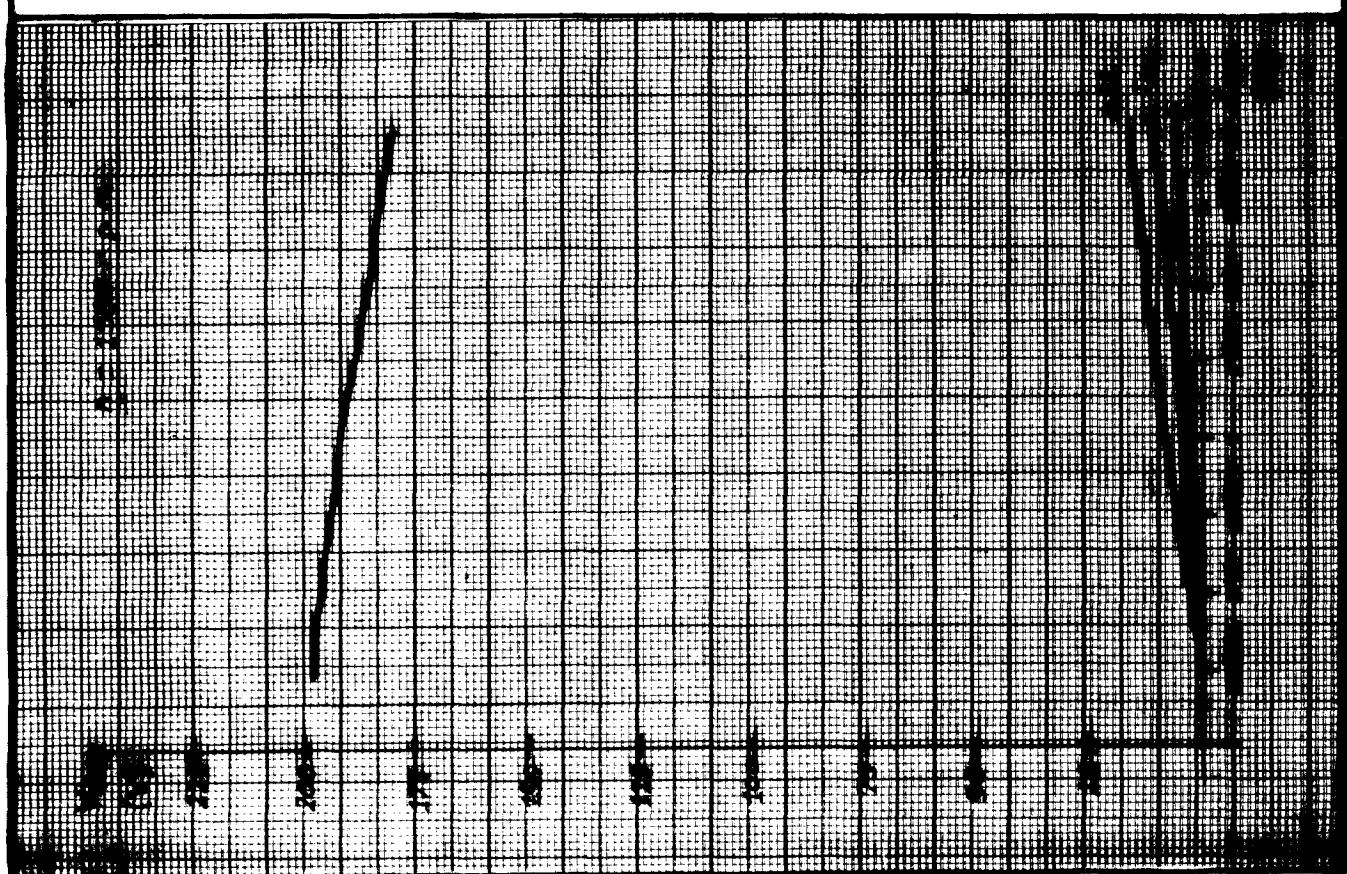
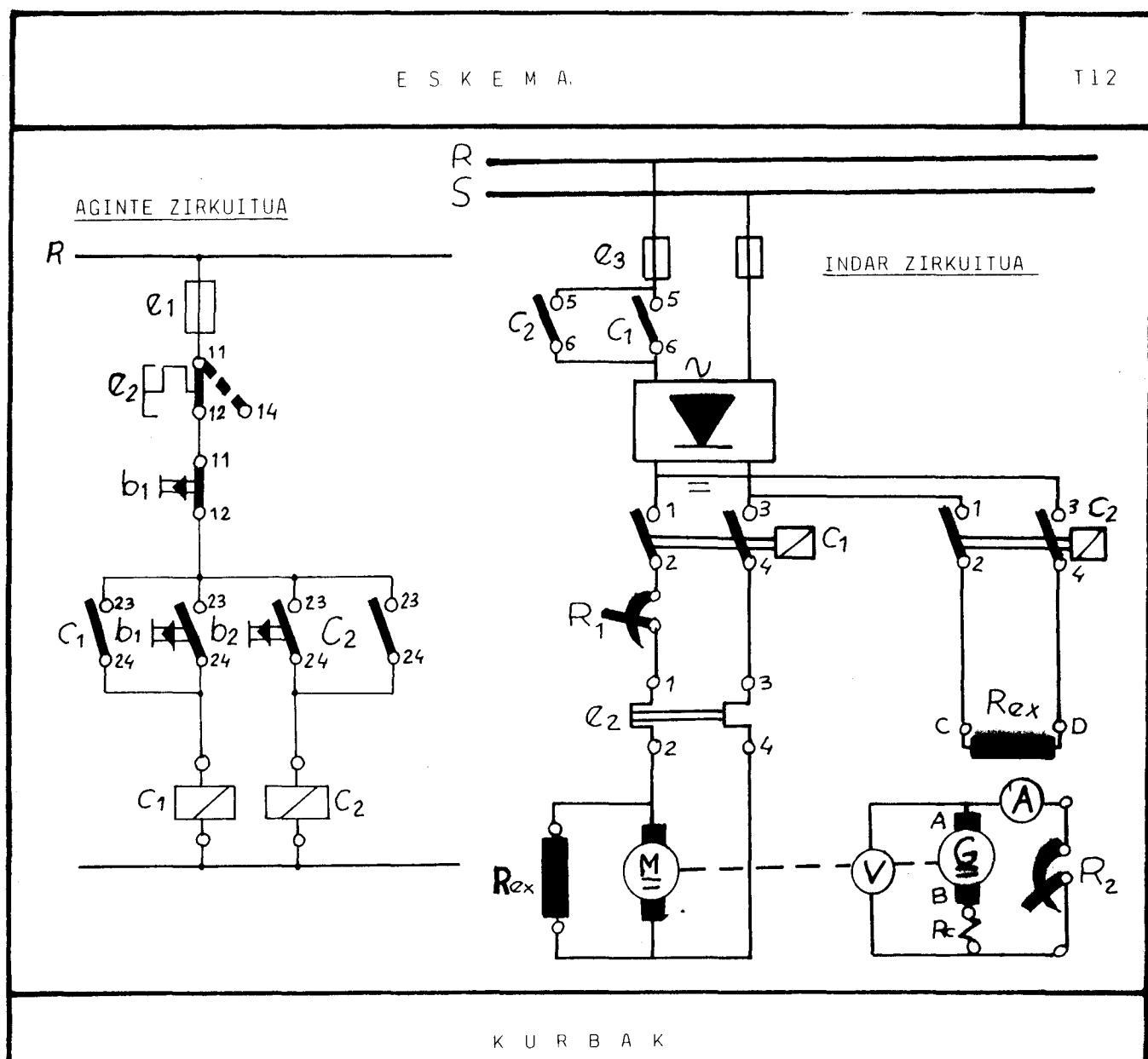


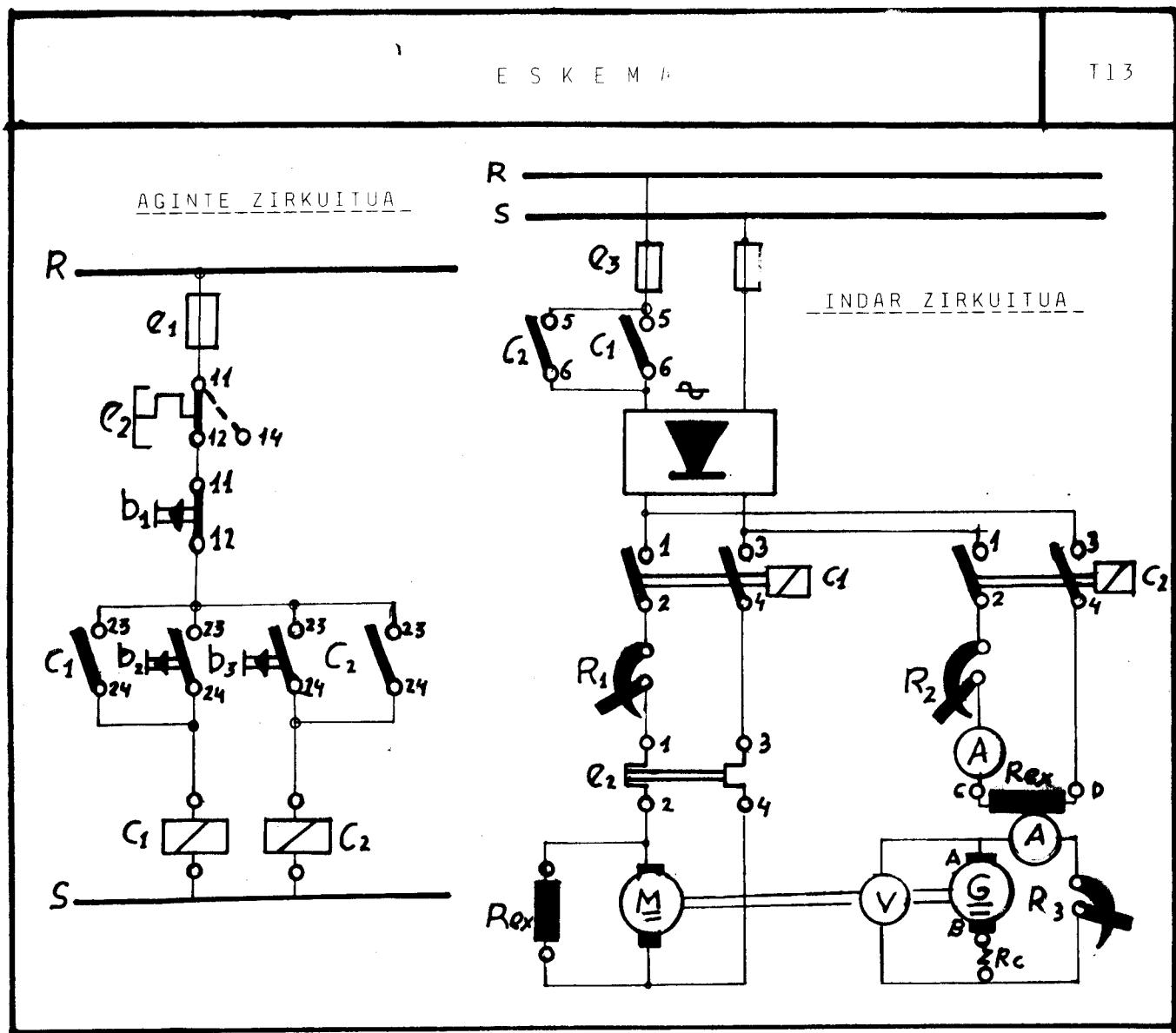
INDAR ZIRKUITUA



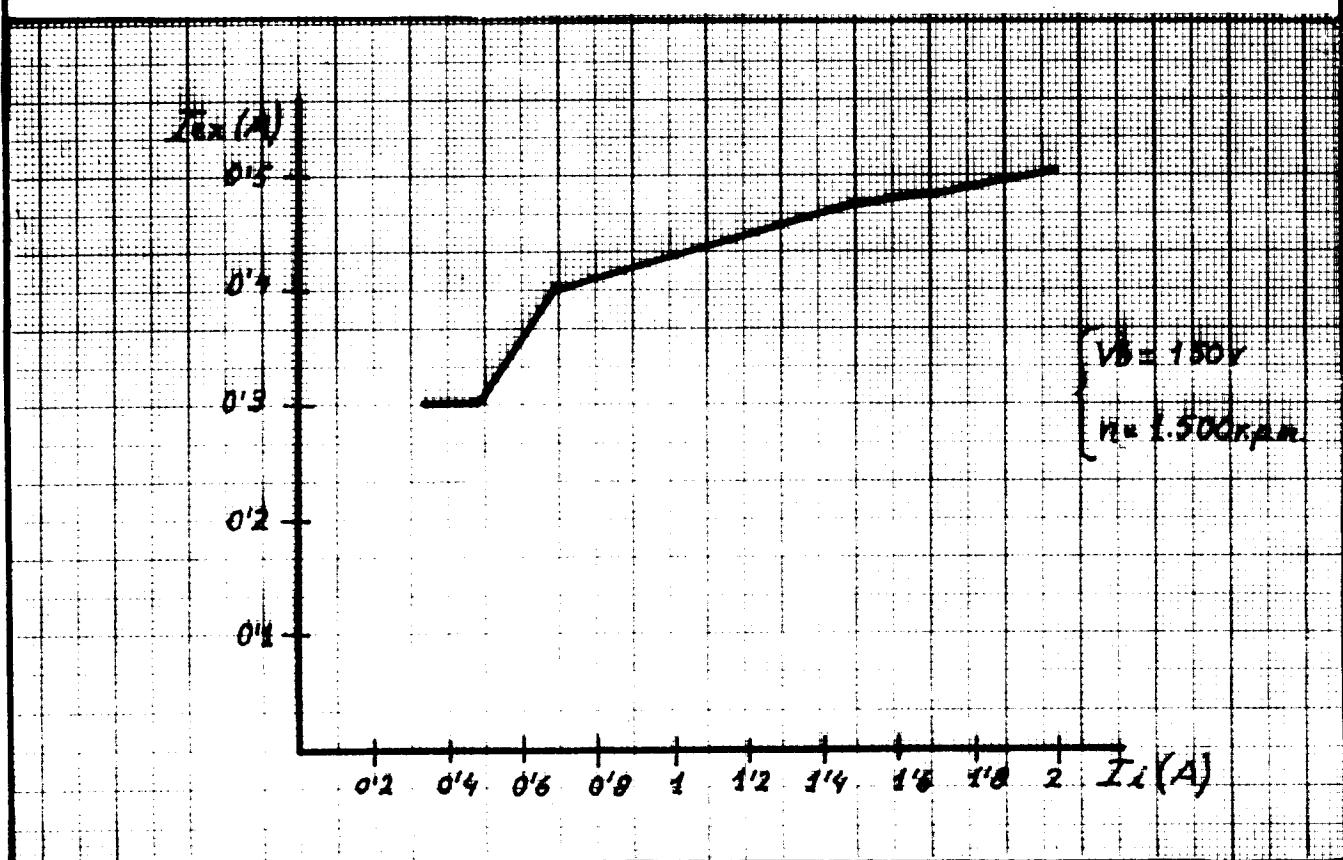
K U R B A K



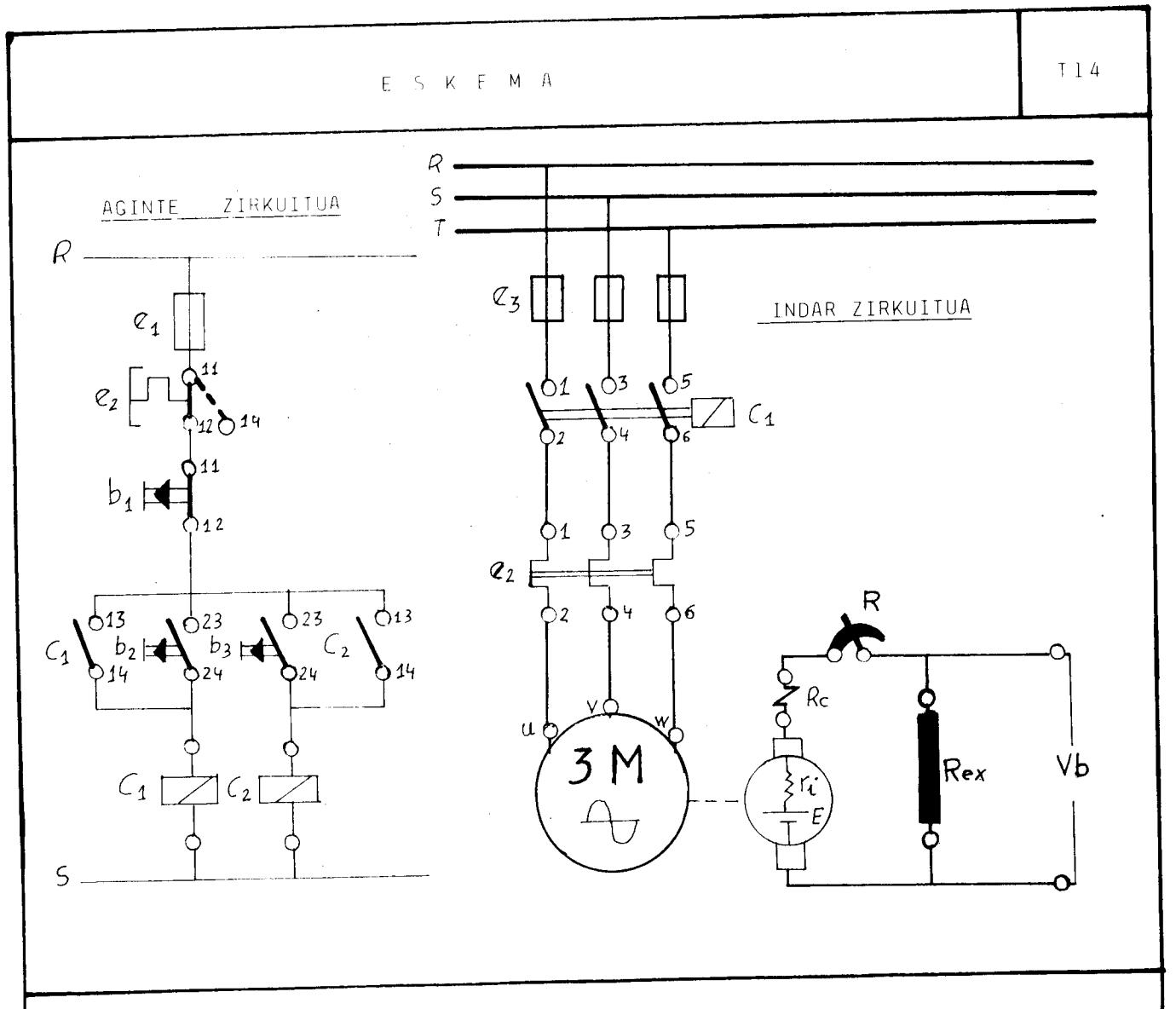




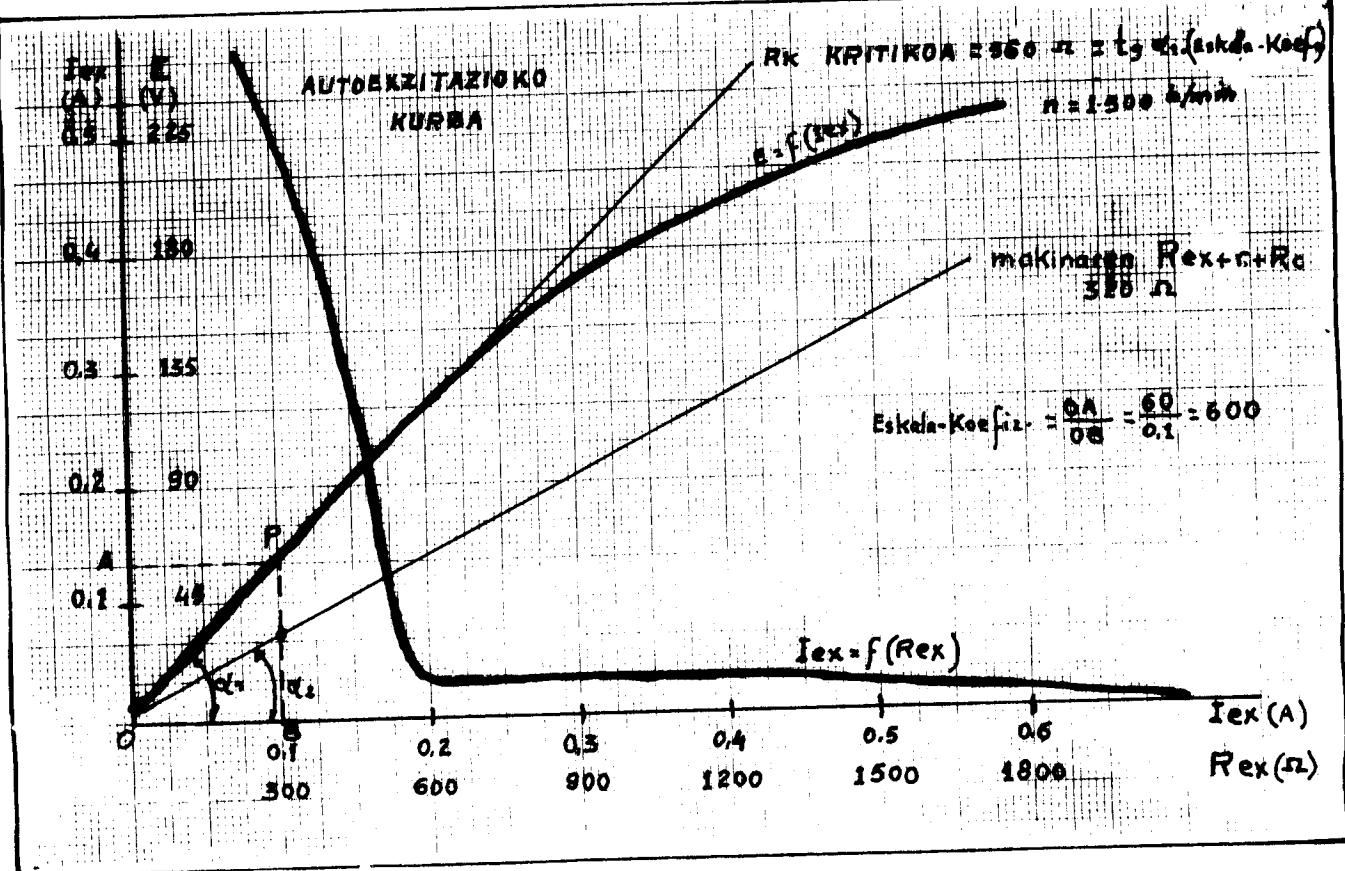
K U R B A K



D\_I\_NA\_MO\_A\_U\_T\_O\_E\_X\_Z\_I\_T\_A\_T\_U\_A\_K

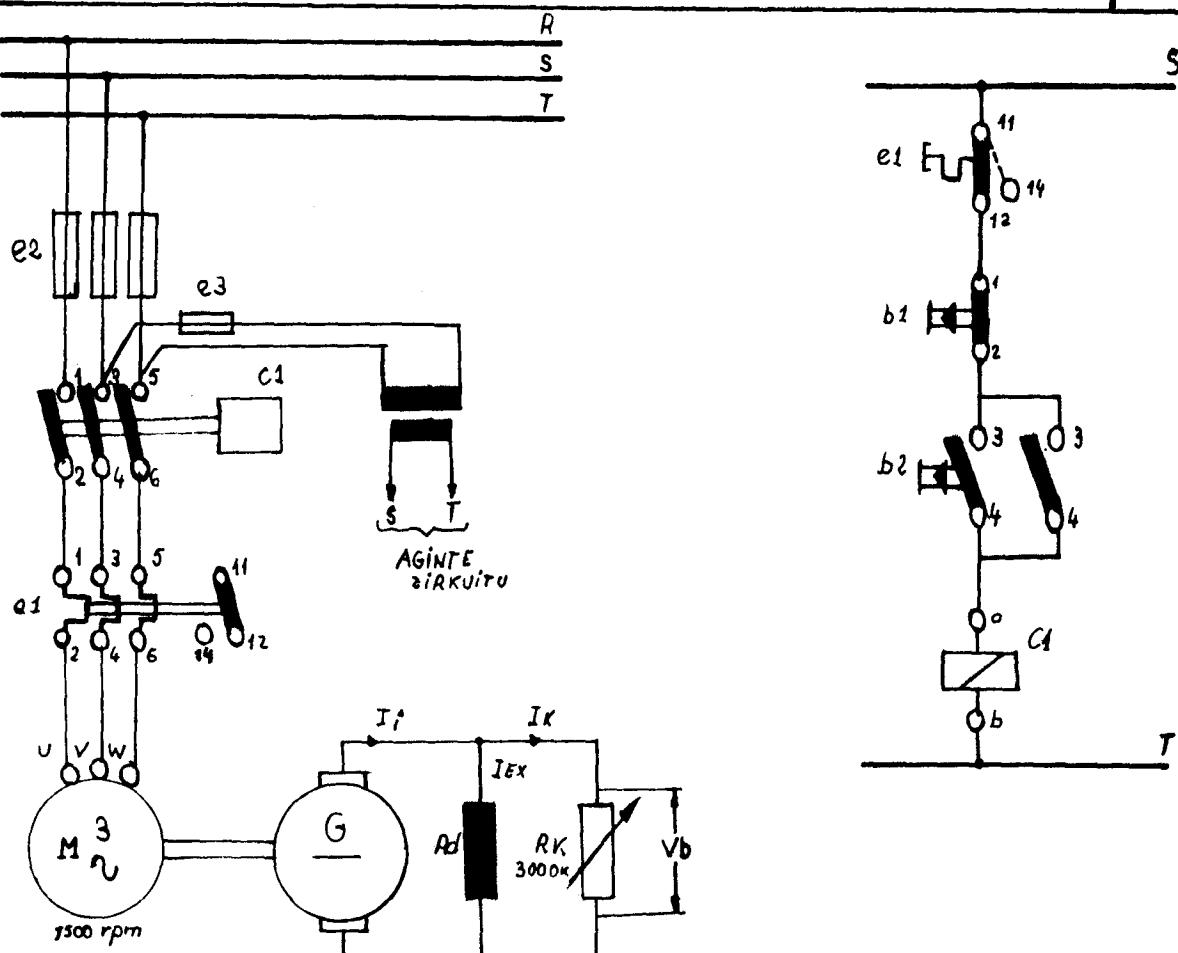


## K U R B A K



E S K E M A

T15



Kargako ezaugarria: Makinaren alderdi egonkorra.

$I_k$	0,5	1	1,5	2	2,5	3	3,5	4	4,5	5
$V_b$	207	198	190	180	170	160	150	140	135	110
$I_{ex}$	0,7	0,66	0,62	0,59	0,55	0,52	0,48	0,44	0,40	0,34
$E$	220	220	220	220	220	220	220	220	220	220
$\Delta U$	13	22	30	40	50	60	70	80	85	110
$r_e \cdot I_i$	9	12,4	16	19,4	22,8	26,4	30	33,3	36,7	40,4
$\epsilon$	4	11,6	14	20,6	27,2	33,6	40	46,6	48,2	70
$P_t$	104	198	285	360	425	480	525	560	607	550
$M$	0,94	0,9	0,86	0,81	0,77	0,72	0,68	0,63	0,61	0,50

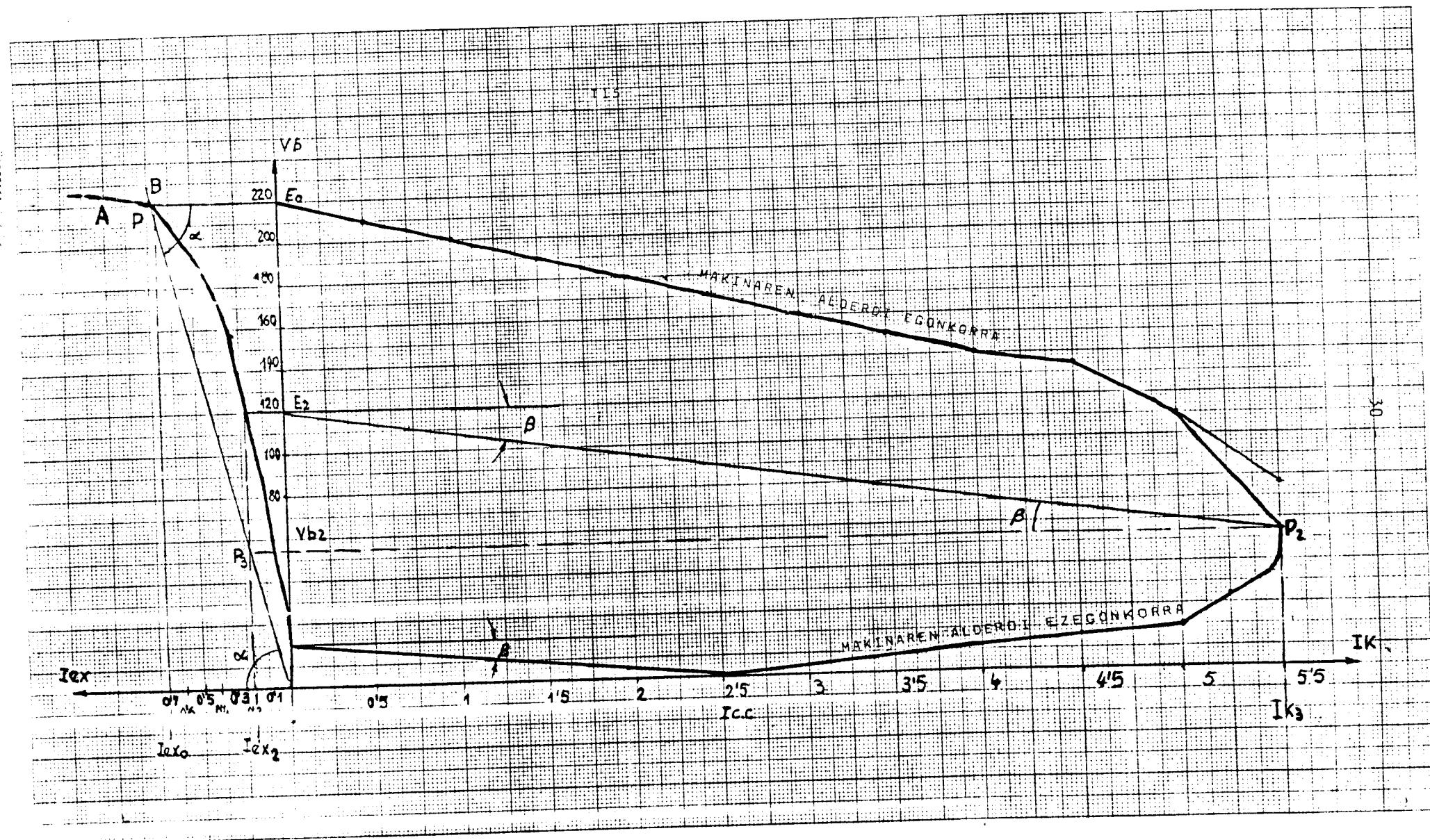
Kargako ezaugarria: Makinaren alderdi ezegonkorra.

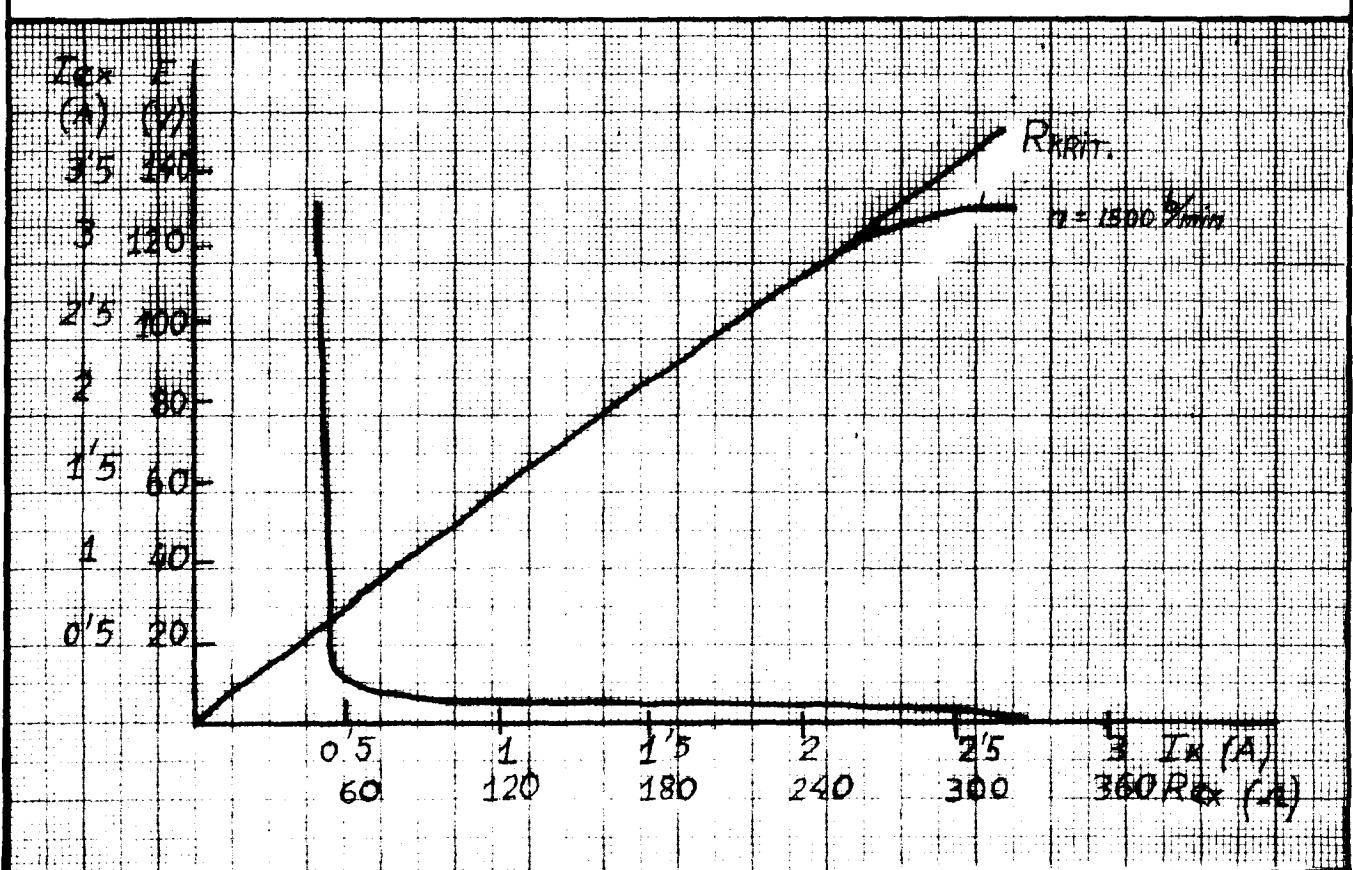
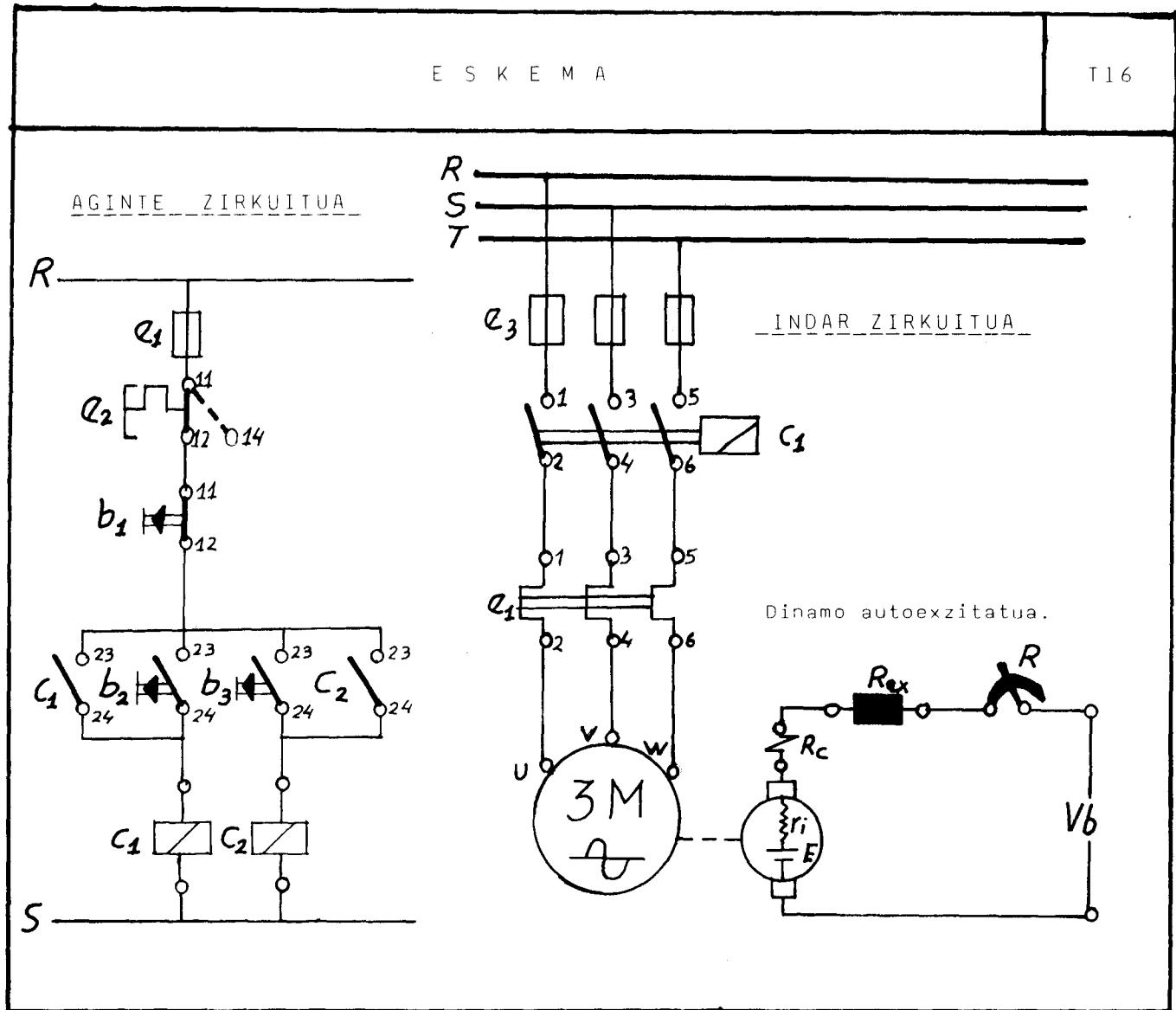
$I_k$	5,5	5	4,5	2,5
$V_b$	65	20	17	0

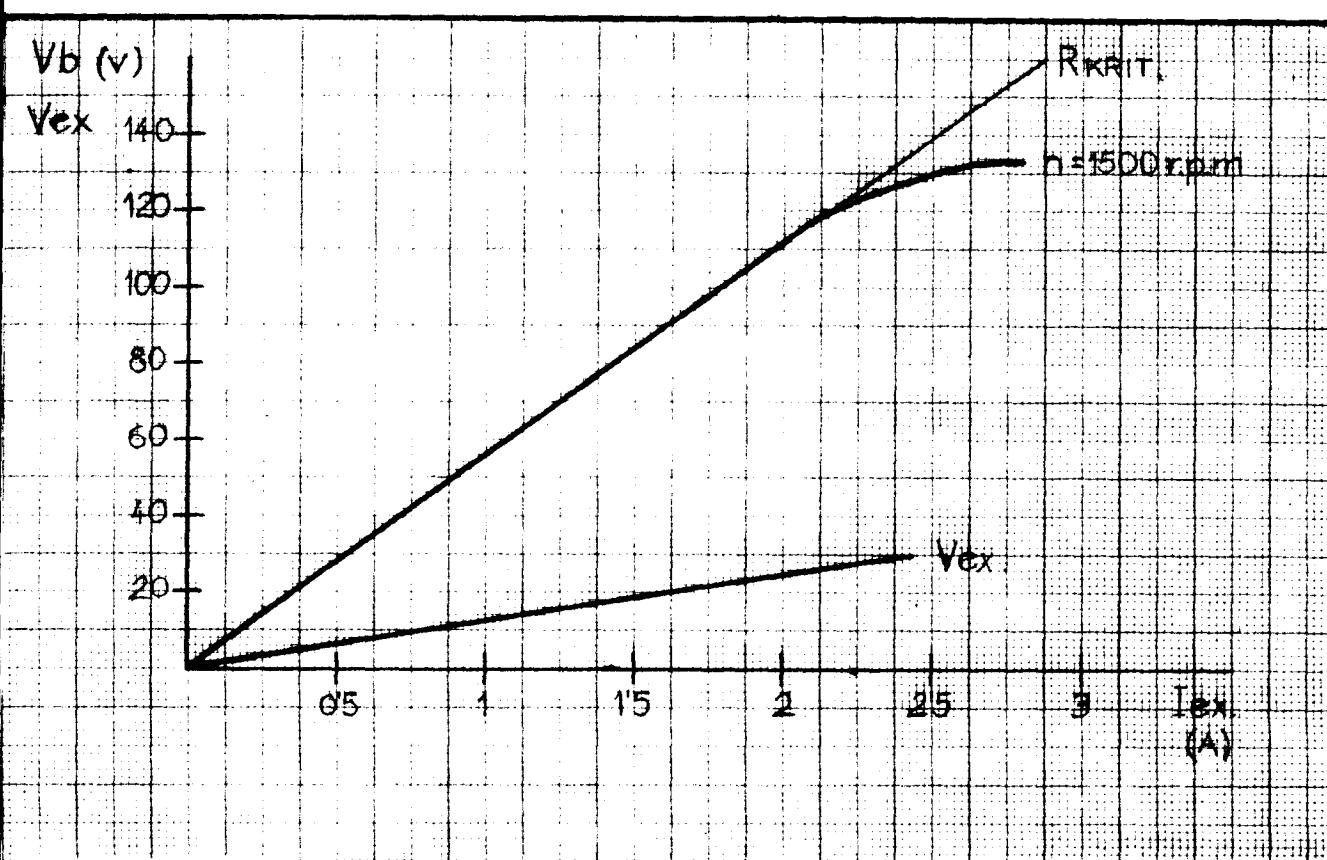
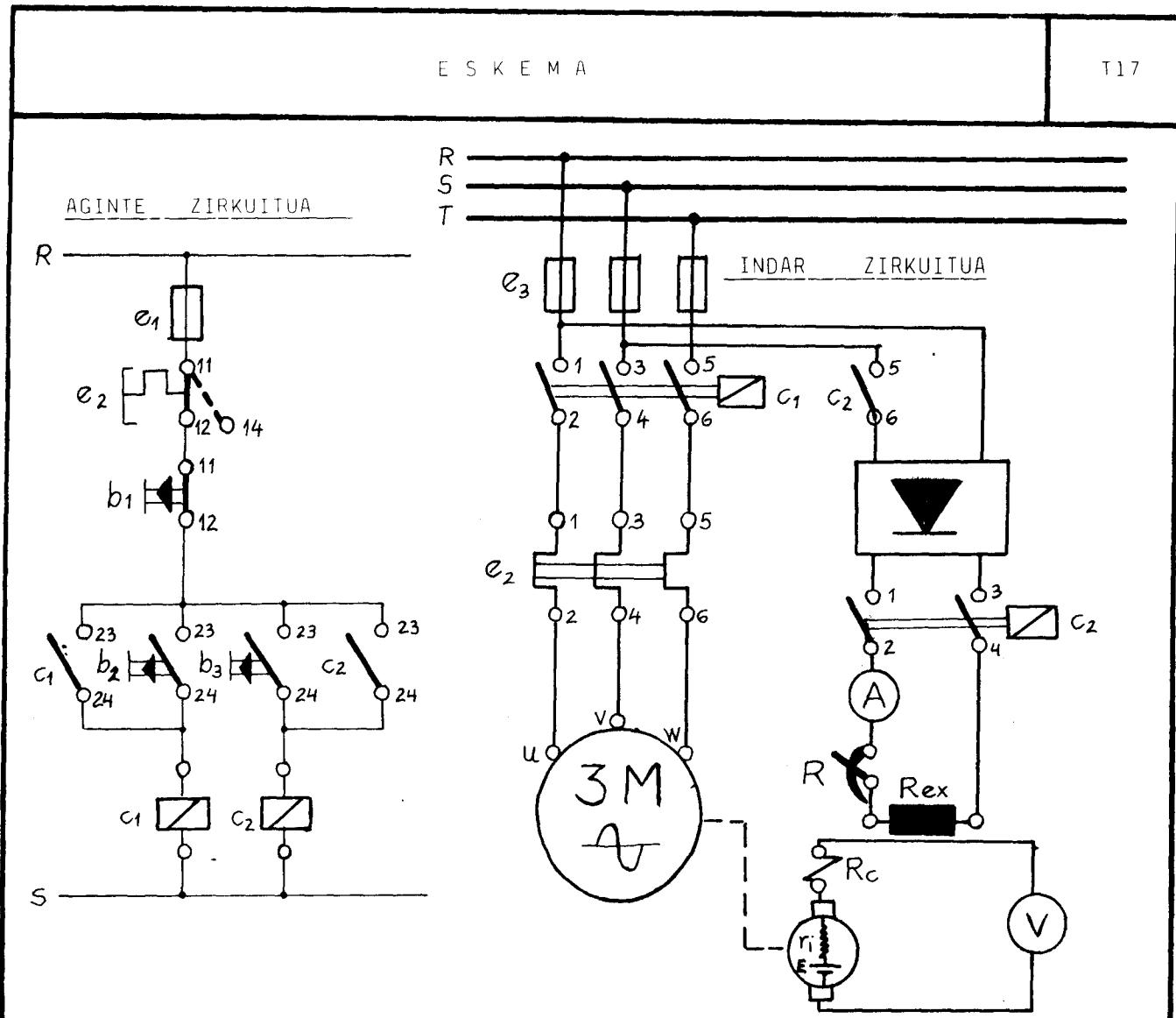
Icc: 2,5A.

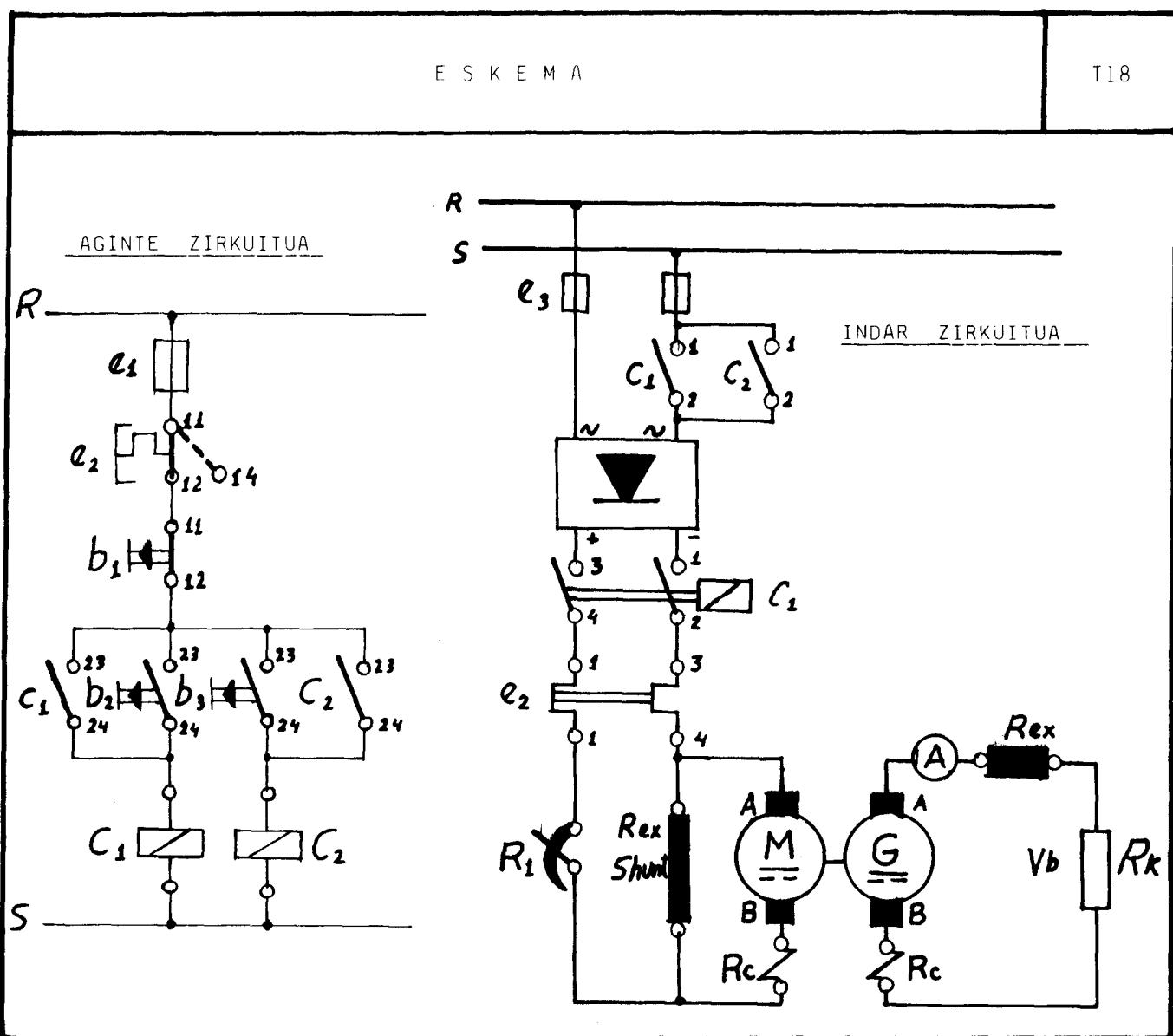
Hutseko ezaugarria.

$E_0$	20	75	118	160	185	200	210	220
$I_{ex}$	0	0,1	0,2	0,3	0,4	0,5	0,6	0,7

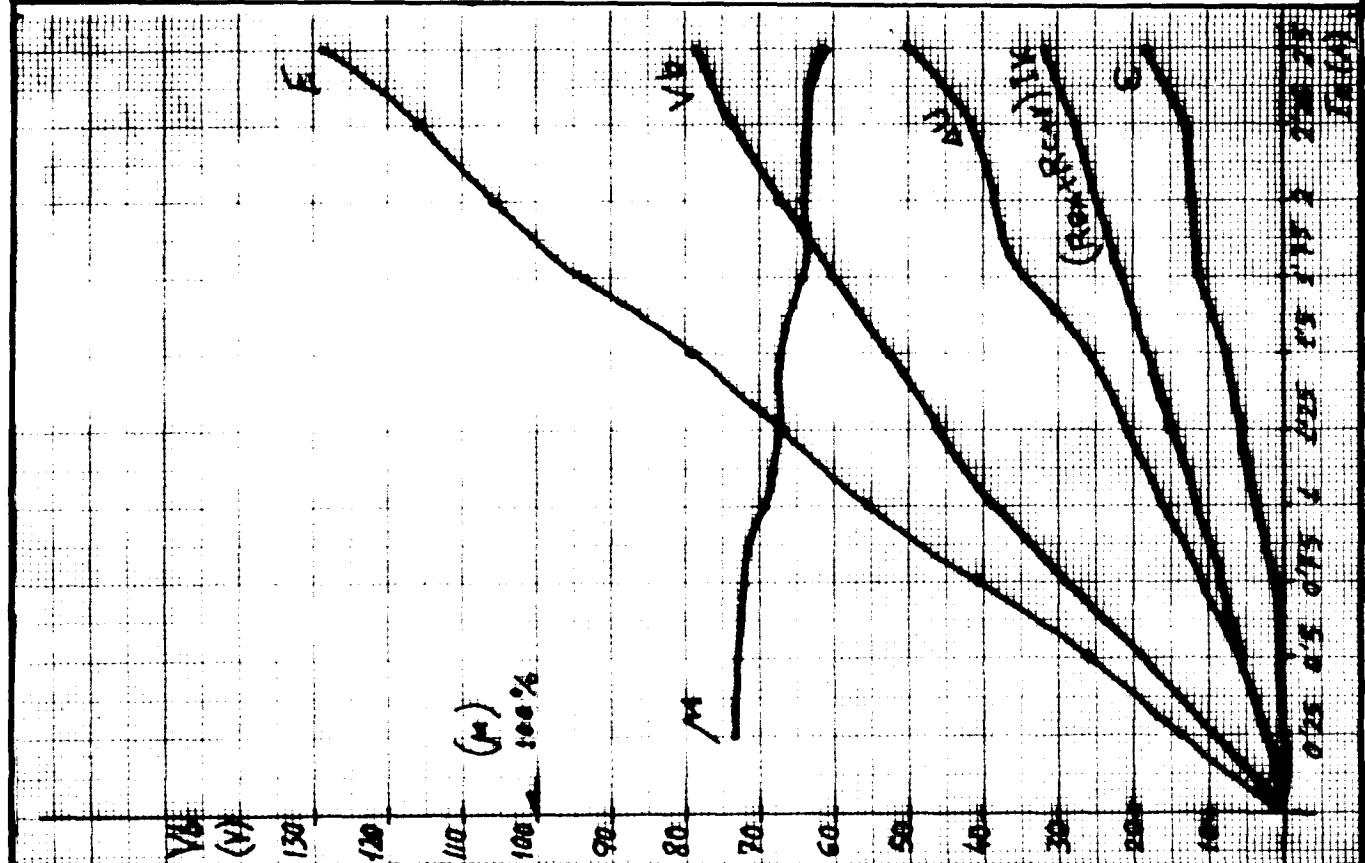








K U R B A K

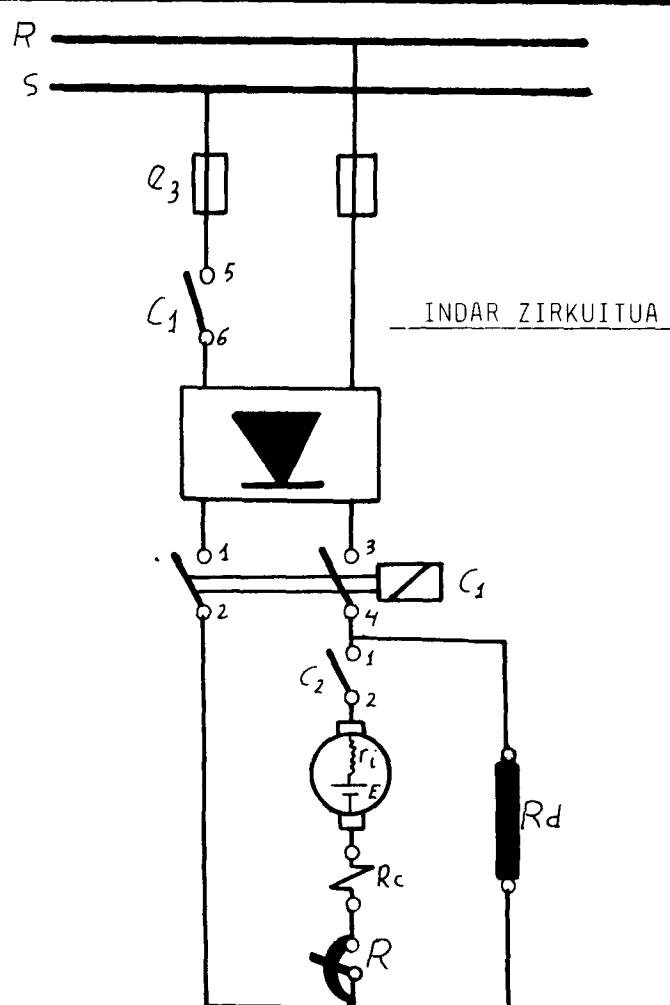
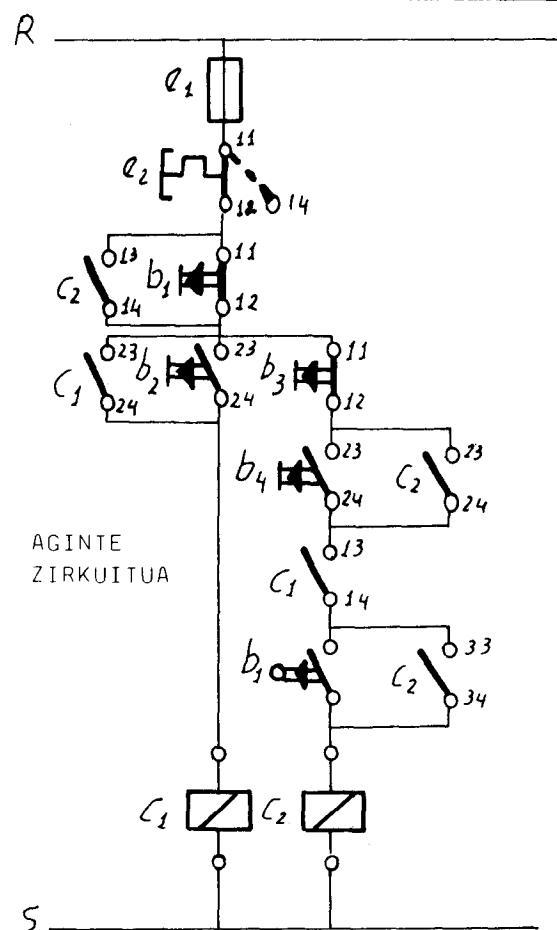


K O R R O N T E    Z U Z E N E K O

M O T O R E A K

E S K E M A

T19

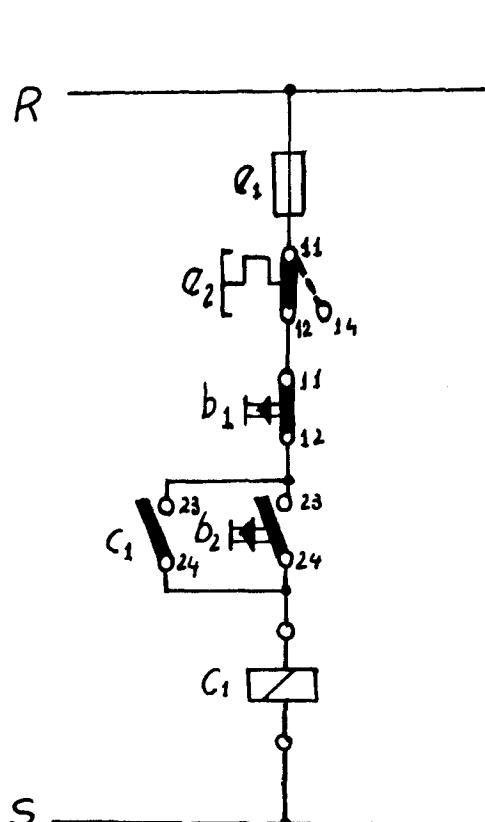


K O N K L U S I O A K

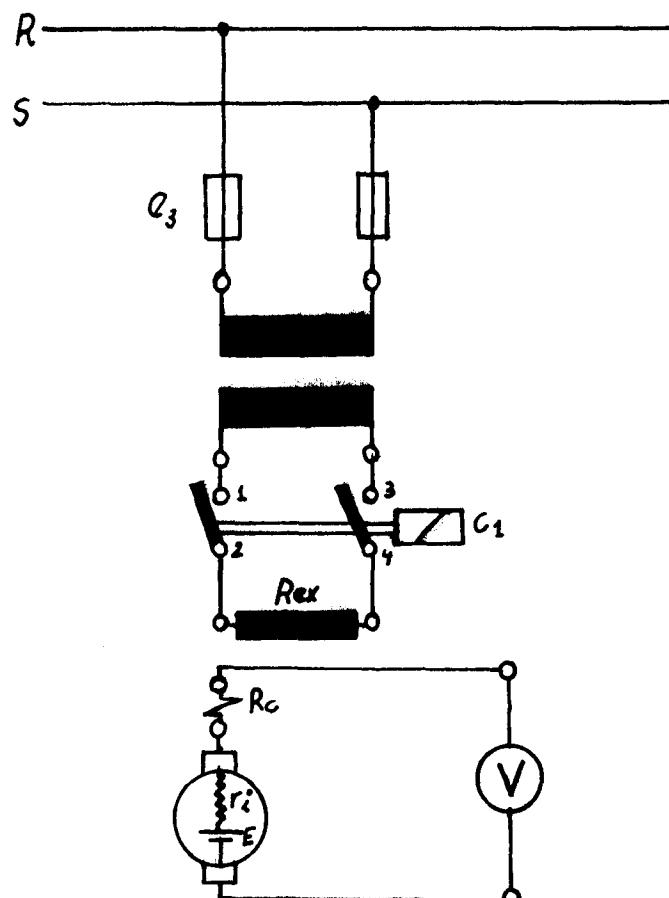
E S K E M A

T20

AGINTE ZIRKUITUA



INDAR ZIRKUITUA



K O N K L U S I O A K

Induzituak, transformadore baten sekundario bezala jokatzen du. Ikatzek sekundario hau bi zatitan banatzen dute. Orduan ikatzak ardatz neutroan badaude, zati horietako bakotzak espira kopuru berdina izango du eta beraz zati hoieta induzitzen diren indar elektroeragilearen balioak herdinak eta elkarren kontrakoak izango dira. Horrela, V boltmetruak zero markatuko du.

Ikatza ardatz neutrotik aldatzen baditgu, zati batean espira kopuru haundiagoa izango dugu bestean baino eta beraz, bi indar elektroeragileen arteko diferentzia ez da zero izango eta boltmetruak hain zuen ere diferentzia hori adieraziko du.

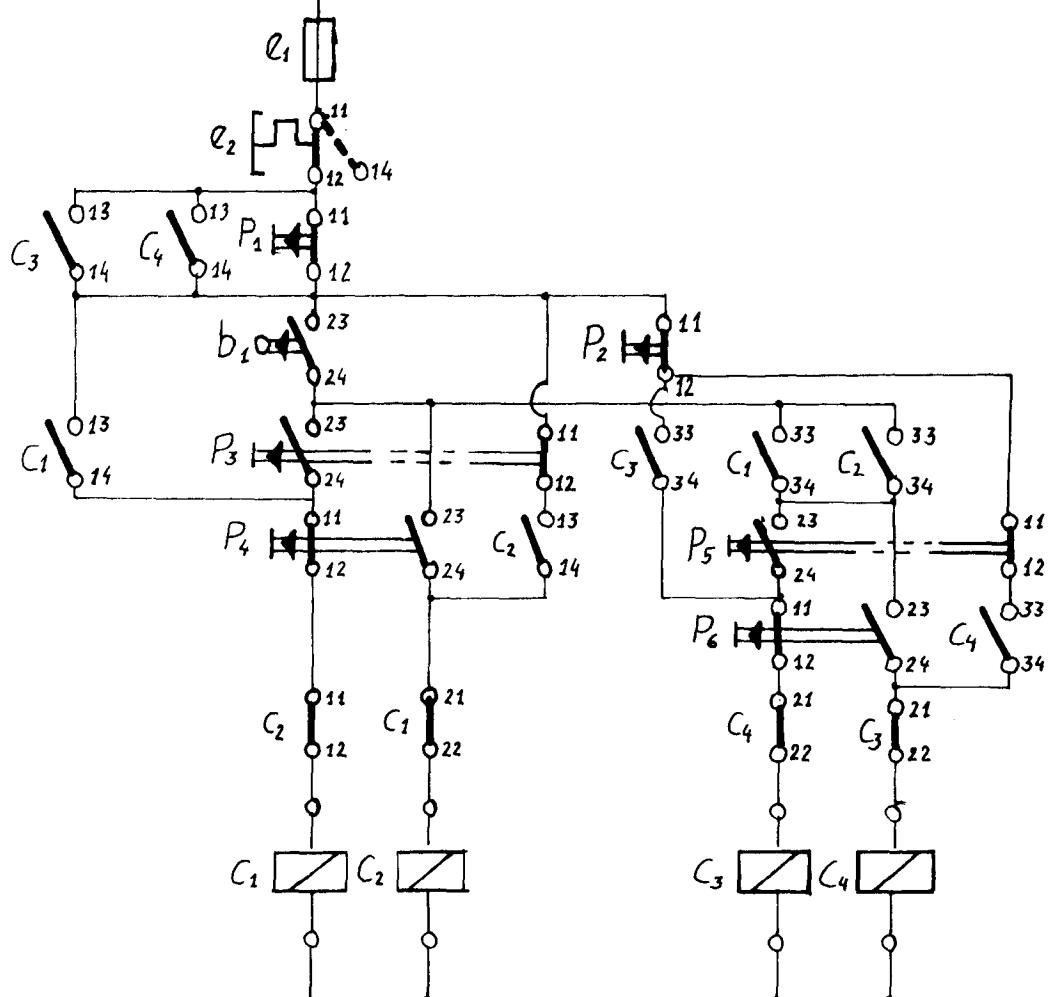
E S K E M A

T 21

R

AGINTE ZIRKUITUA : 1. alternatiba.

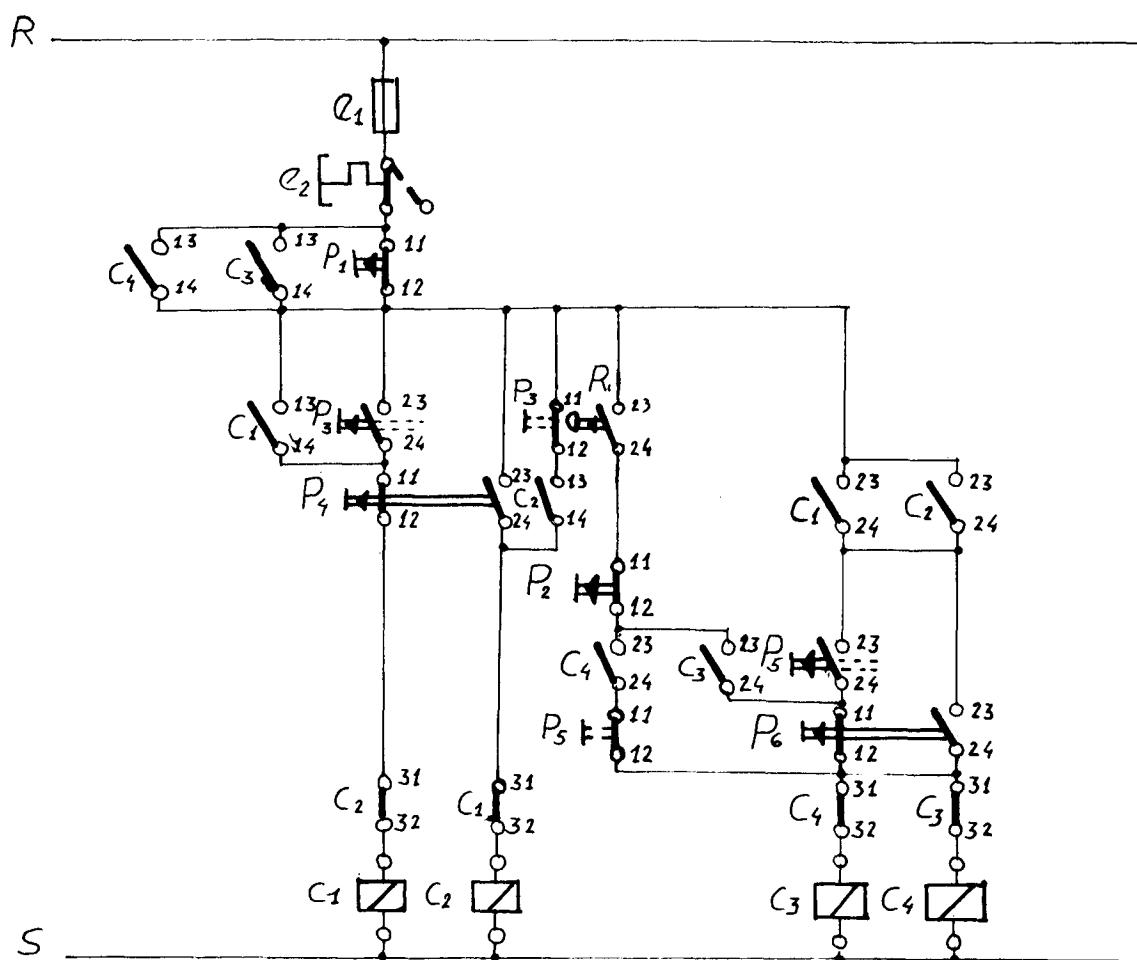
S



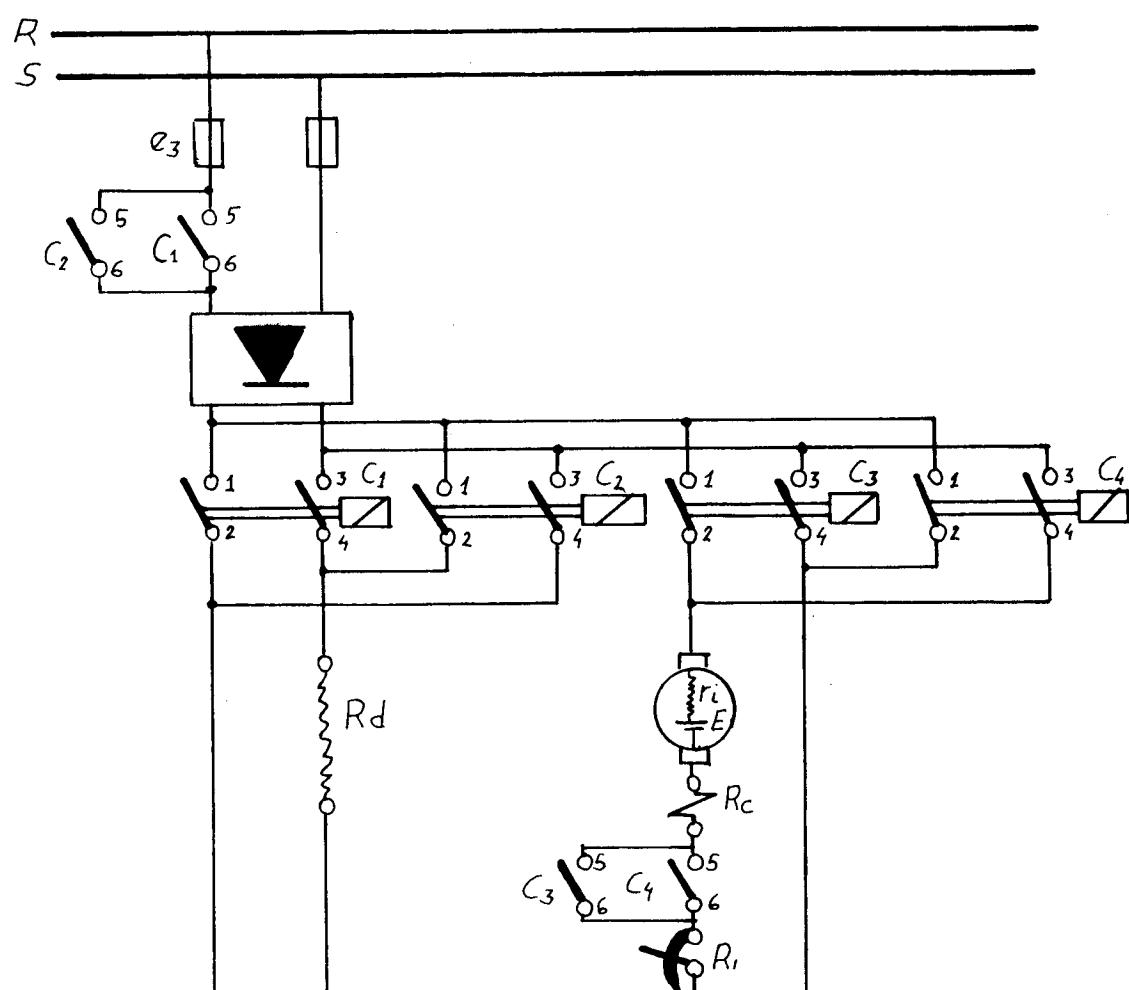
E S K E M A

T 21

AGINIE ZIRKUITUA: 2. alternatiba.

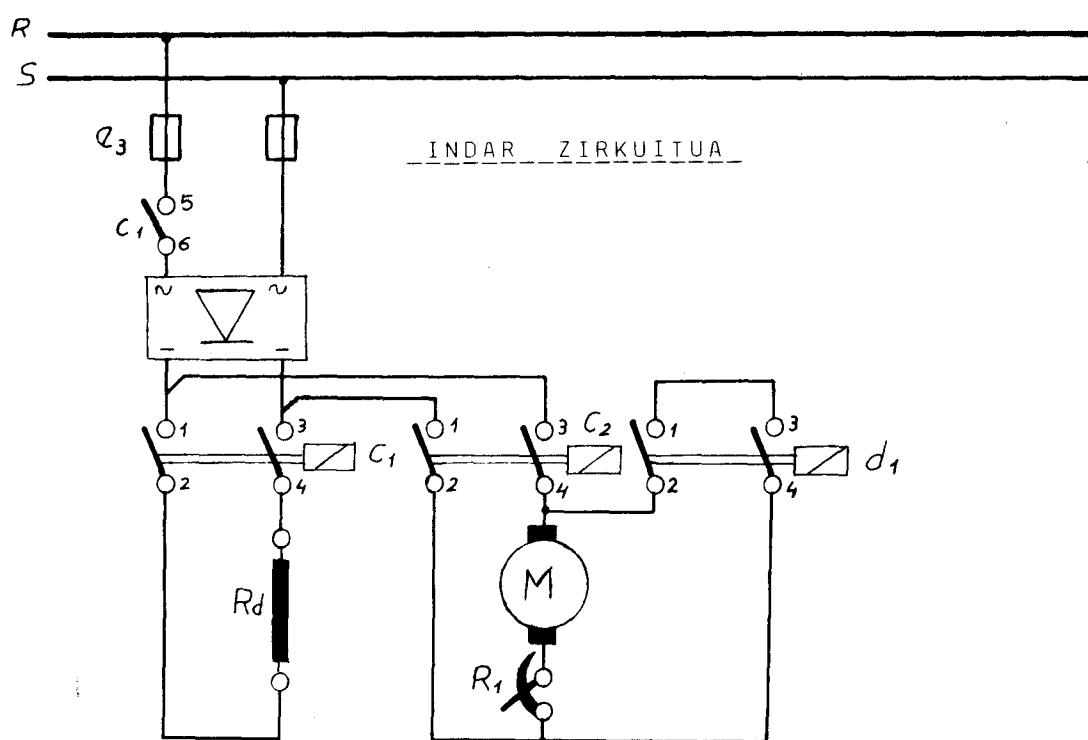
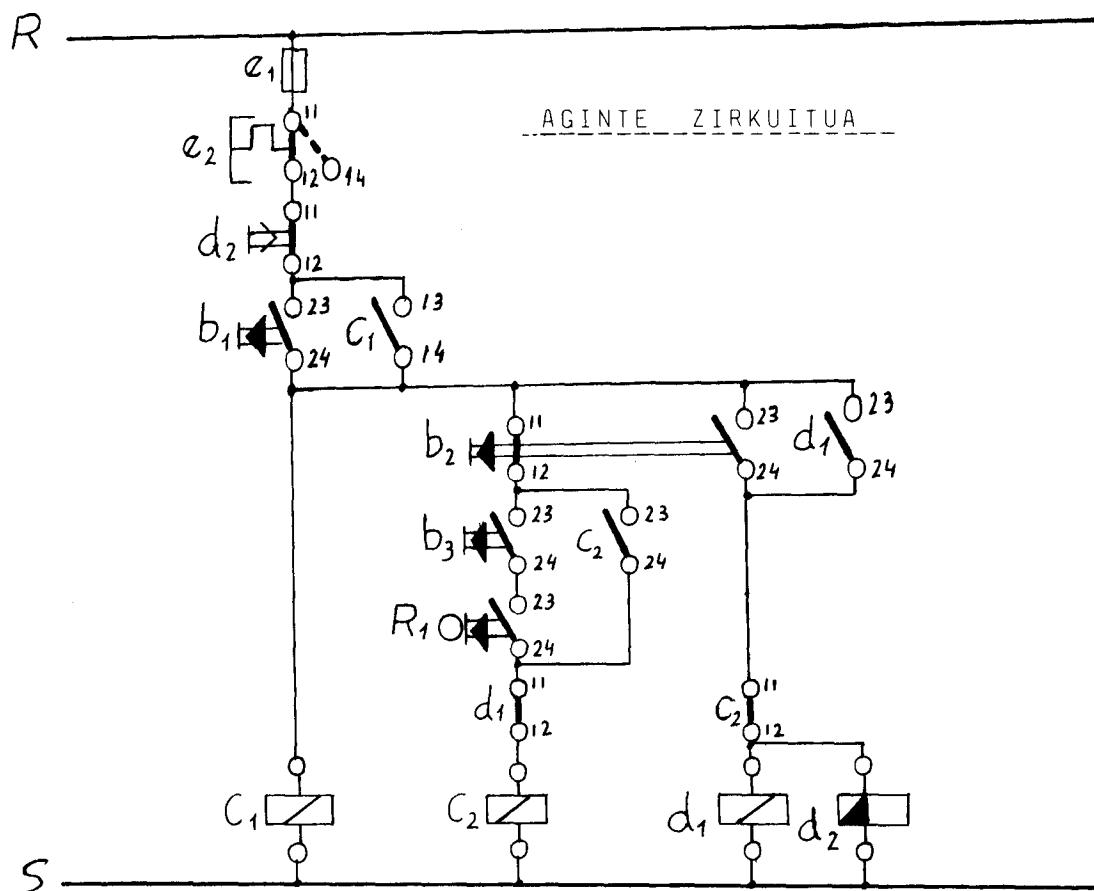


INDAR ZIRKUITUA



E S K E M A

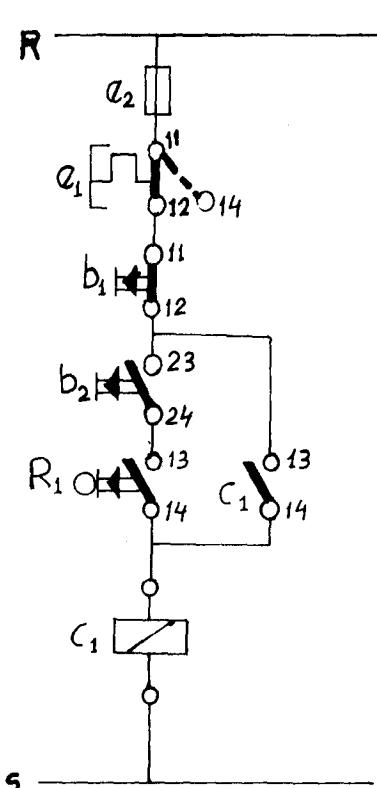
T 22



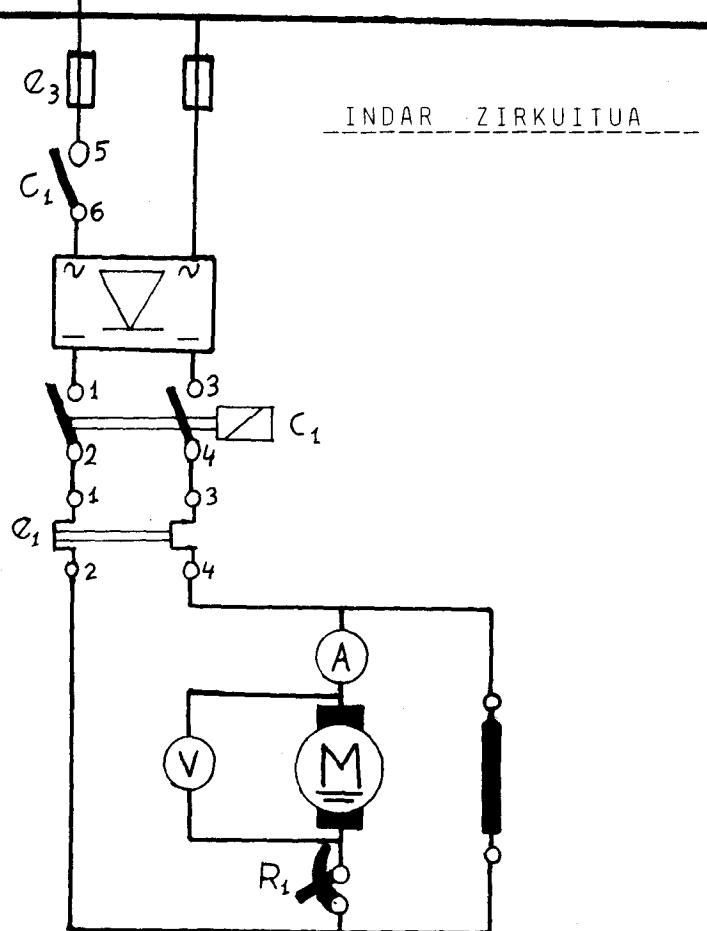
E S K E M A

T 23

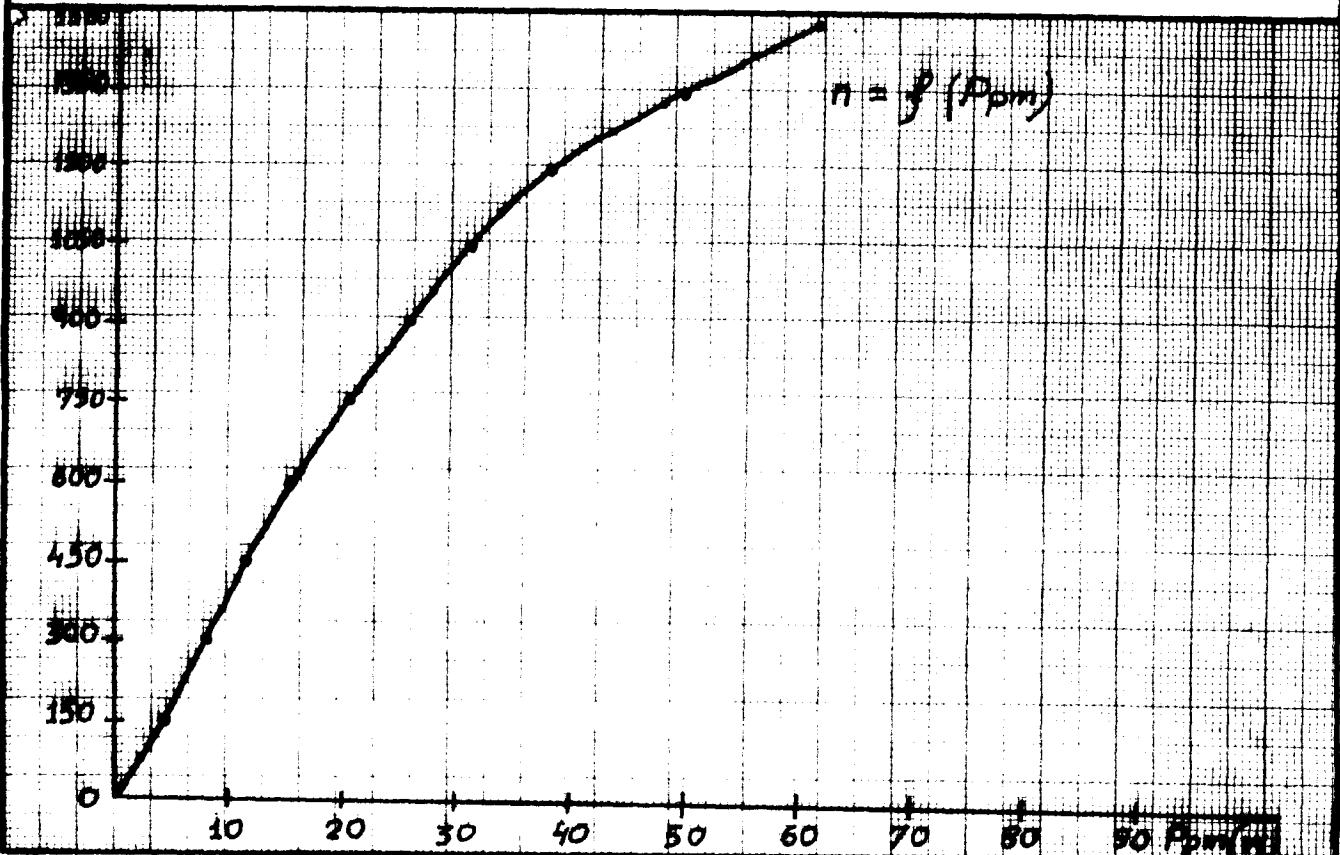
AGINTE\_ZIRKUITUA



INDAR\_ZIRKUITUA

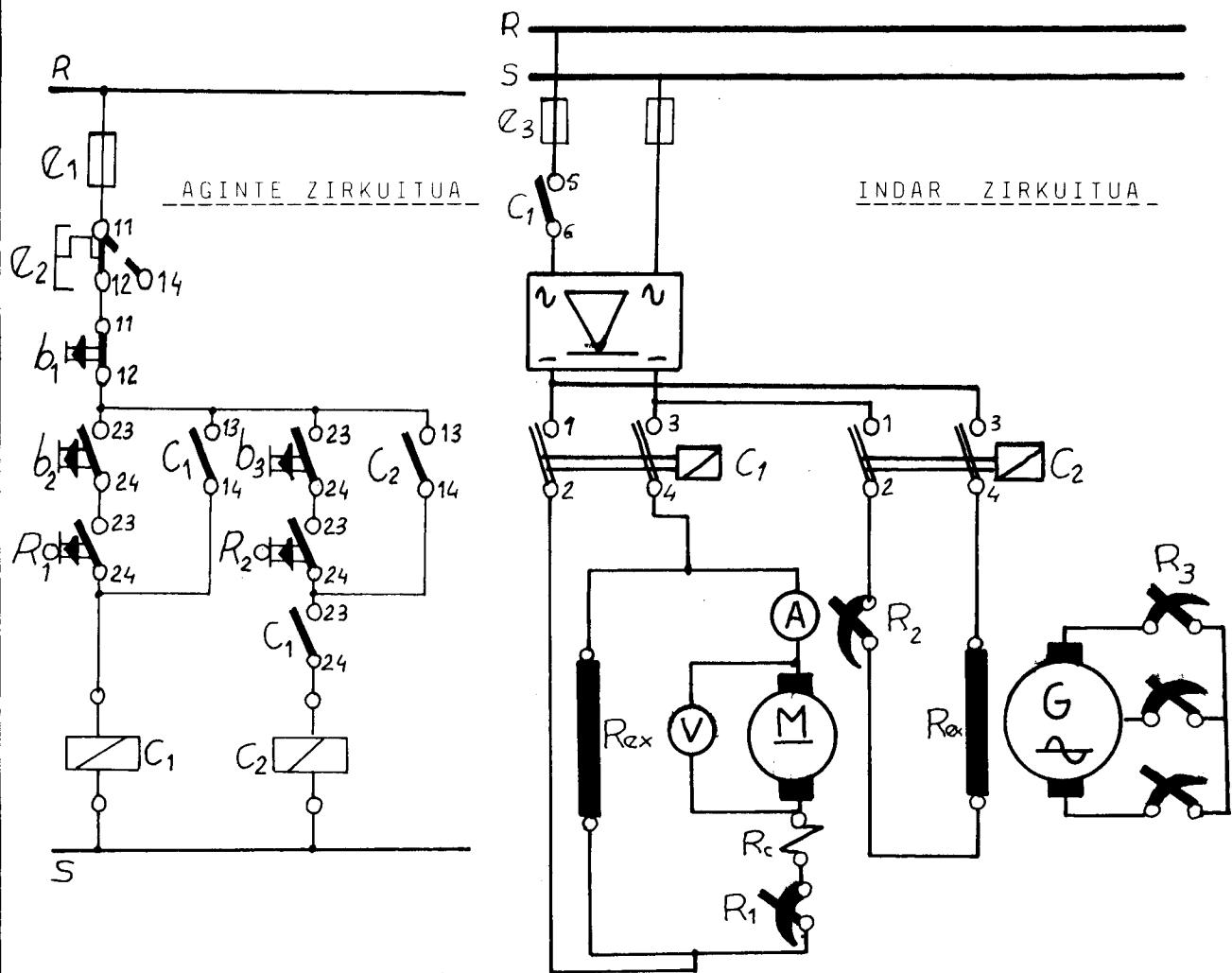


K U R B A K

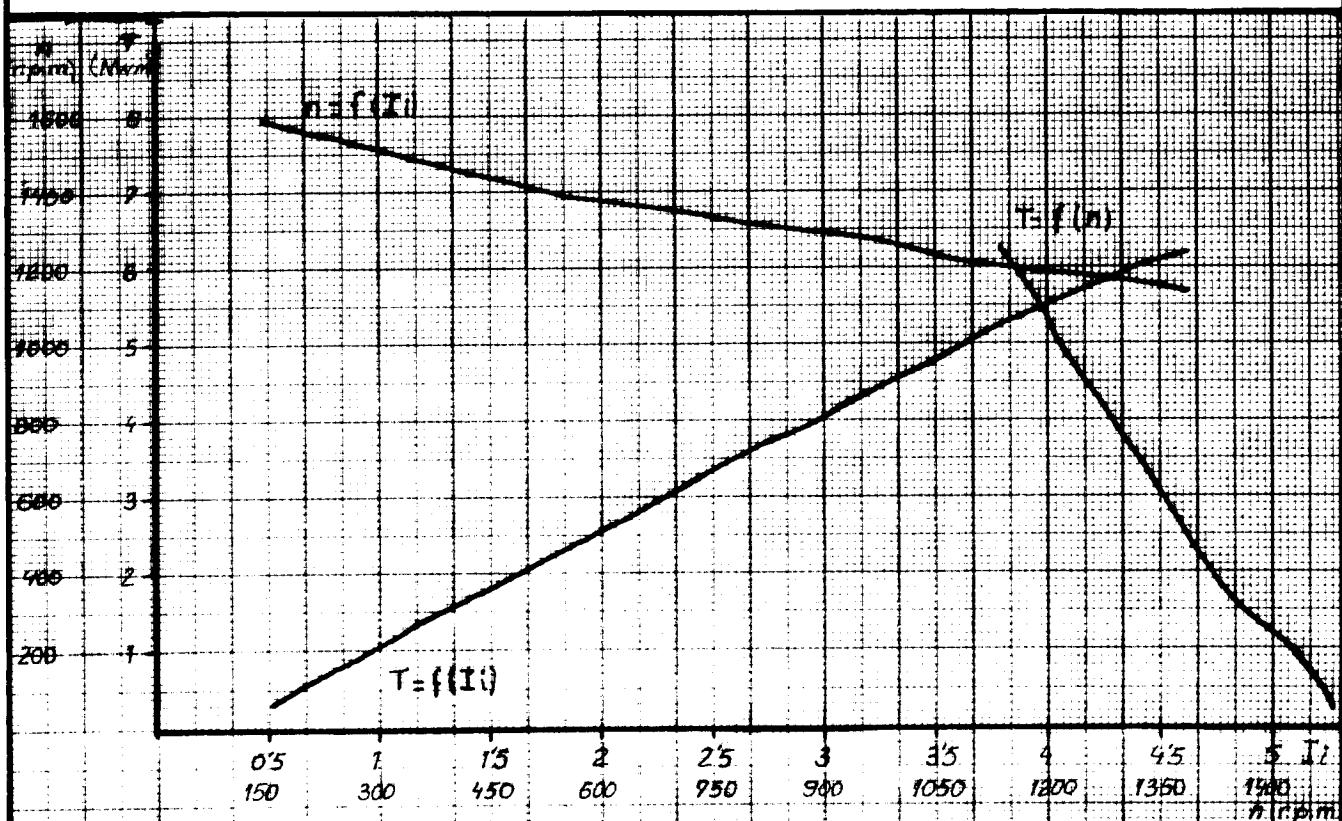


E S K E M A

T 24



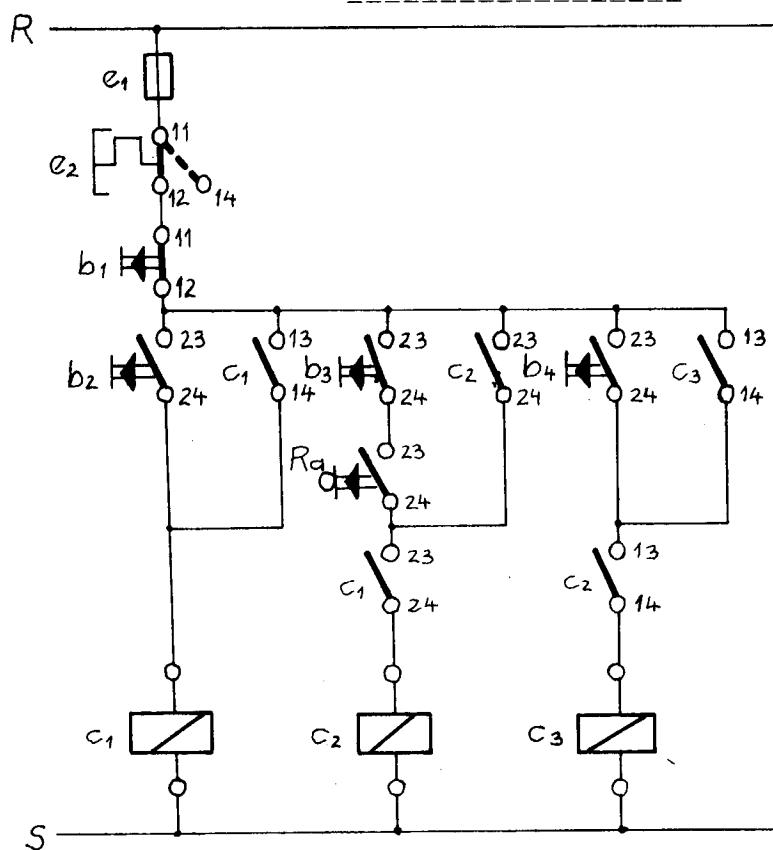
K U R B A K



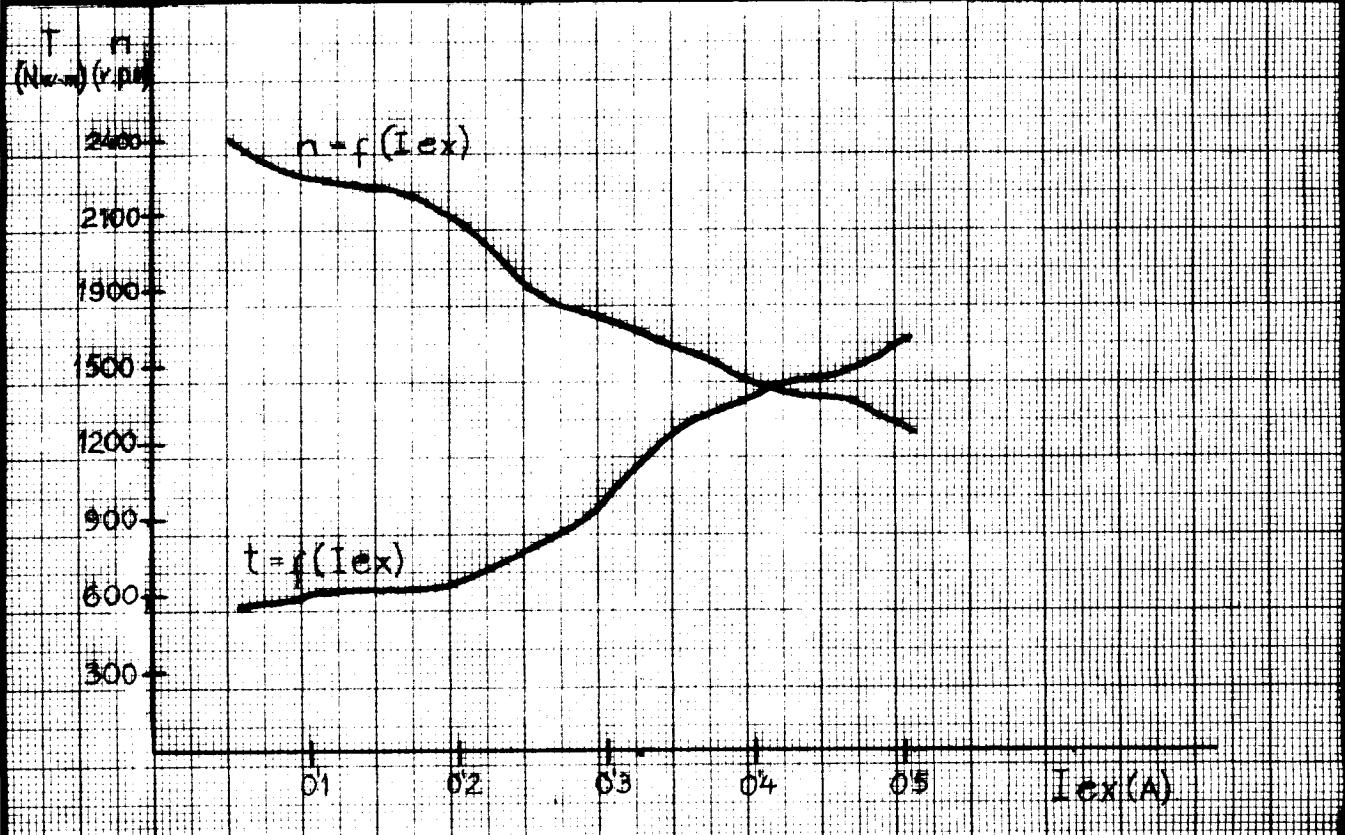
E S K E M A

T 25

AGINTE ZIRKUITUA



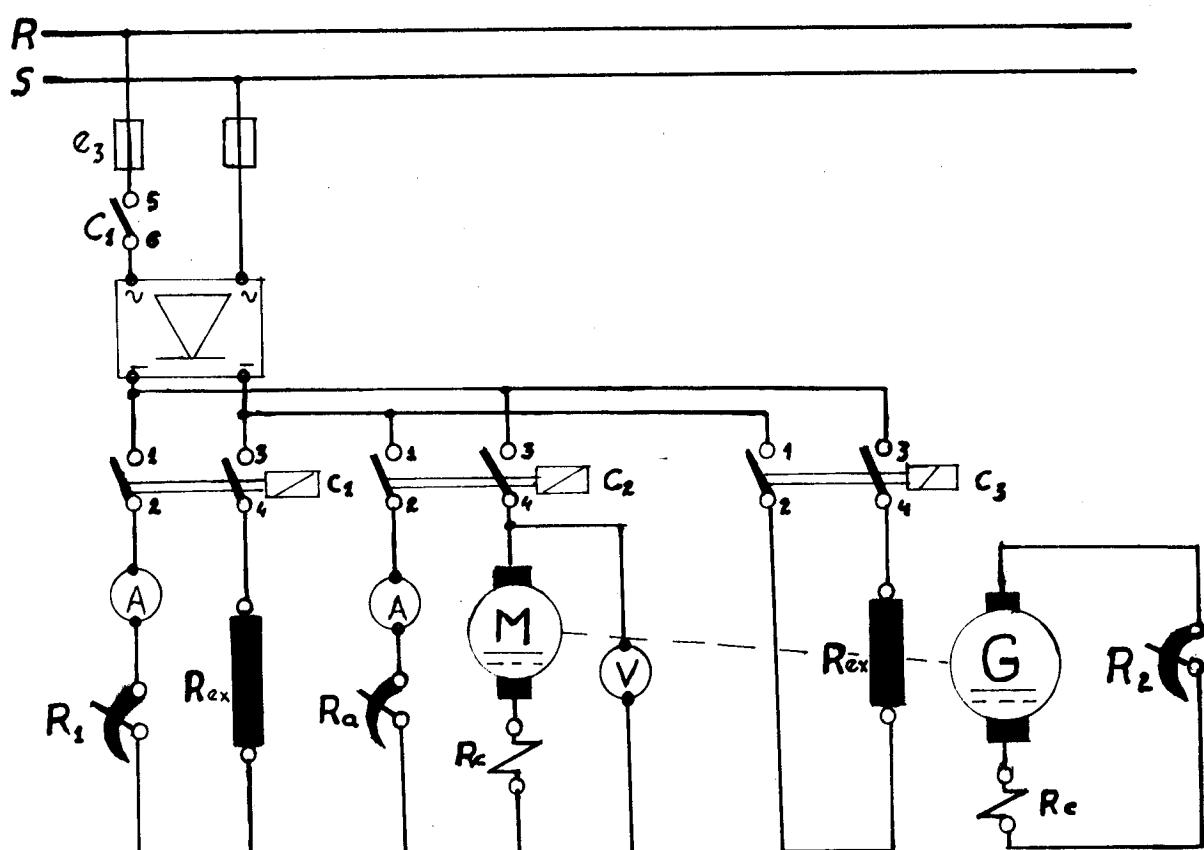
K U R B A K



E S K E M A

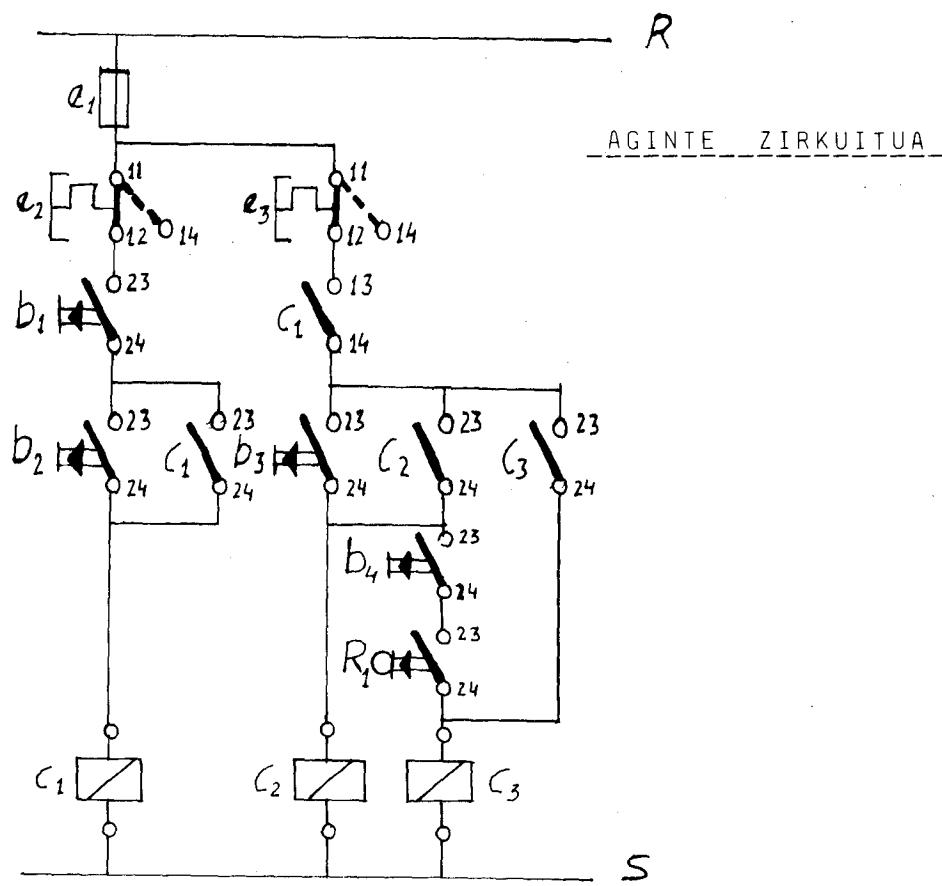
T 25

INDAR\_ZIRKUITUA



E S K E M A

T 26

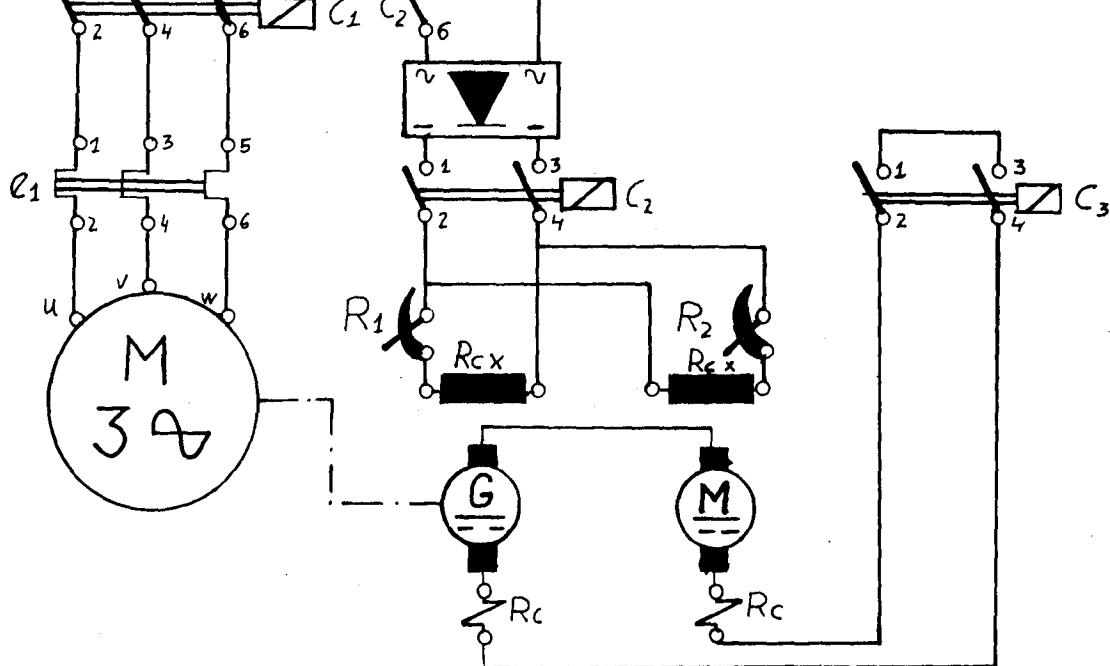


R

S

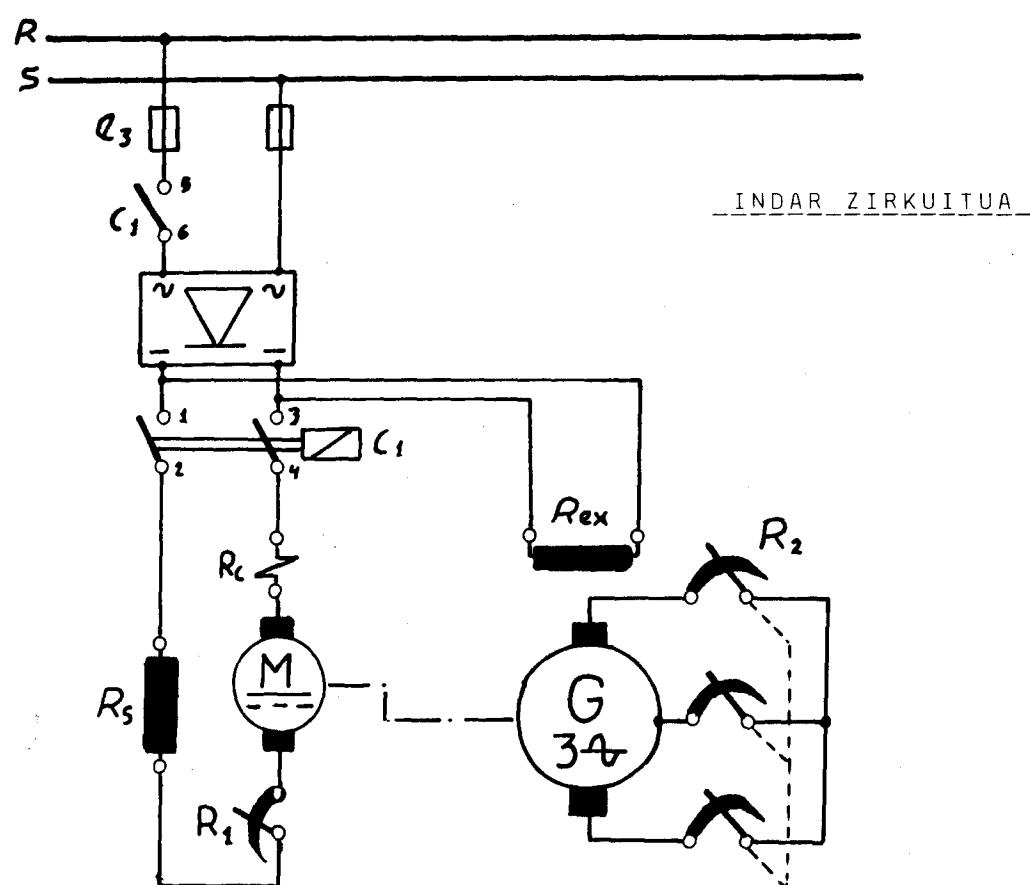
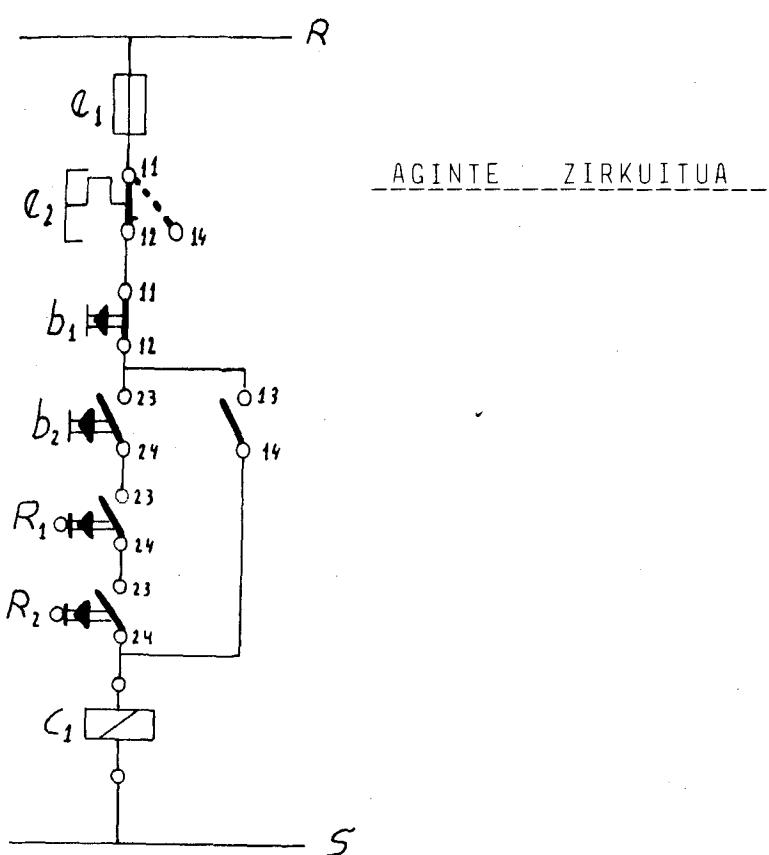
T

INDAR ZIRKUITUA



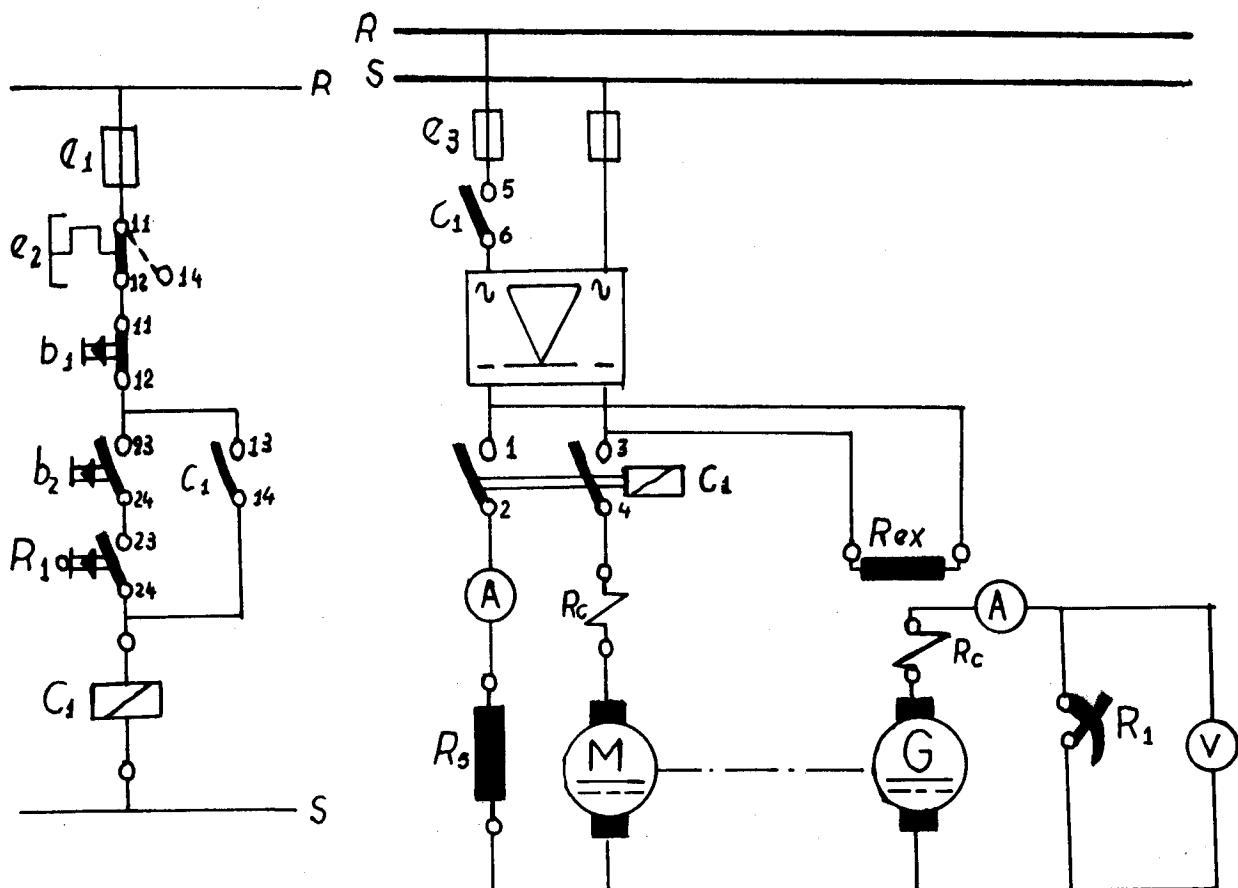
E S K E M A

T 27



E S K E M A

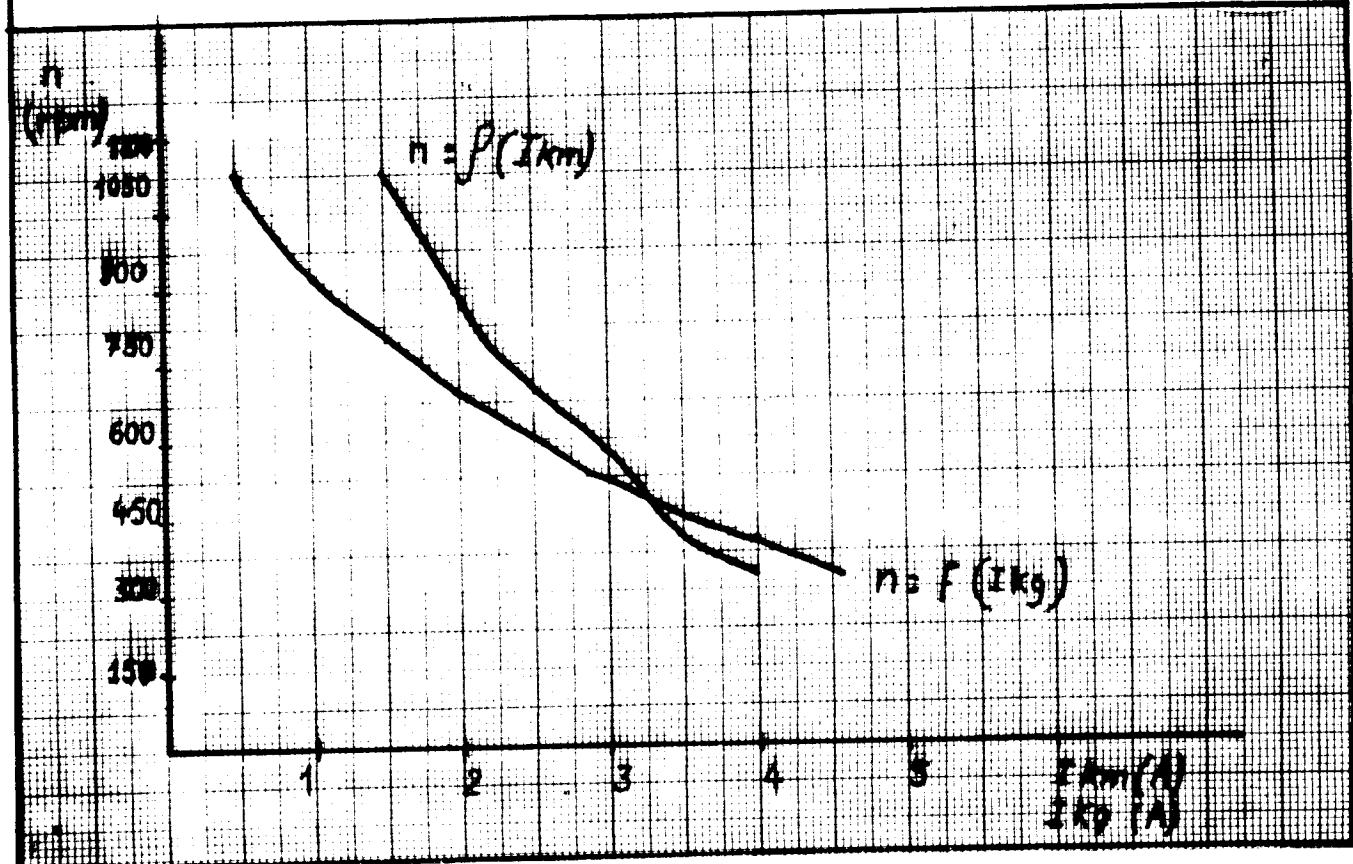
T 28



AGINTE ZIRKUITUA

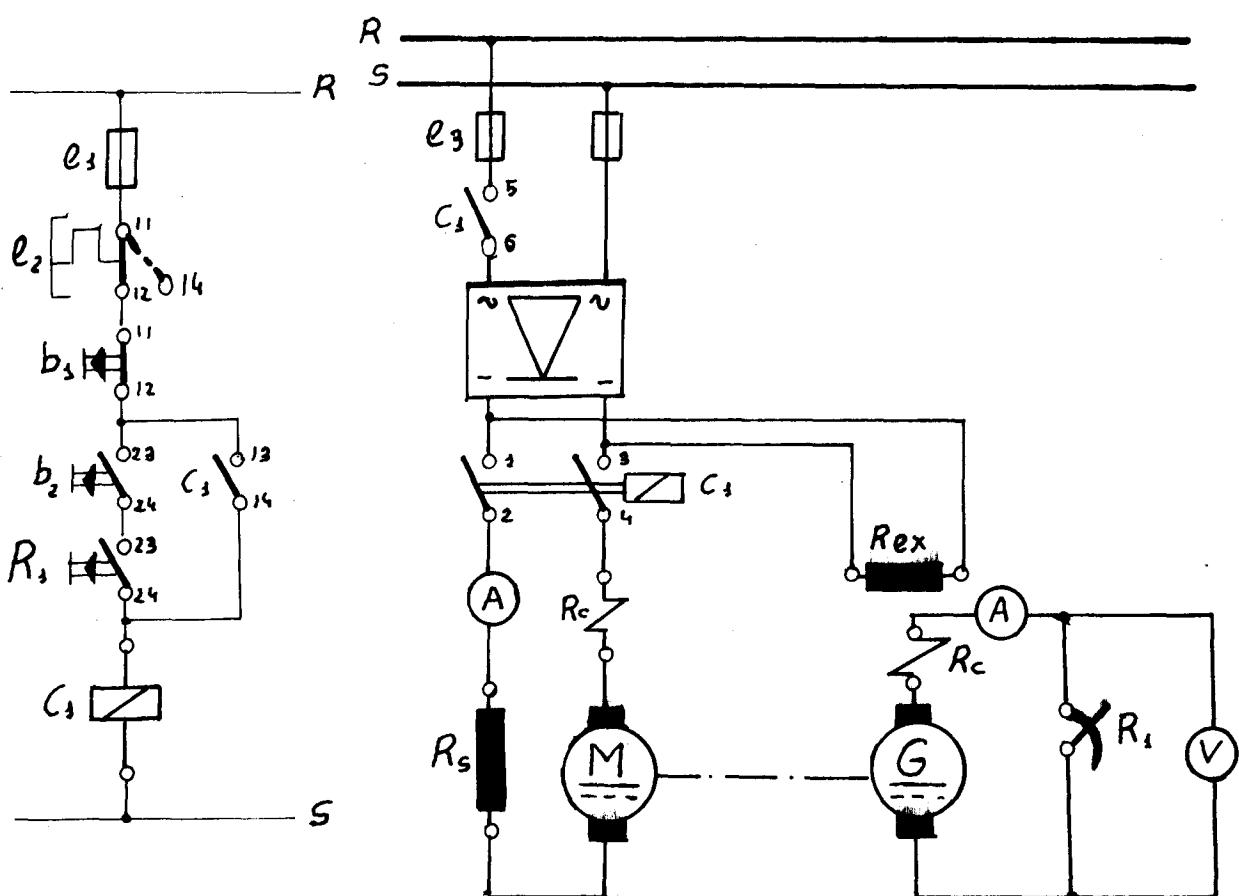
INDAR ZIRKUITUA

K U R B A K



E S K E M A

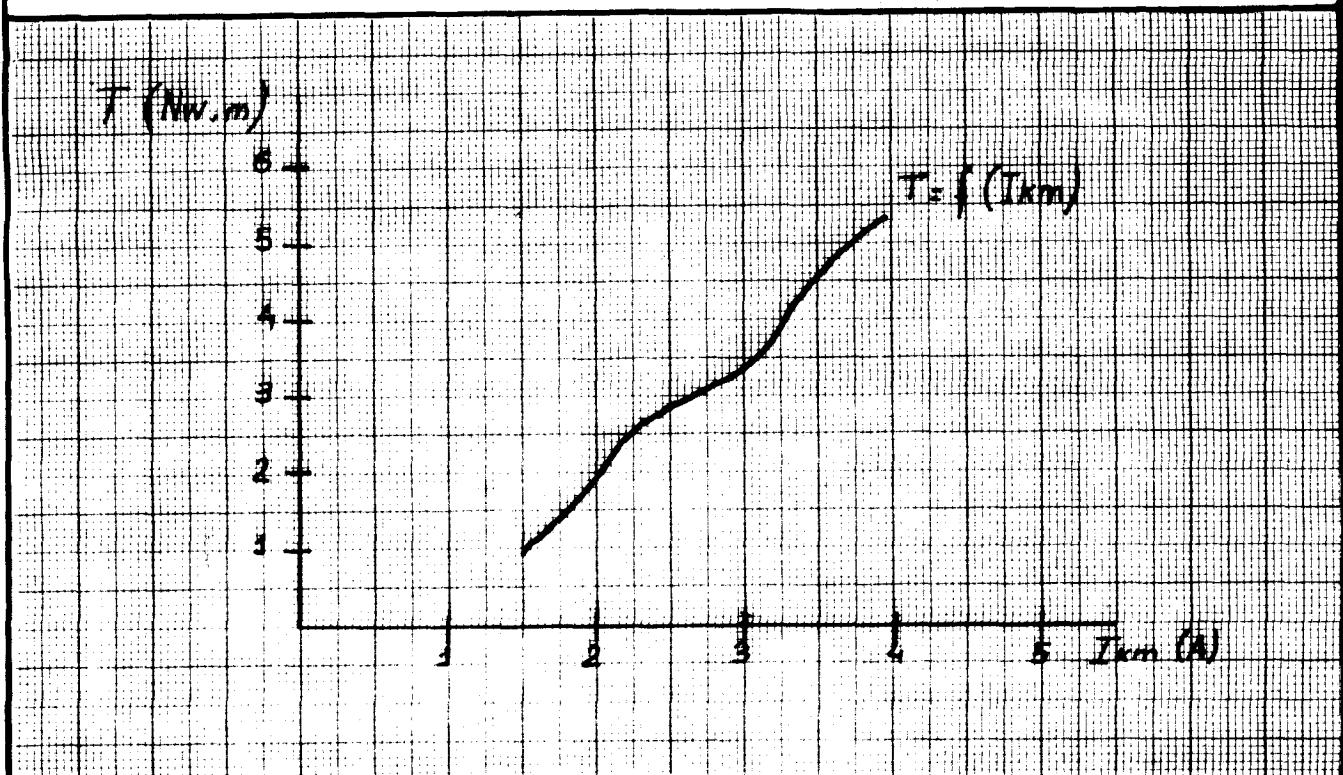
T29



AGINTE ZIRKUITUA

INDAR ZIRKUITUA

K U R B A K

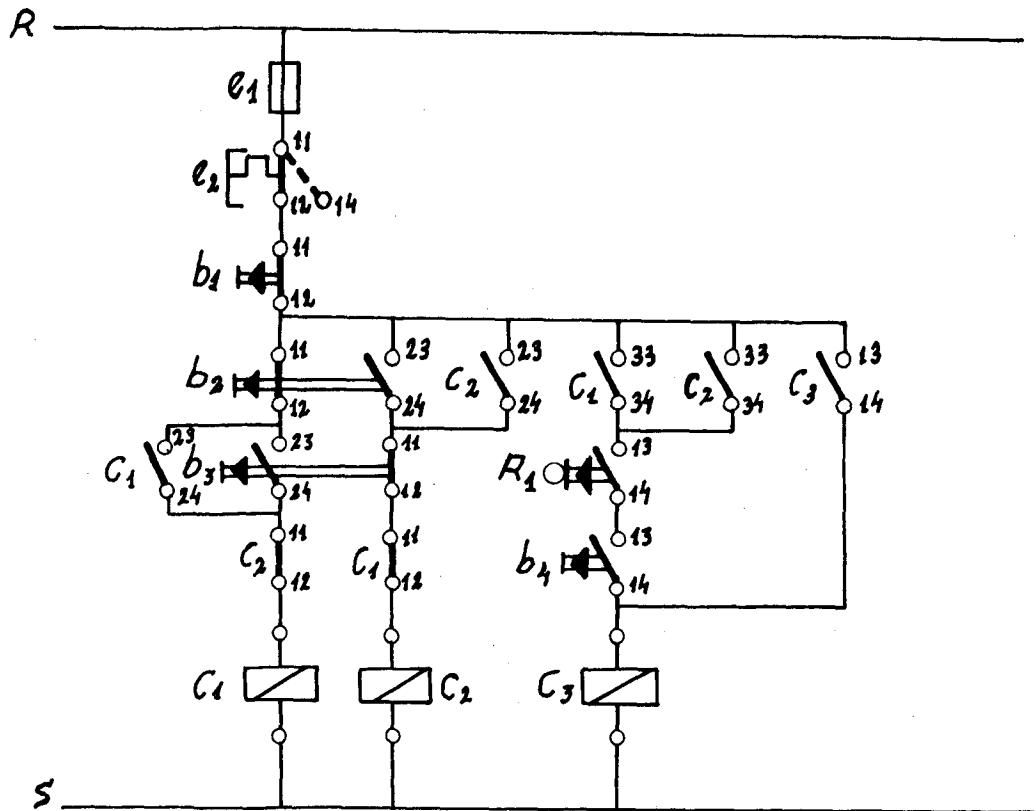


ALTERNADOREAK

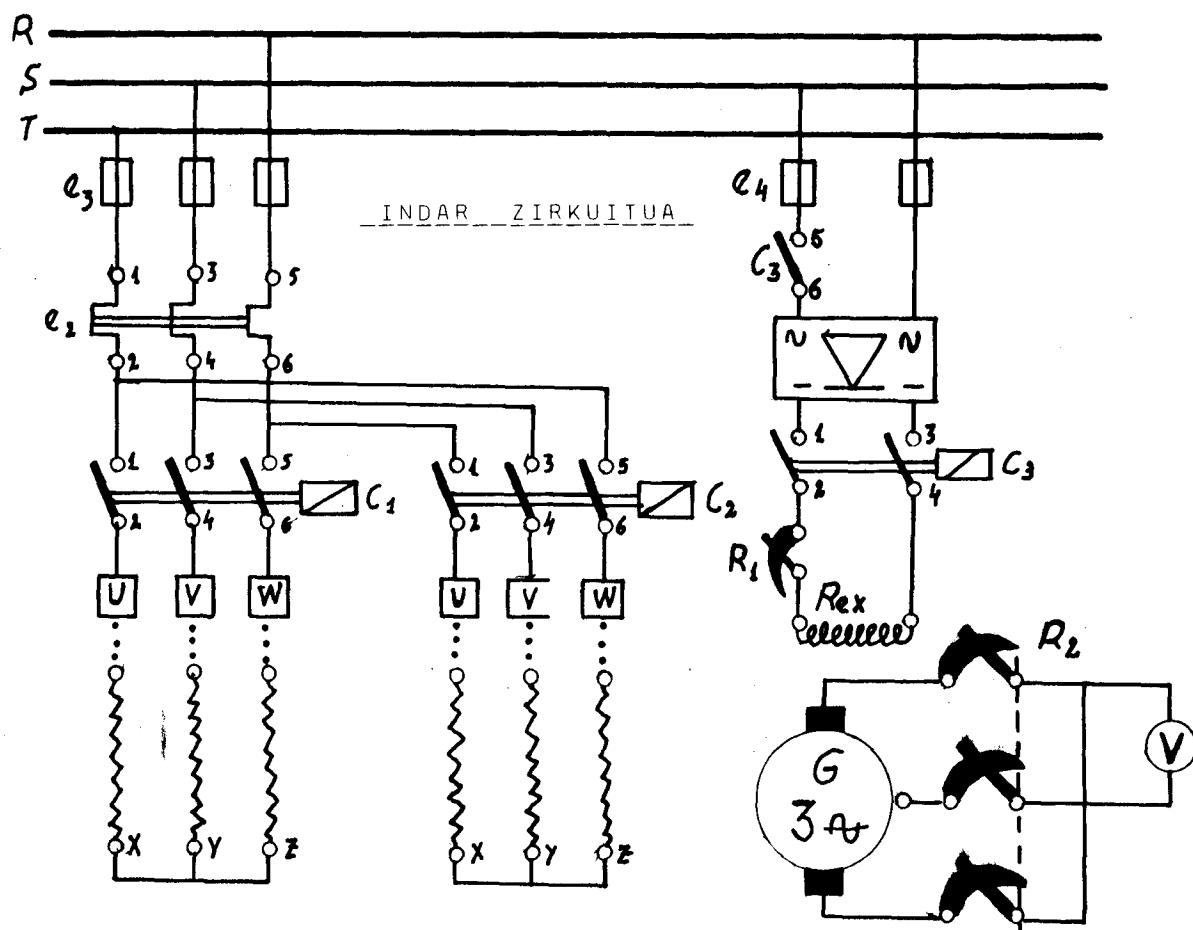
E S K E M A

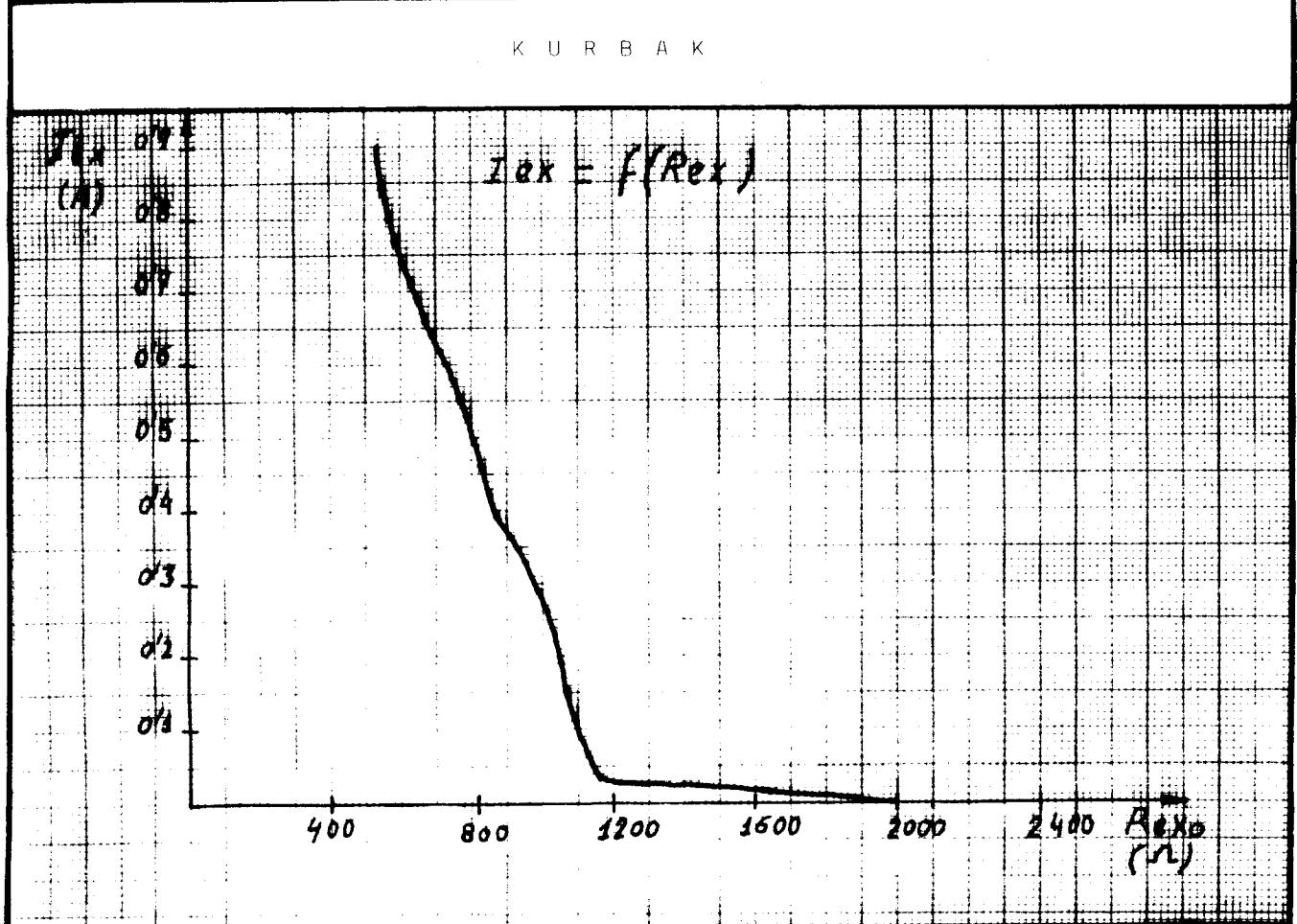
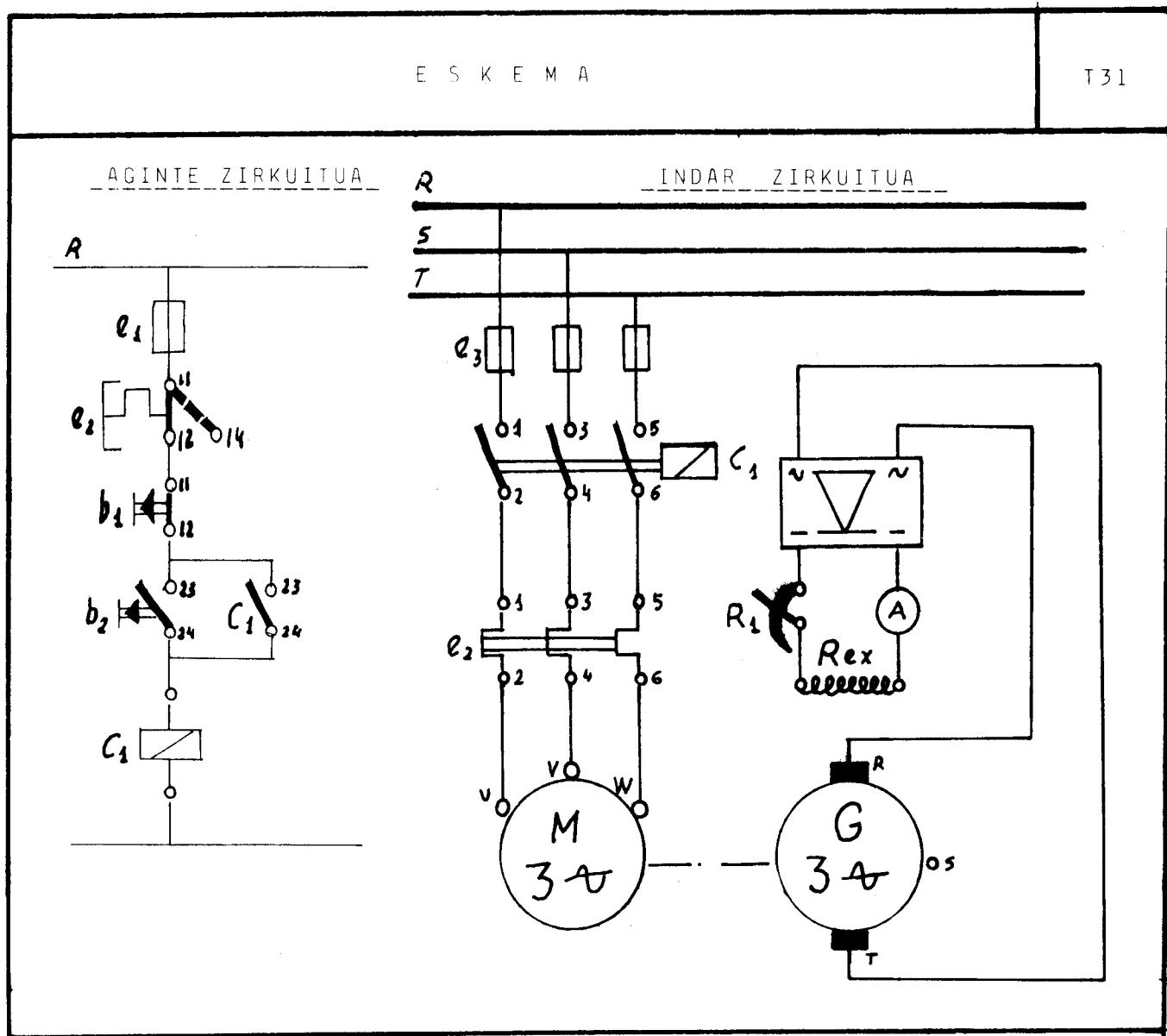
T 30

AGINTE ZIRKUITUA



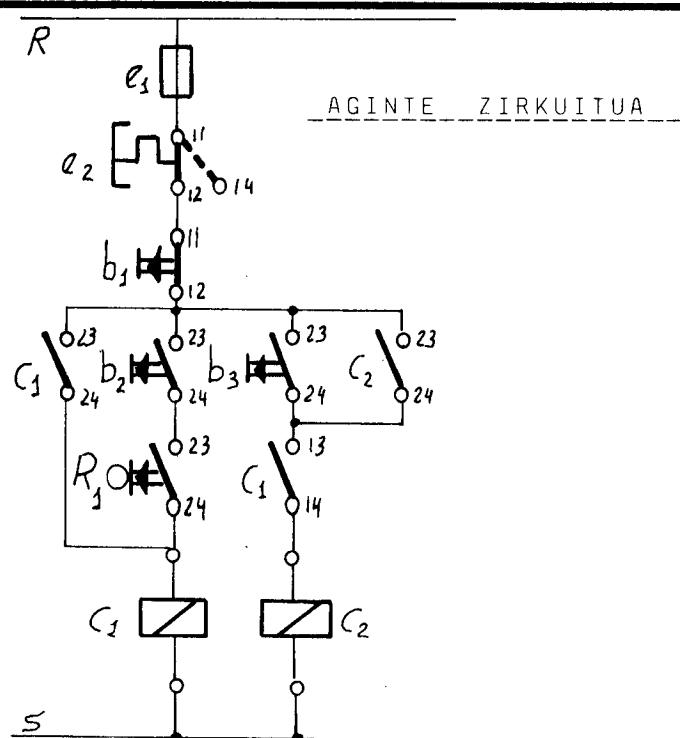
INDAR ZIRKUITUA



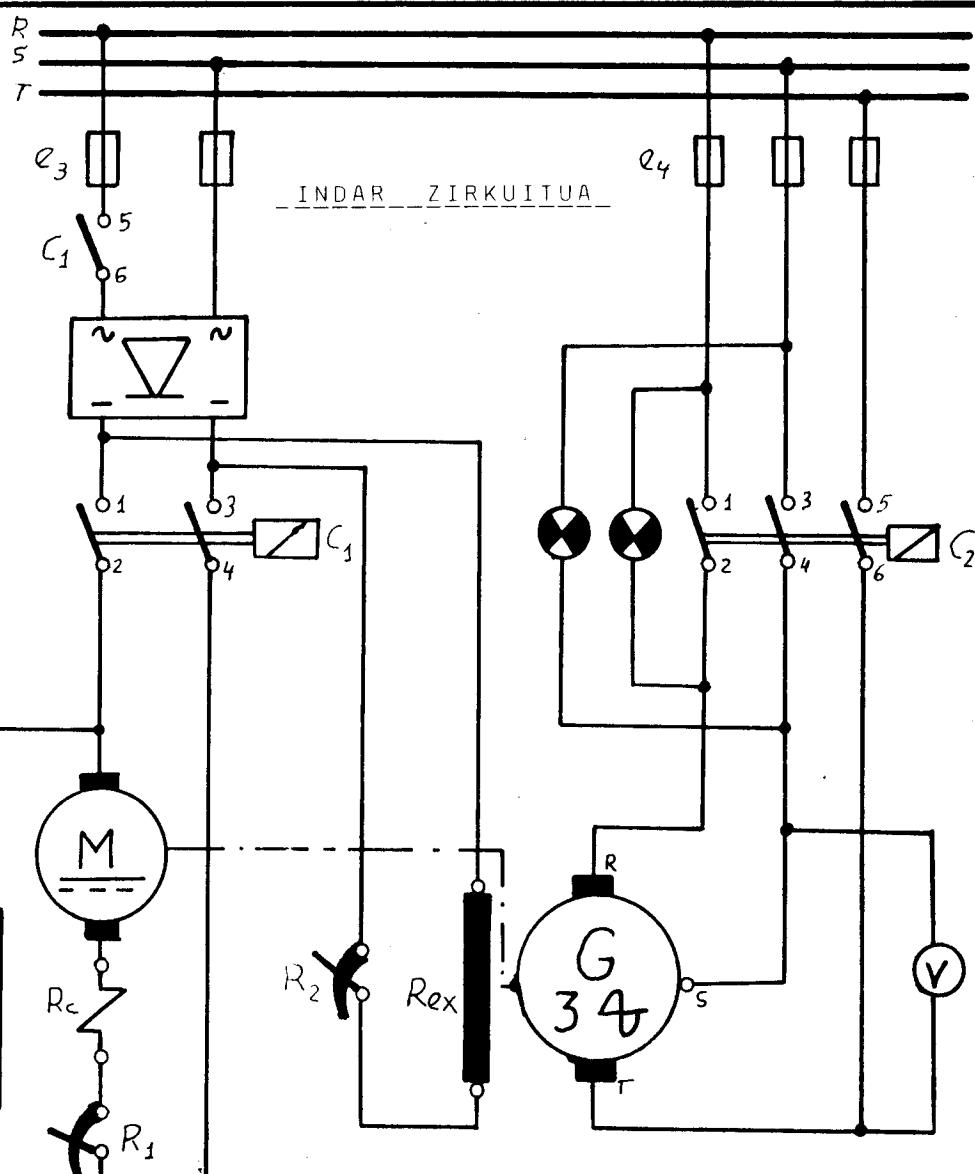


E S K E M A

T 32

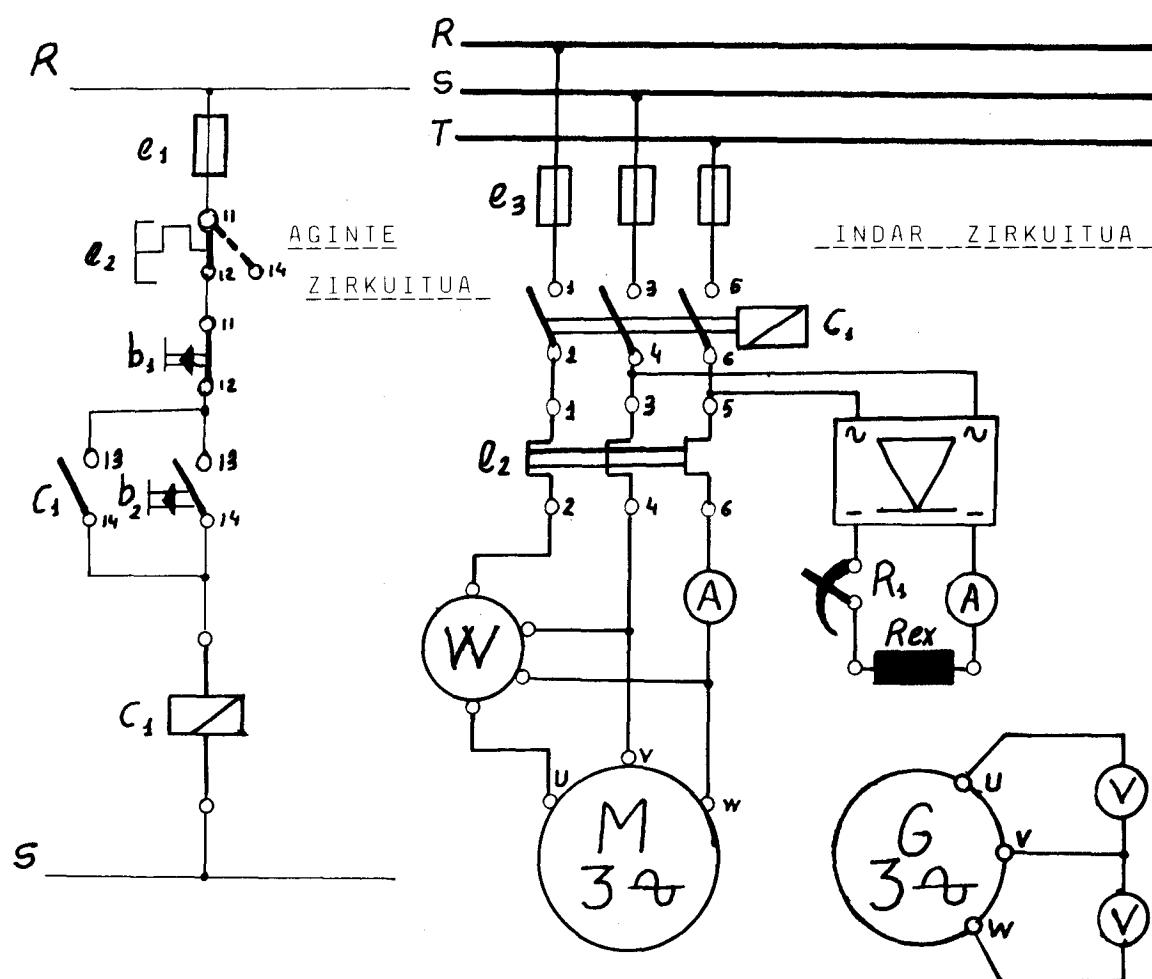


S



E S K E M A

T 33



K U R B A K

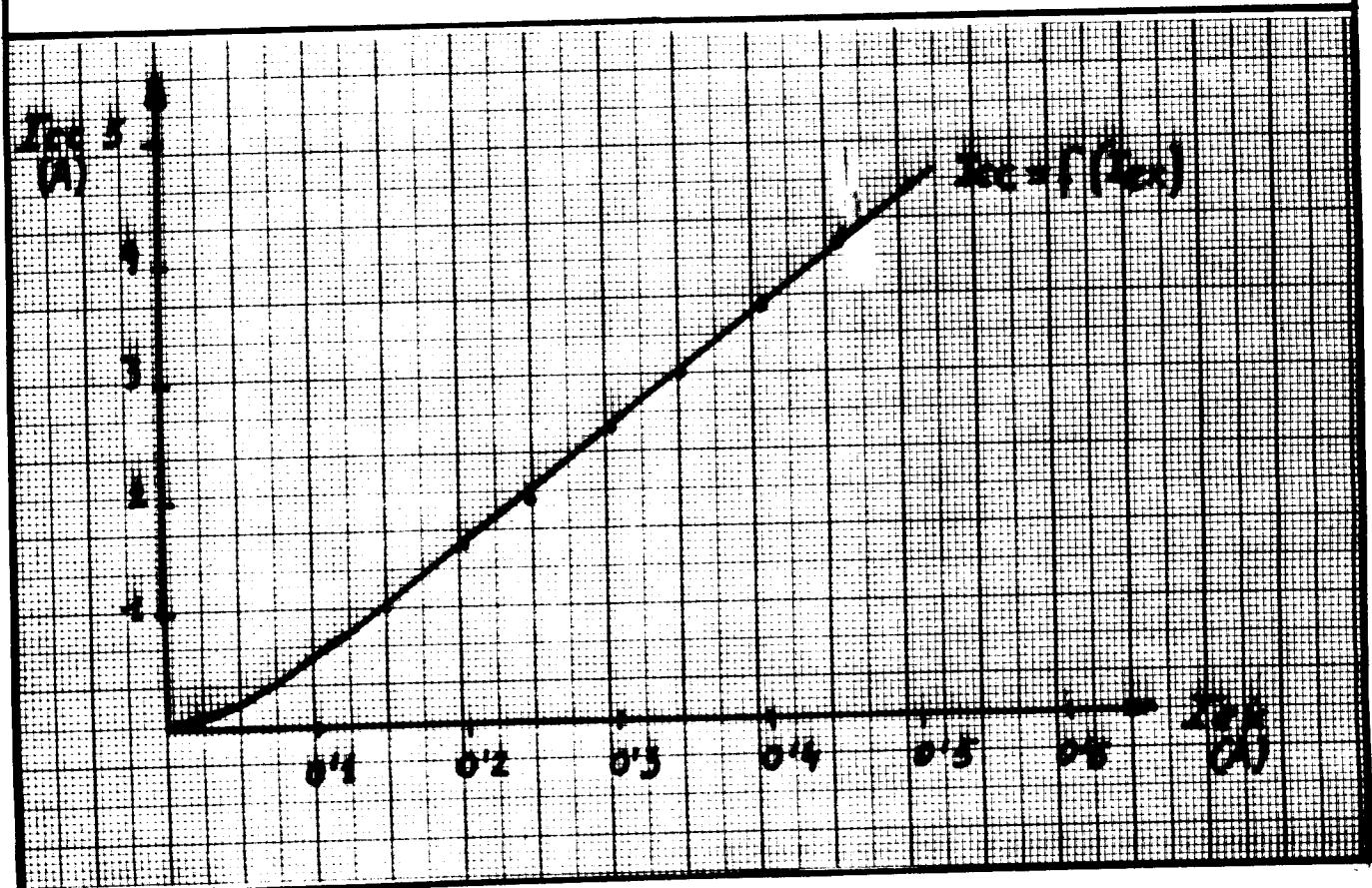
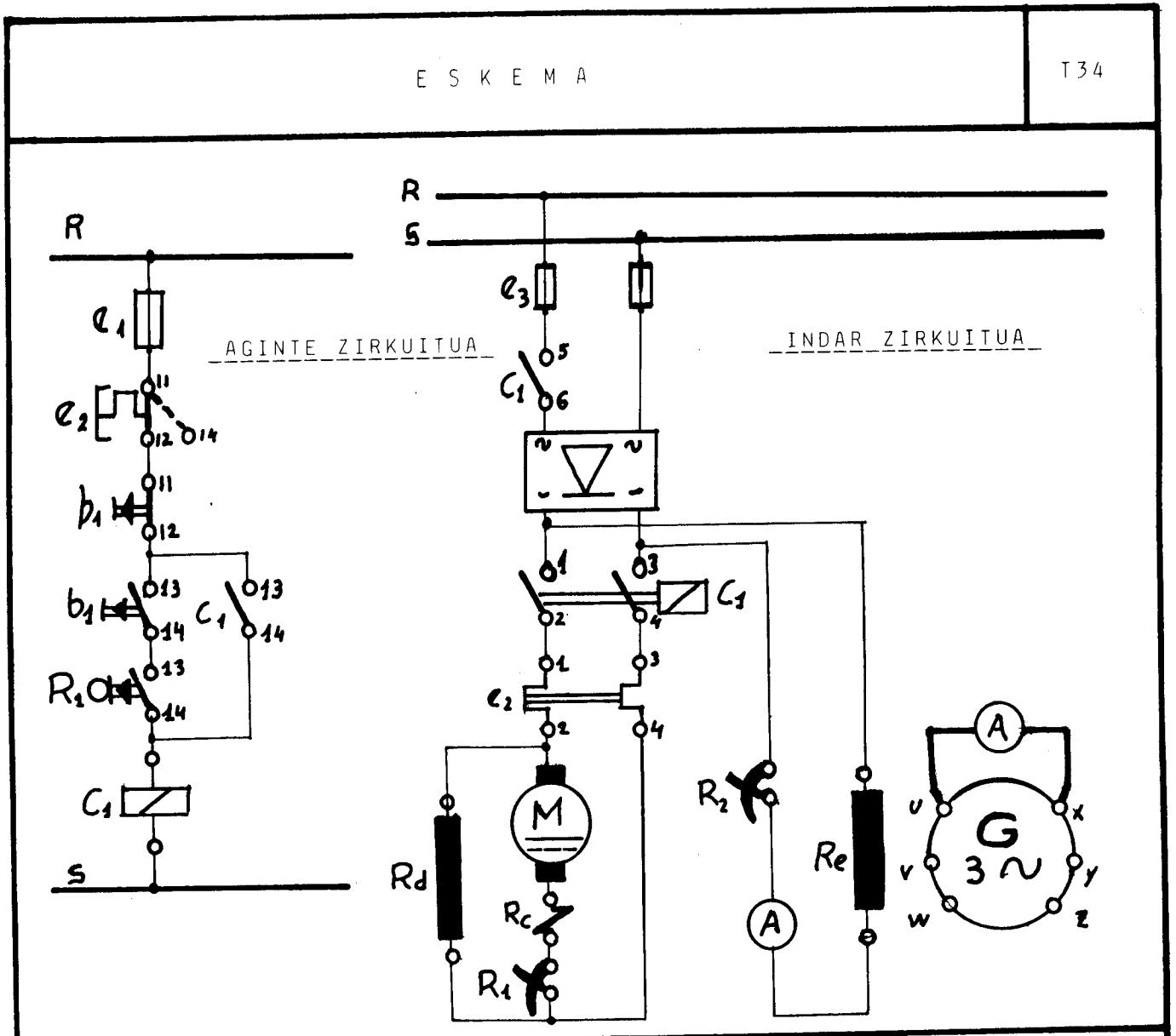
$E_F(V)$

$E_F = f(I_{ex})$

260  
240  
220  
200  
180  
160  
140  
120  
100  
80  
60  
40  
20

0'1 0'2 0'3 0'4 0'5

$I_{ex}(A)$

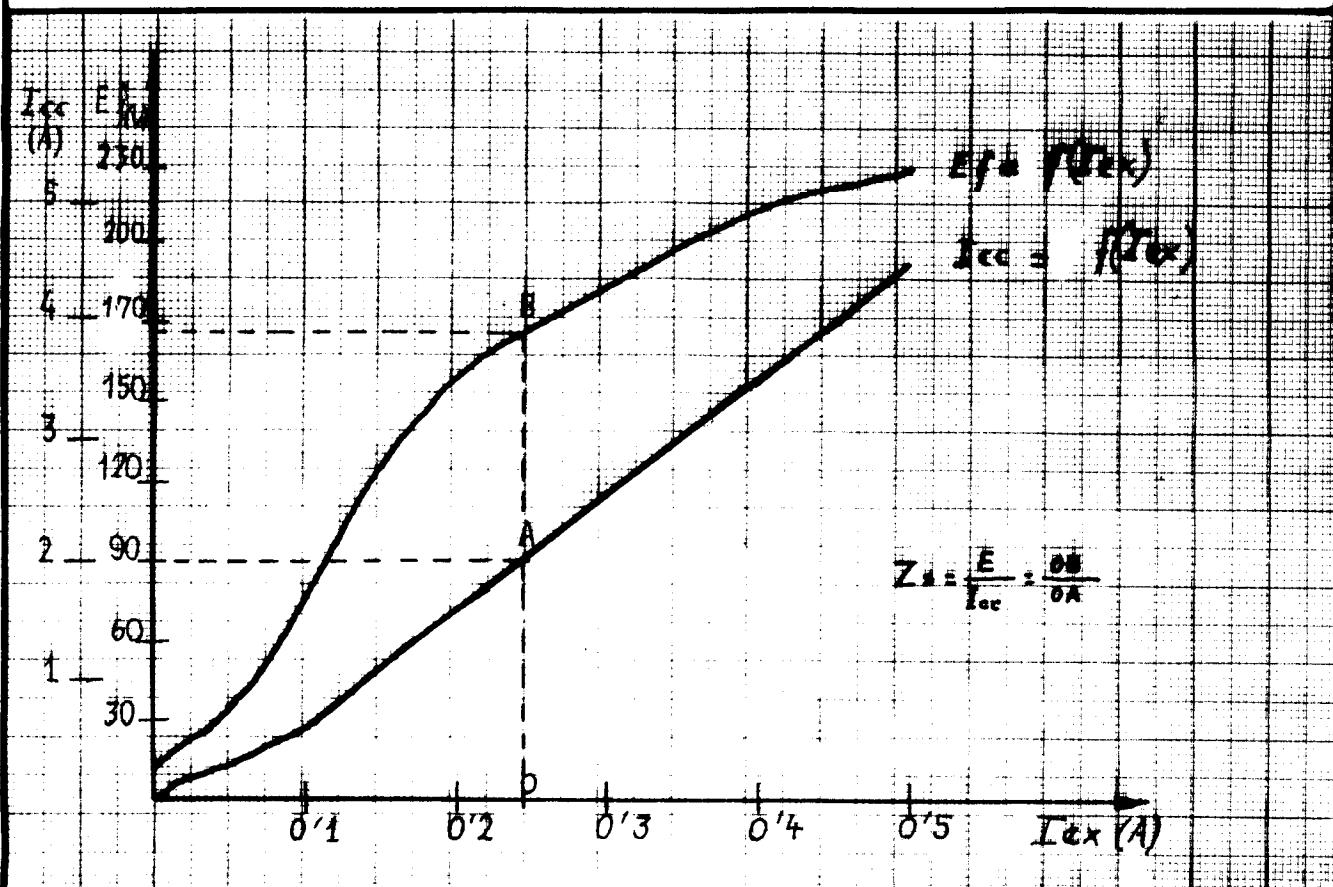


T A U L A K

T35

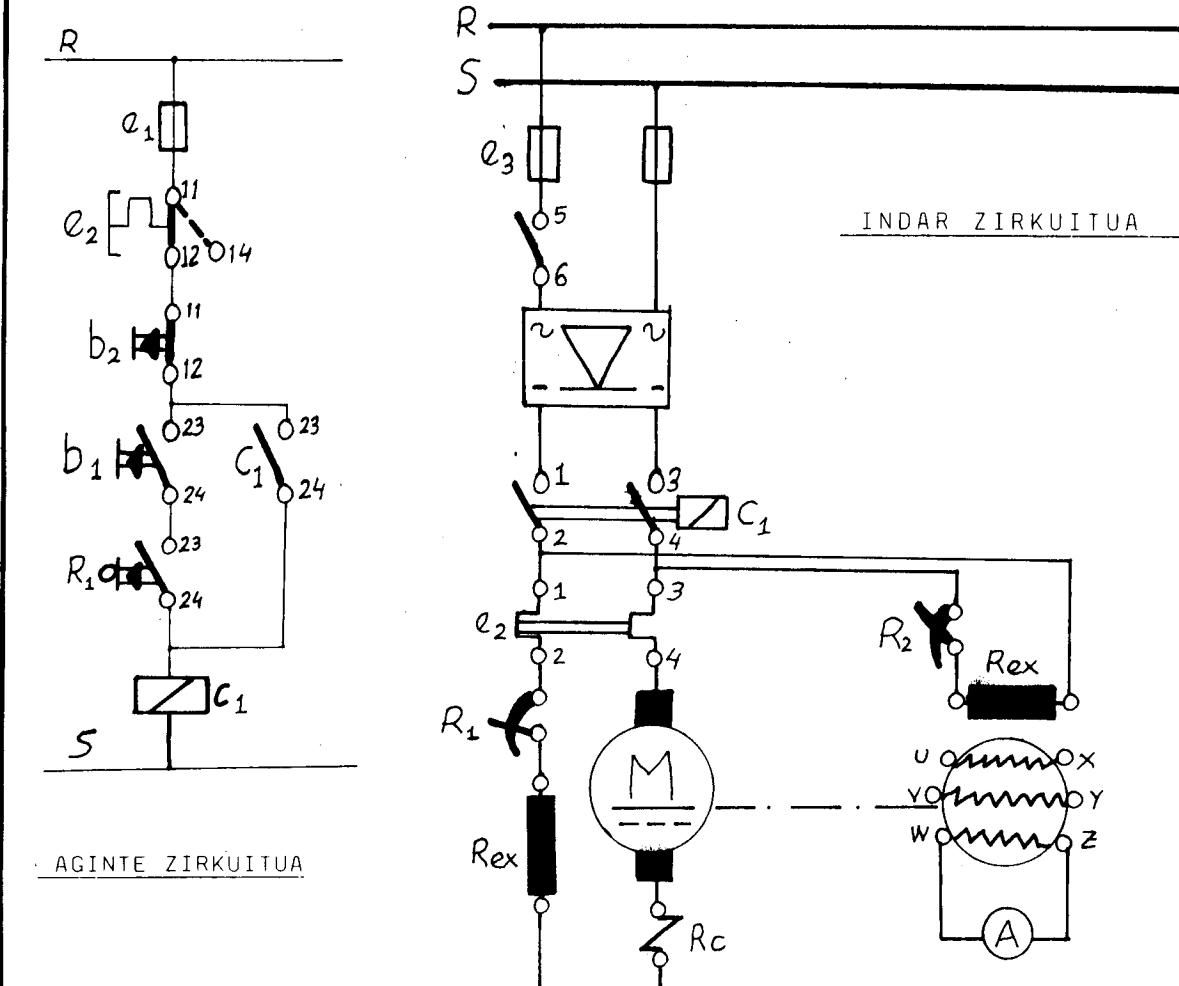
Iex.	0	0,15	0,20	0,25	0,30	0,35	0,40	0,45	0,50
Icc.	-	1,1	1,6	2	2,5	3	3,5	4	4,5
$Vb_0 = E$	-	115,47	150,11	161,25	184,7	202,6	213,6	219,3	230,14
Zs.	-	104,9	93,8	80,6	73,9	67,3	60,8	54,84	51,3

K U R B A K

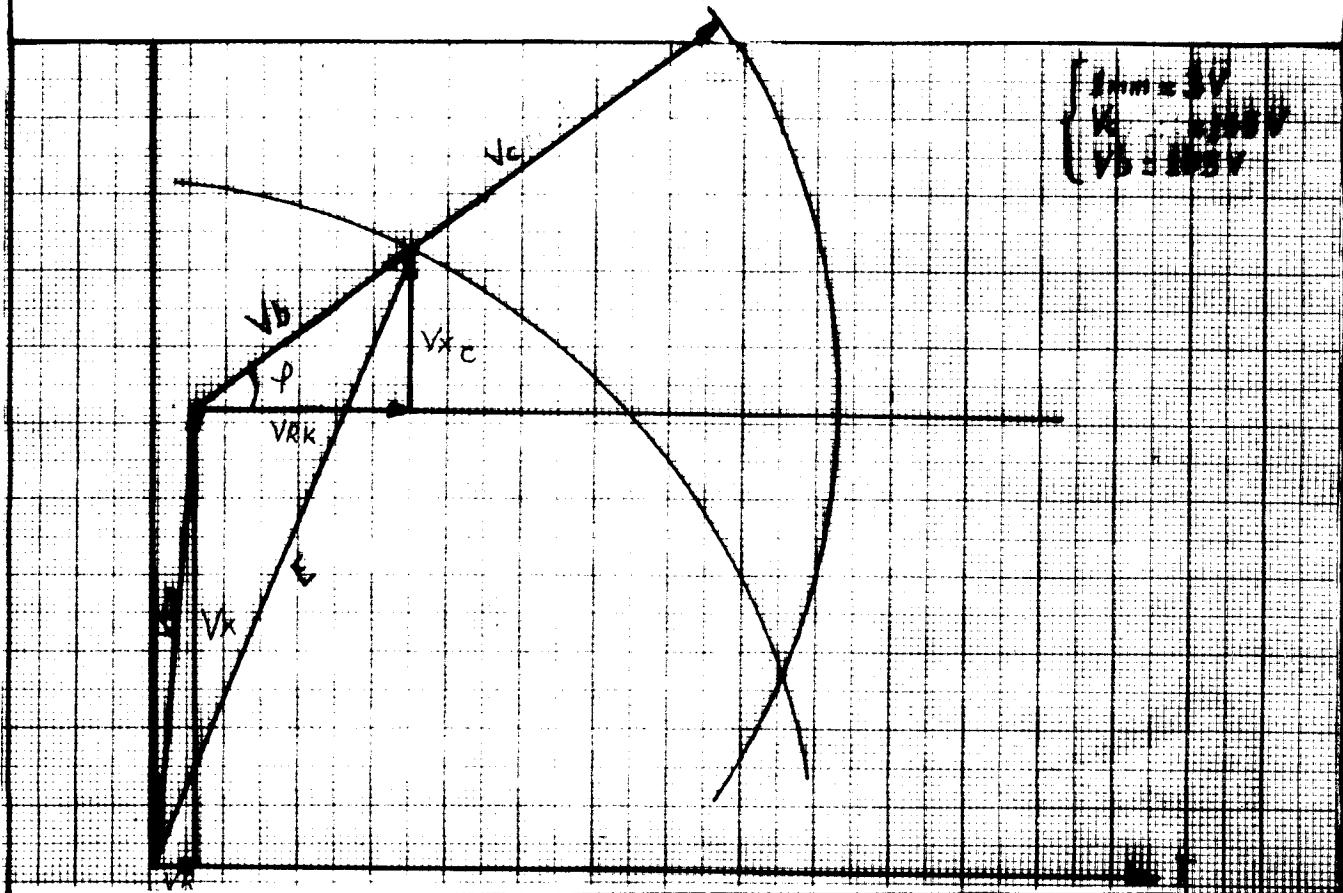


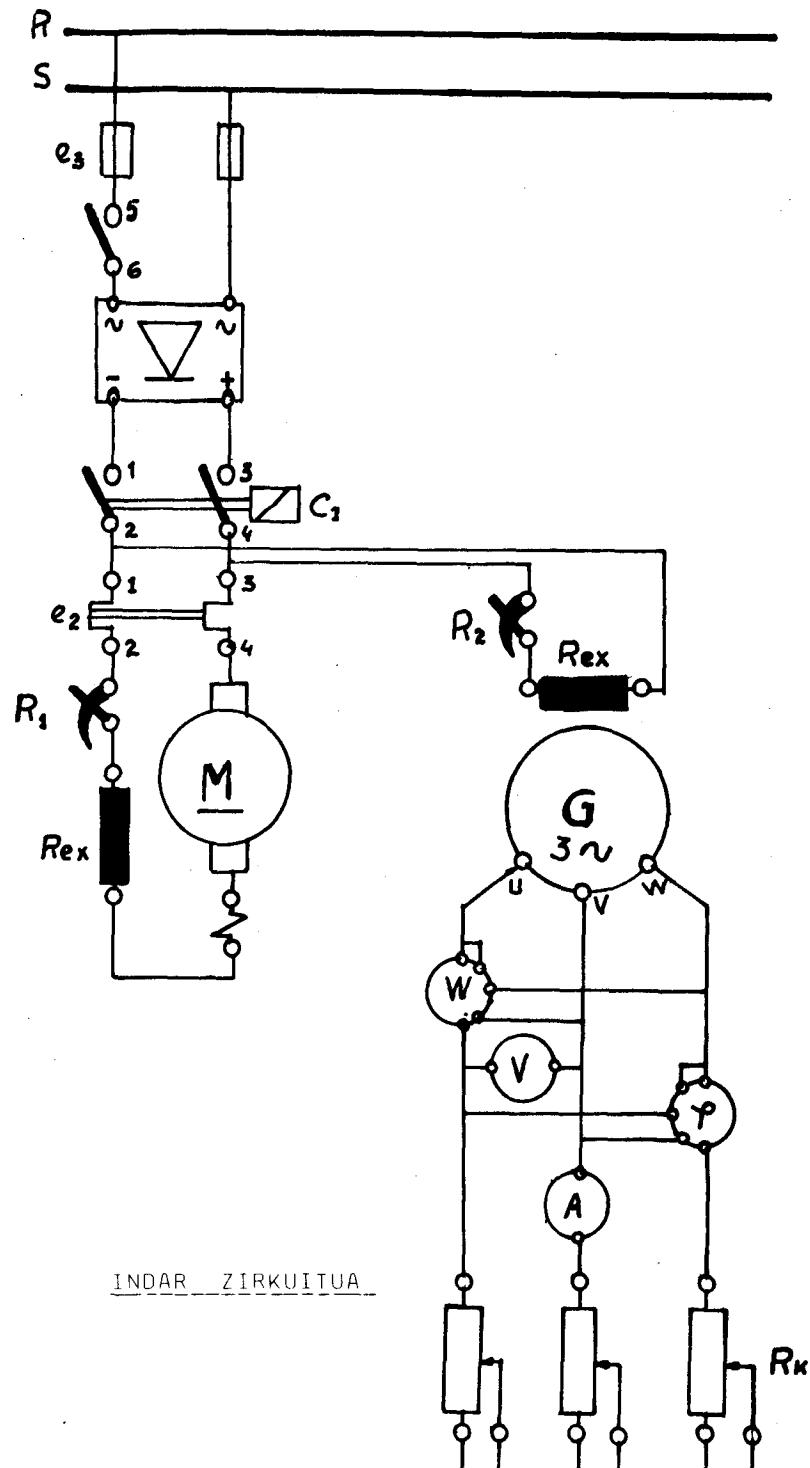
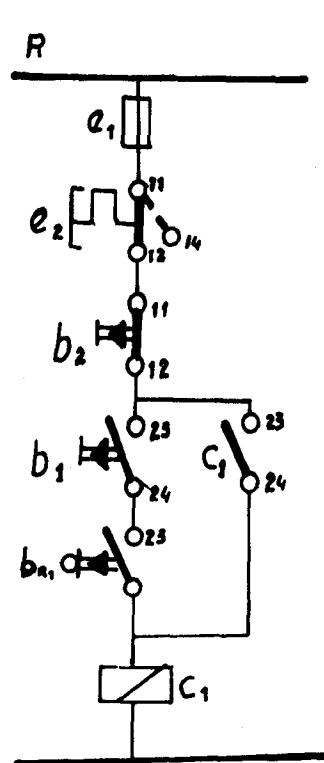
E S K E M A

T36



K U R B A K





AGINTE ZIRKUITUA

INDAR ZIRKUITUA

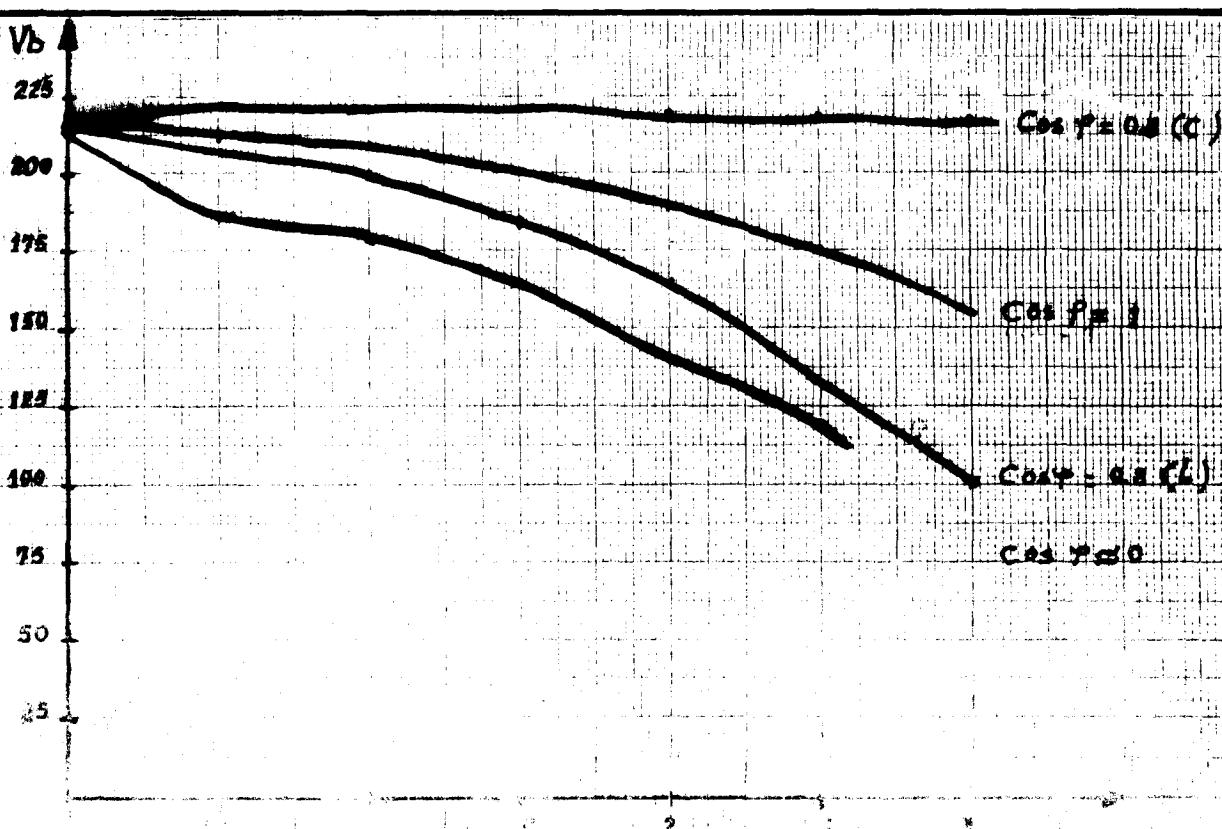
T A U L A K

T37

	Cos $\varphi$ = 1						Cos $\varphi$ = 0					
Ik	0,5	1	1,5	2	2,5	3	0,5	1	1,5	2	2,5	3
Vb	212	210	200	190	175	155	185	180	165	140	120	-

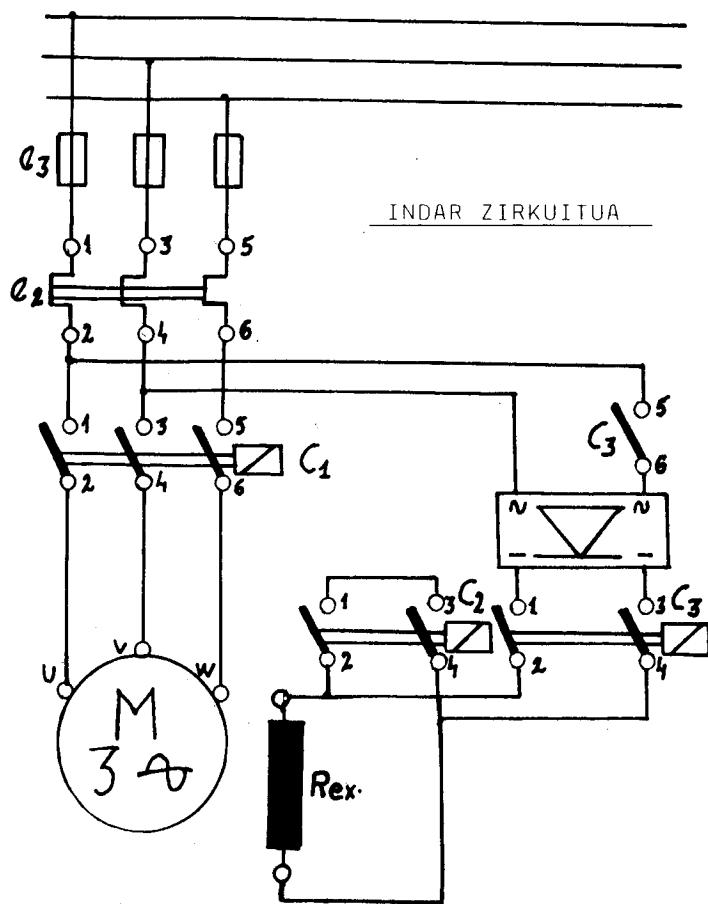
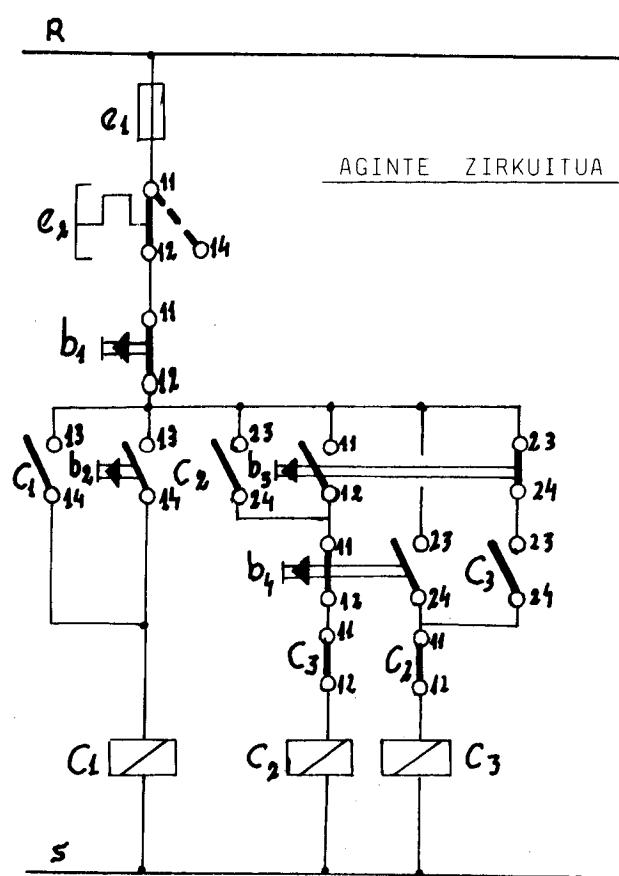
	Cos $\varphi$ = 0,8 (L)						Cos $\varphi$ = 0,8 (C)					
Ik	0,5	1	1,5	2	2,5	3	0,5	1	1,5	2	2,5	3
Vb	208	200	185	165	132	100	222	222	222	220	220	218

K U R B A K



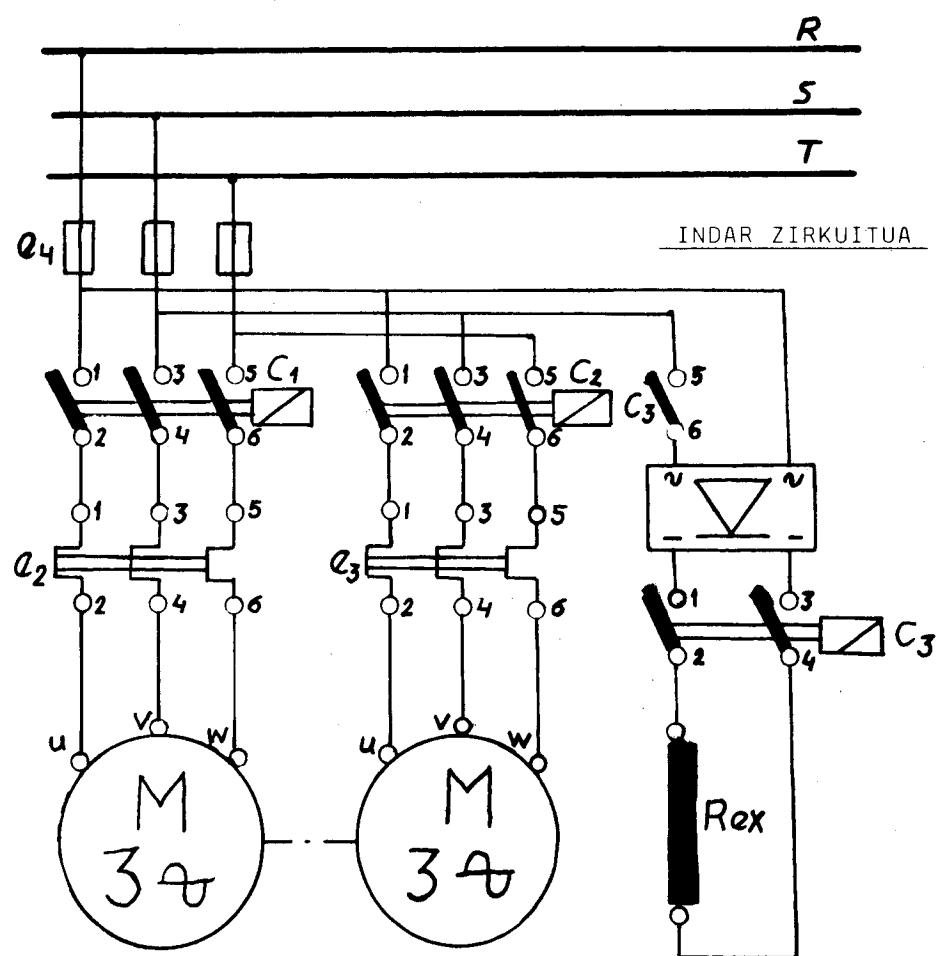
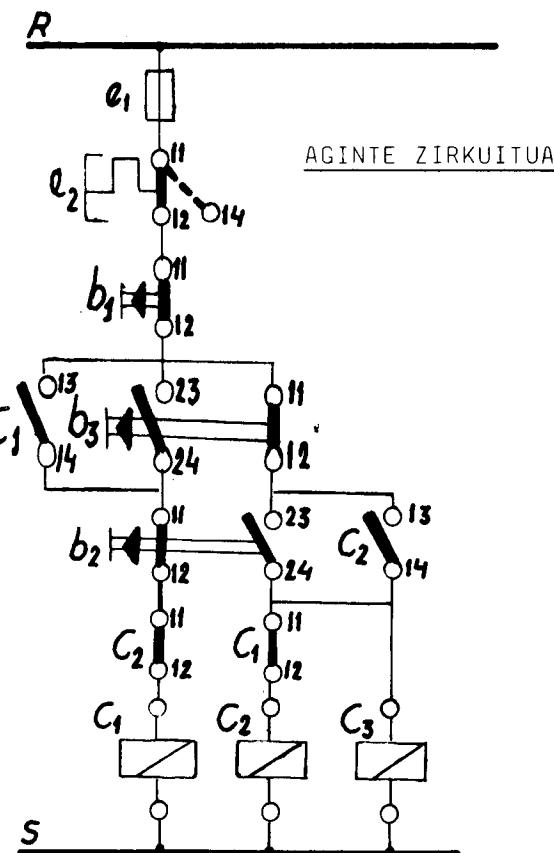
E S K E M A

T38



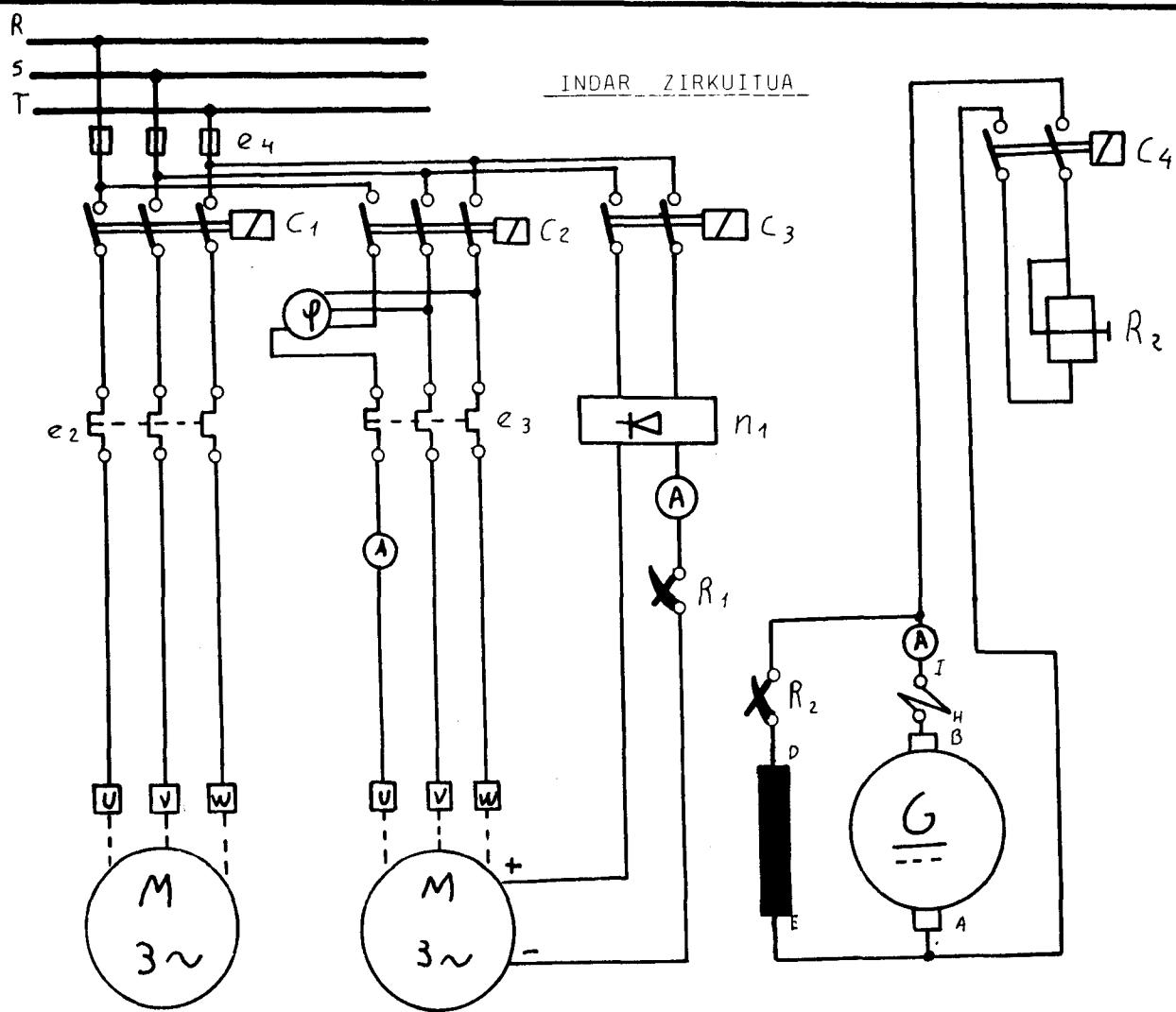
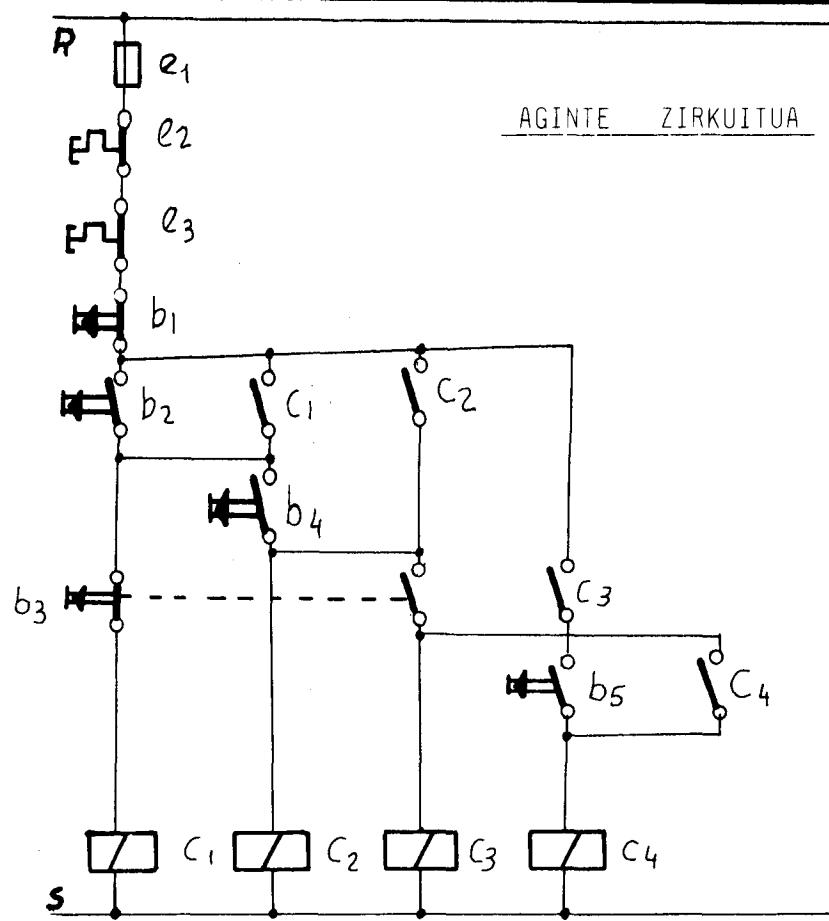
E S K E M A

T 39



E S K E M A

T 40



KARGA GABEKO ENTSEGUA:

Iex.	0,05	0,10	0,15	0,20	0,25	0,30	0,35	0,40	0,45	0,50	0,60	0,70
Ikm.		2,05	1,8	1,4	1,1	0,8	0,5	0,35	0,4	0,6	0,99	1,6
Cos.		0,8	0,8	0,82	0,83	0,87	0,94	0,99	0,98	0,95	0,83	0,79

KARGA: 1/4 Wn.

P=150 W.

DINAMOAN: E=200 V. - Ii=0,48 A

Iex.	0,05	0,10	0,15	0,20	0,25	0,30	0,35	0,40	0,45	0,50	0,60	0,70
Ikm.		2,3	1,9	1,55	1,20	0,90	0,70	0,60	0,60	0,70	1,30	1,40
Cos.		0,85	0,89	0,91	0,94	0,94	0,97	0,99	0,95	0,60	0,52	0,45

KARGA: 1/2 Wn.

P=300 W.

DINAMOAN: E=200 V. - Ii= 1,2 A.

Iex.	0,05	0,10	0,15	0,20	0,25	0,30	0,35	0,40	0,45	0,50	0,60	0,70
Ikm.		3	2,3	1,9	1,5	1,1	1	0,9	0,95	1	1,4	1,9
Cos.		0,85	0,9	0,92	0,95	0,97	0,98	0,99	0,90	0,75	0,55	0,50

KARGA: 3/4 Wn.

P= 400W.

DINAMOAN: E = 200 V. - Ii= 1,98 A.

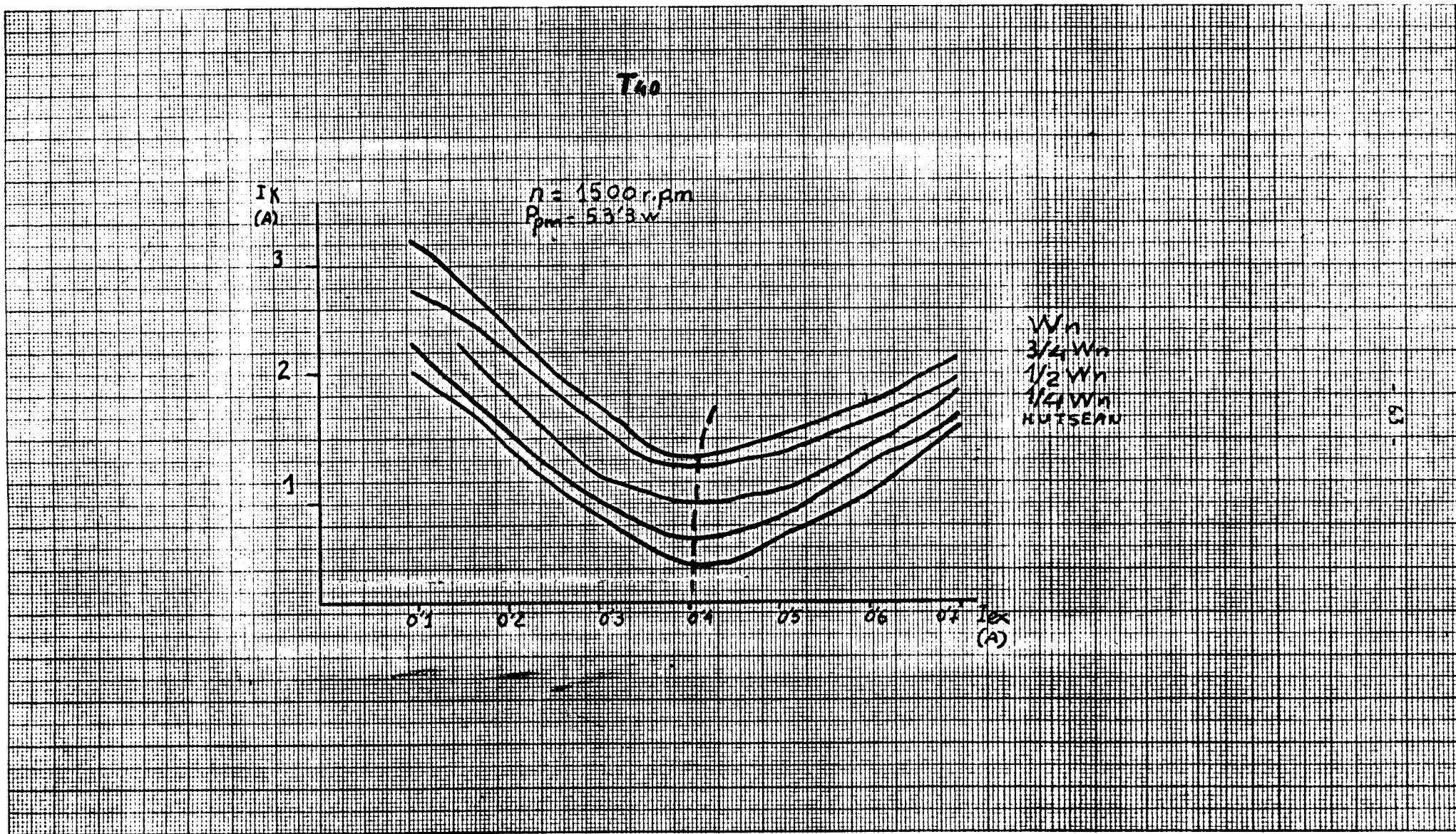
Iex.	0,05	0,10	0,15	0,20	0,25	0,30	0,35	0,40	045	0,50	0,60	0,70
Ikm.		2,7	2,6	2,25	1,95	1,6	1,35	1,2	1,25	1,3	1,6	2
Cos.		0,87	0,91	0,92	0,95	0,96	0,98	0,99	0,92	0,75	0,55	0,48

KARGA : Wn izendatua = 600W.

DINAMOAN:

E=200 V. - Ii=2,37 A.

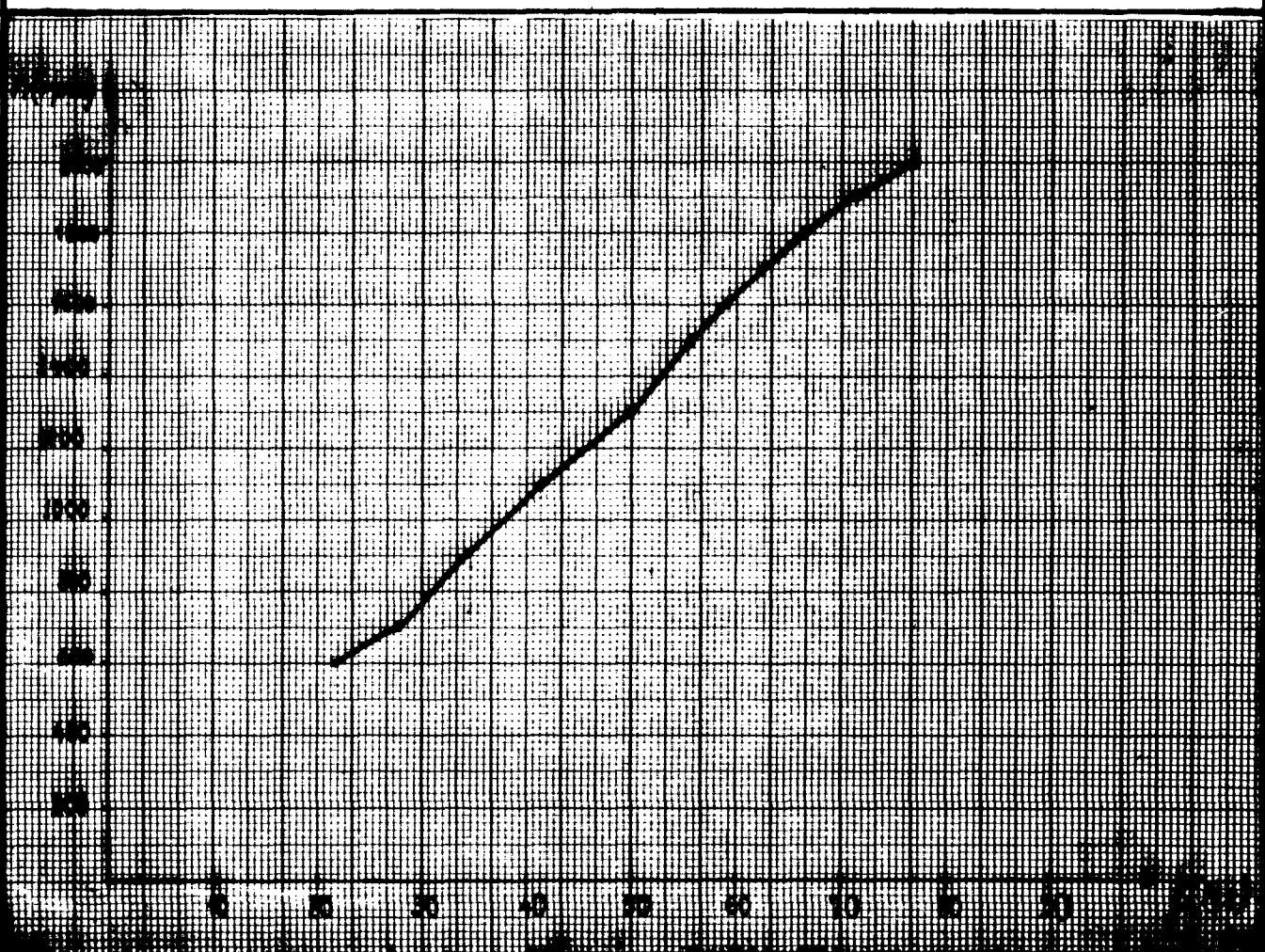
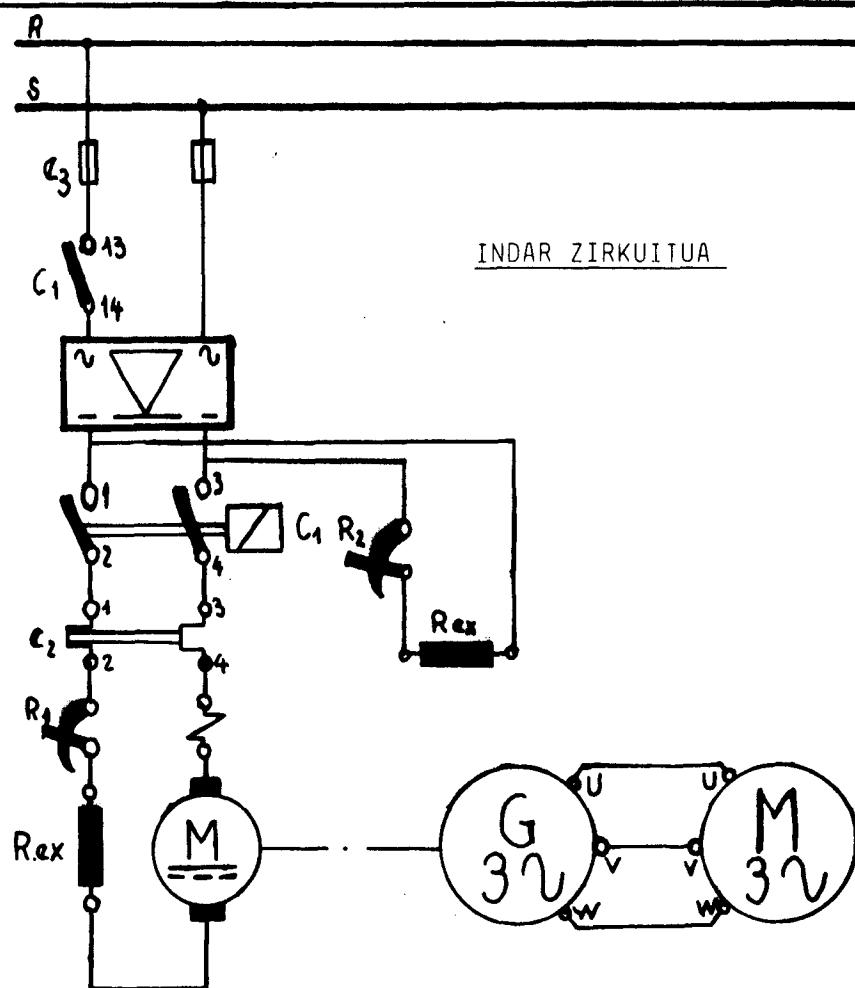
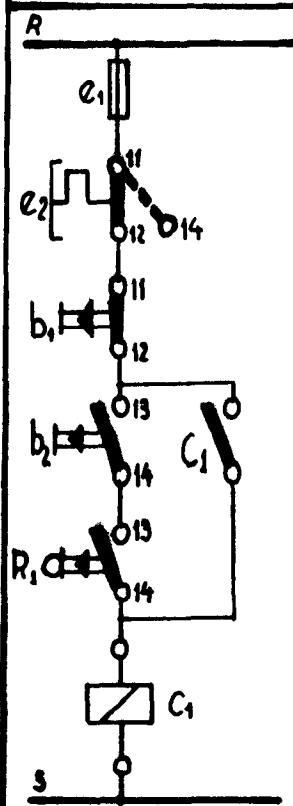
Iex.	0,05	0,10	0,15	0,20	0,25	0,30	0,35	0,40	0,45	0,50	0,60	0,70
Ikm.		3,25	2,9	2,5	2,1	1,8	1,4	1,3	1,35	1,45	1,8	2,2
Cos.		0,85	0,9	0,91	0,95	0,96	0,97	0,99	0,9	0,7	0,58	0,42

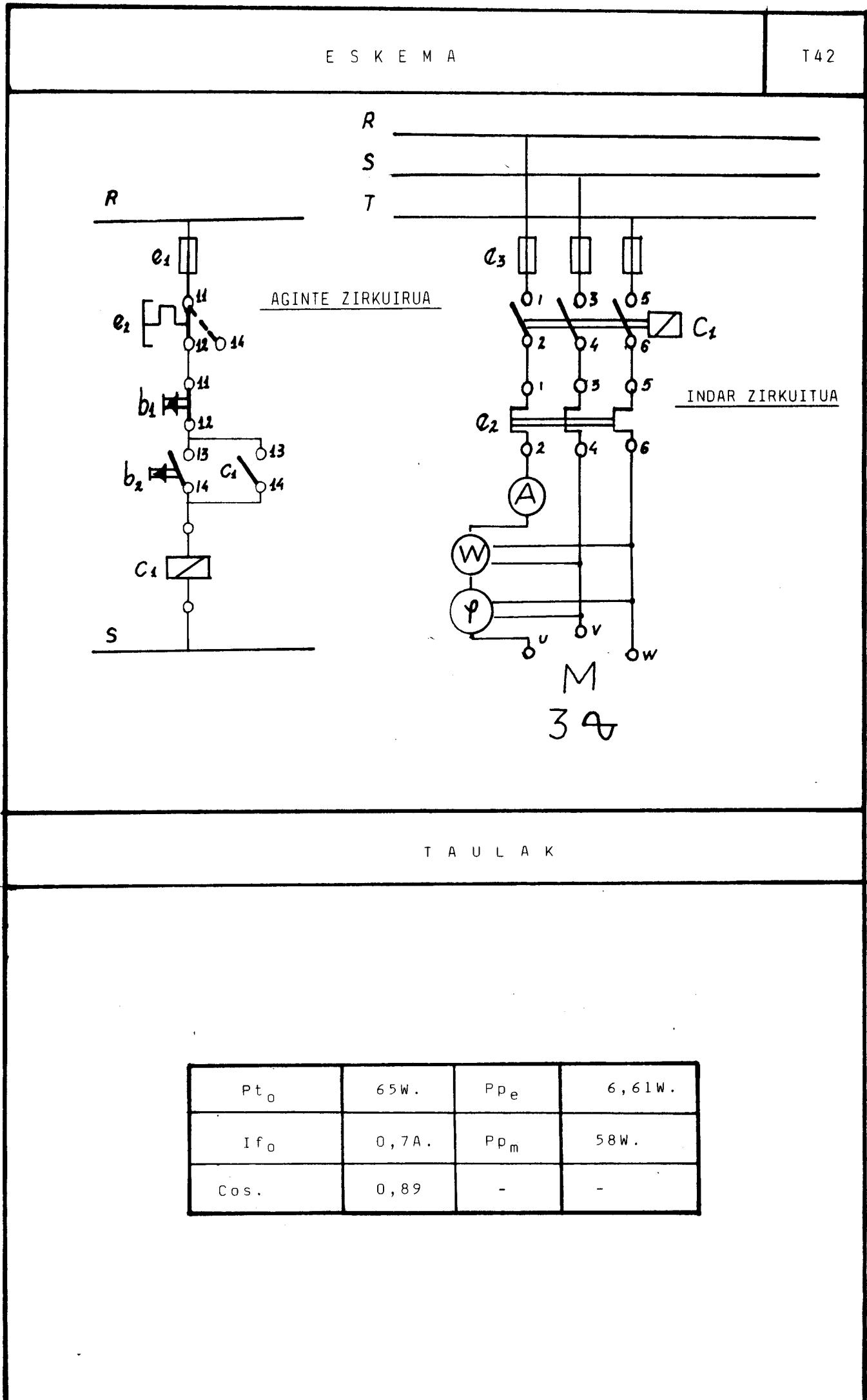


M O T O R E A S I N K R O N O A K

E S K E M A

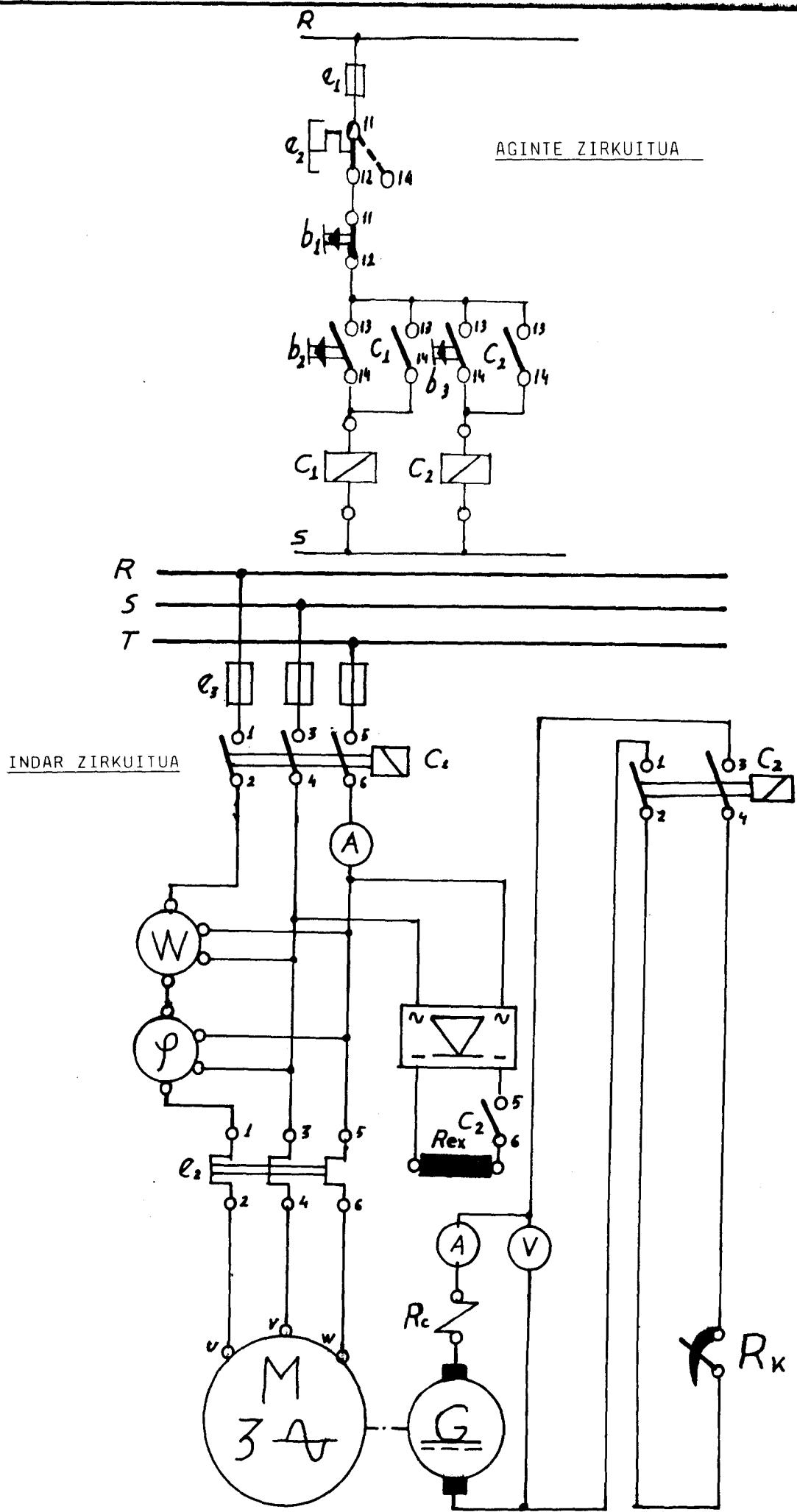
T 41

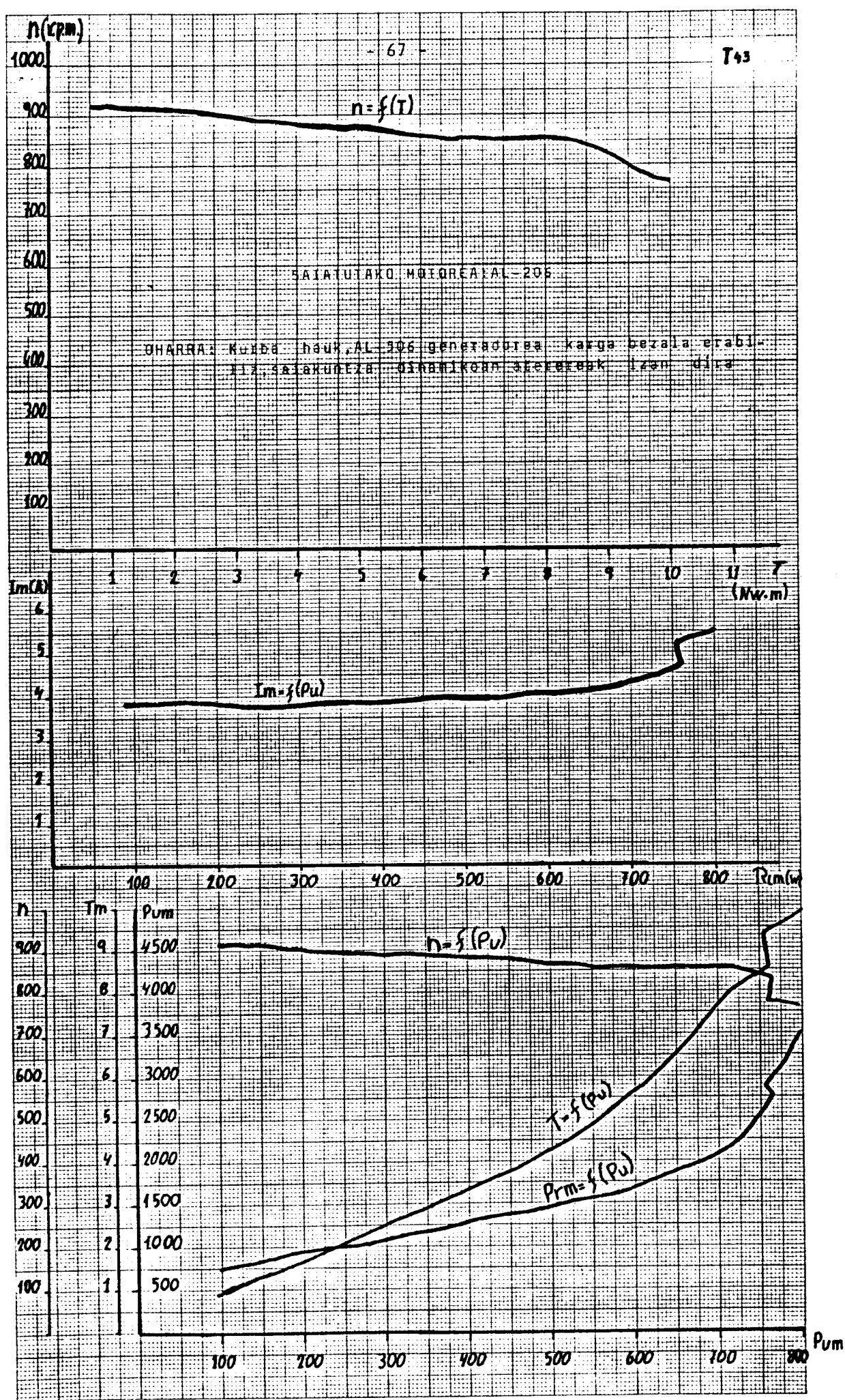




E S K E M A

T 43

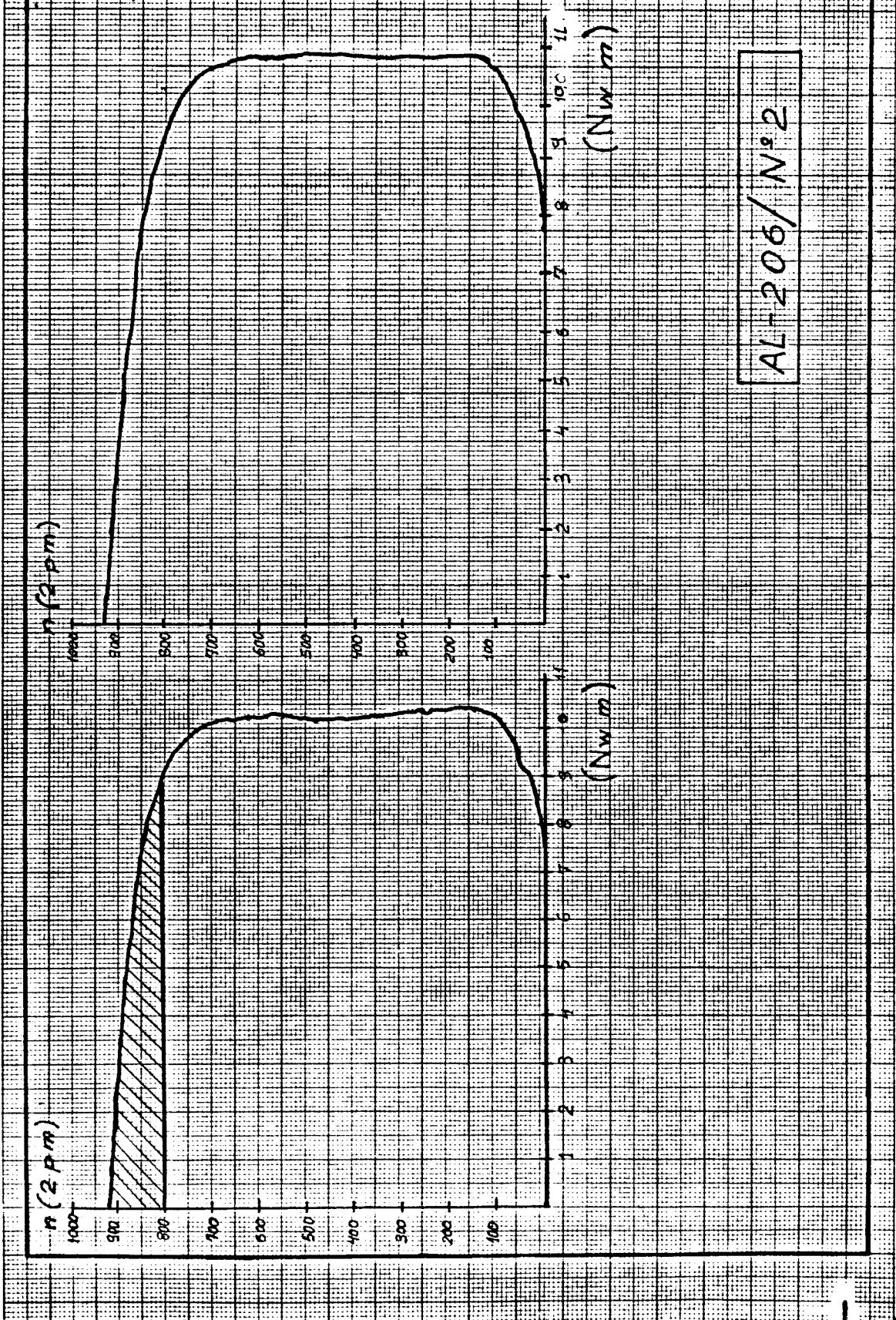


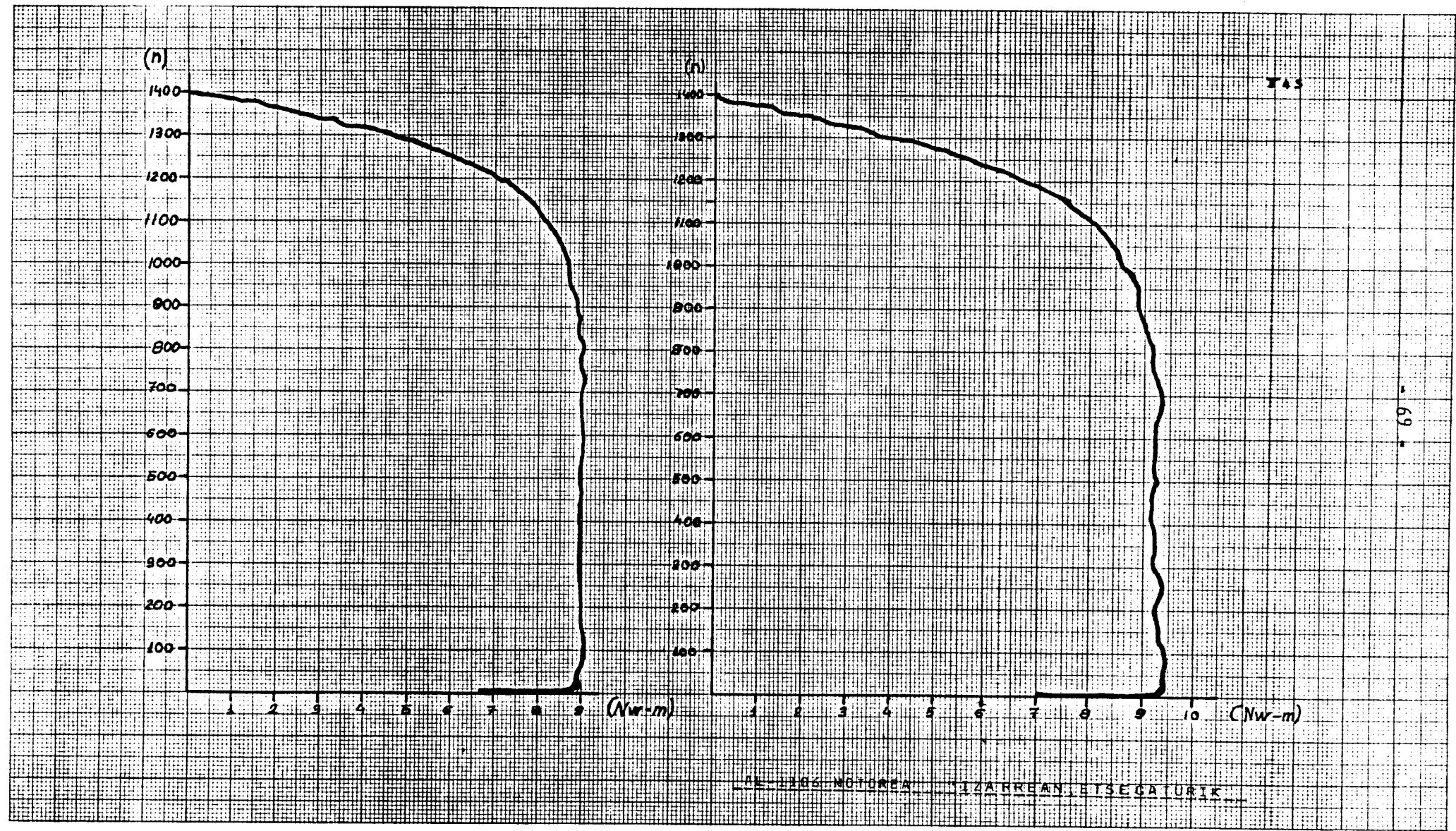


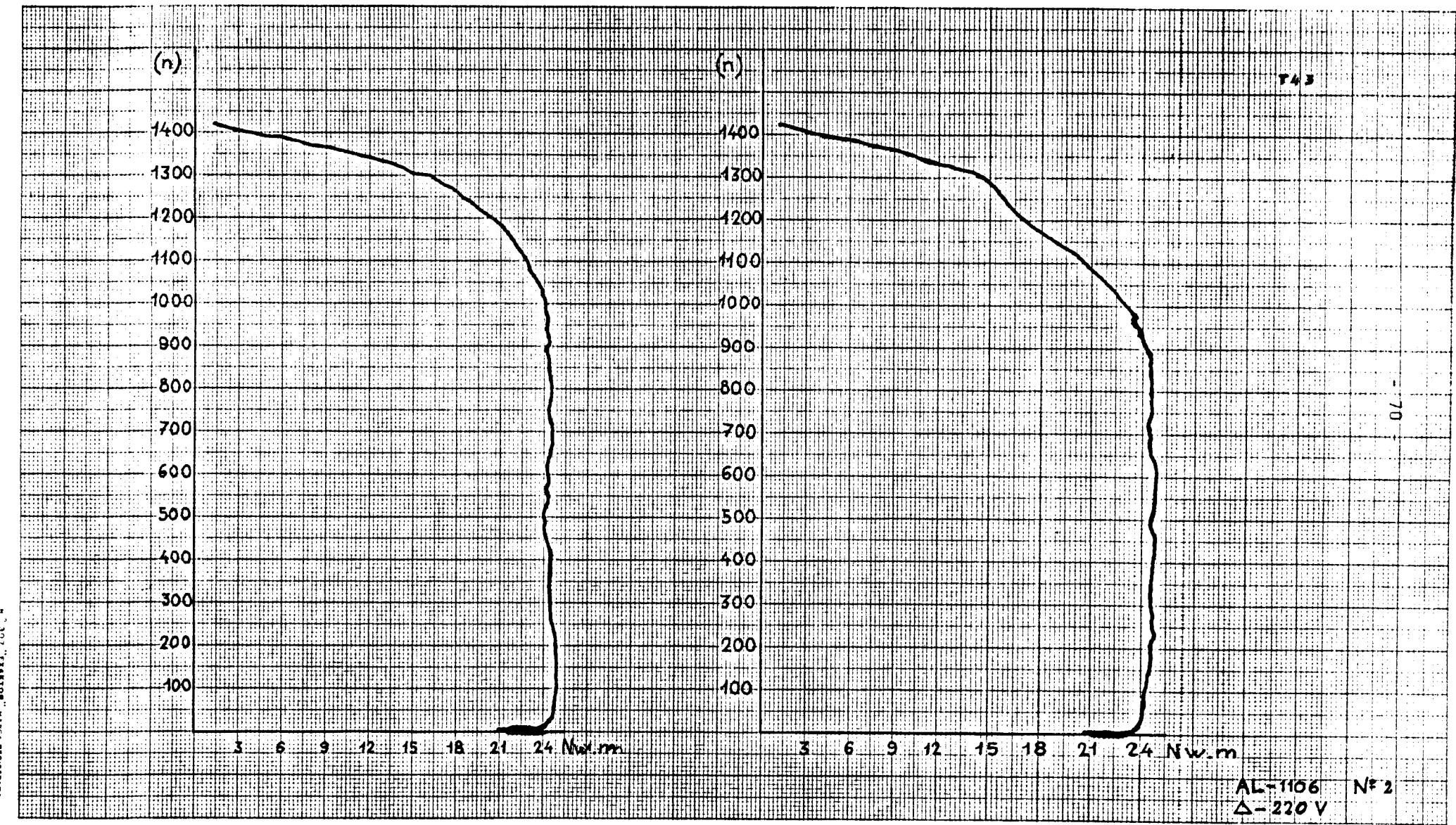
- 68 -

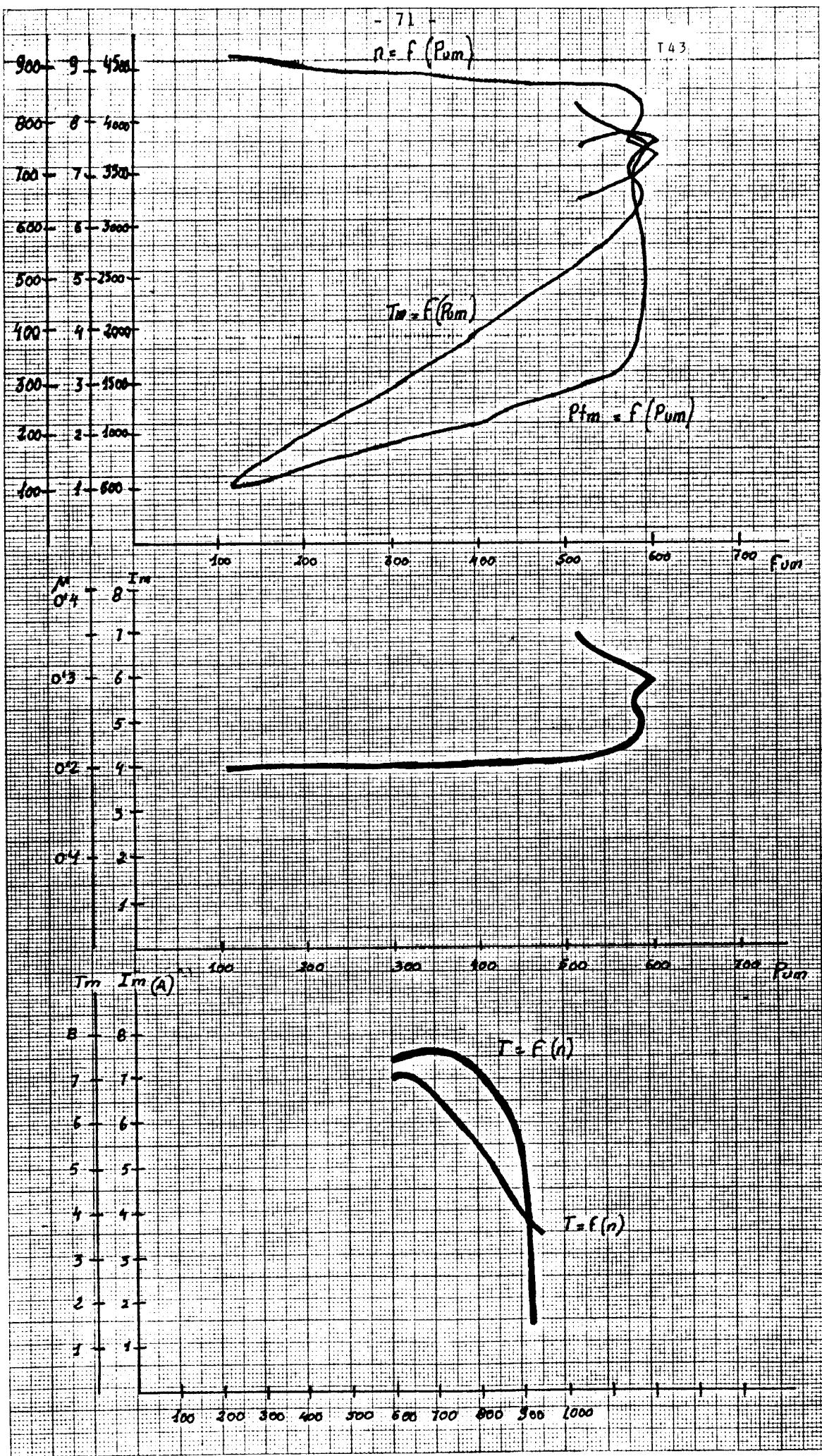
AL-206 MOTORES, BA, AZTA MAGNETIKOZ ATERATAKO KURBAK

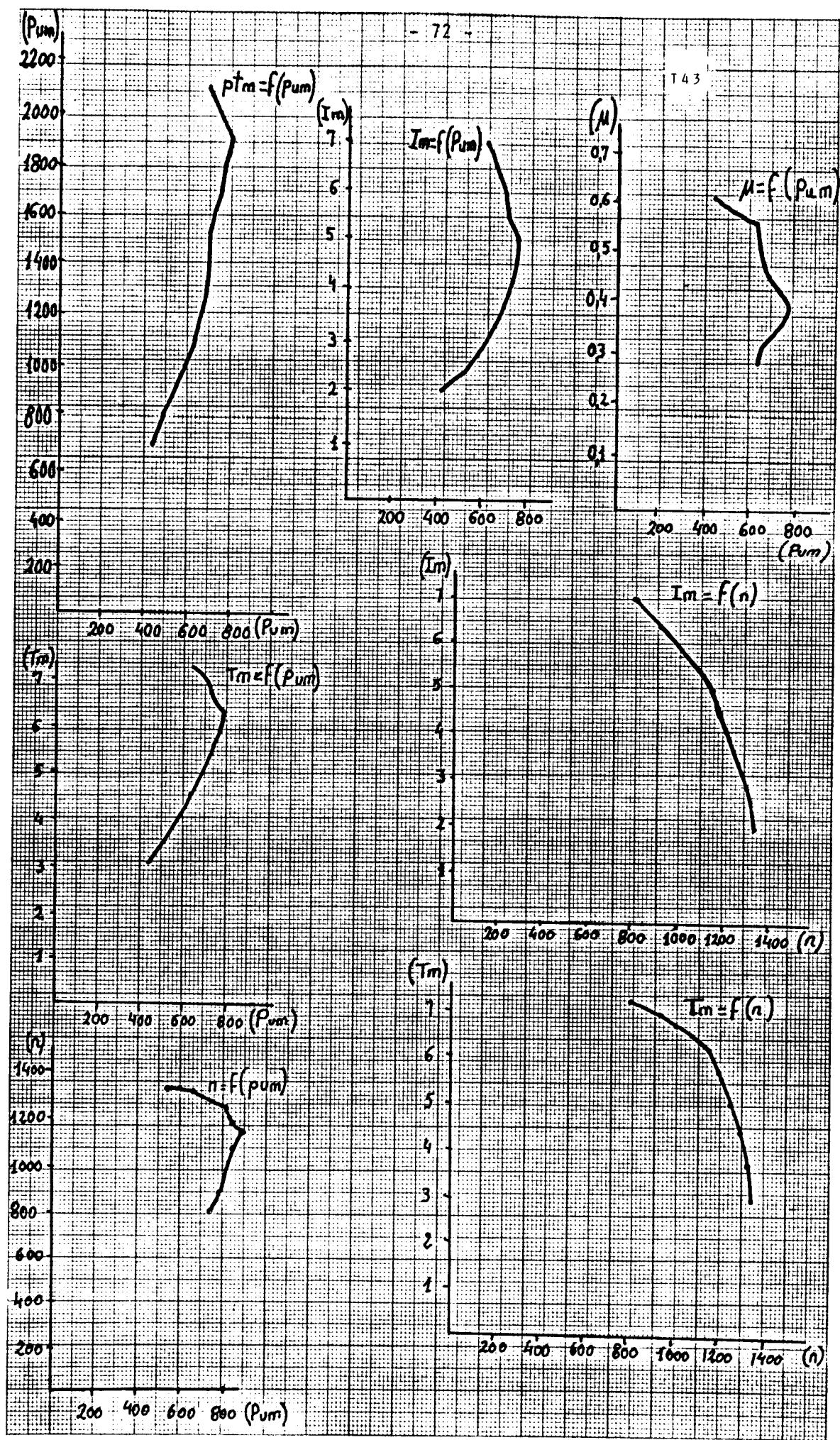
T43





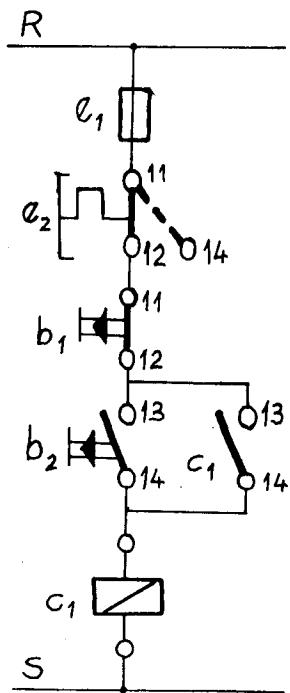




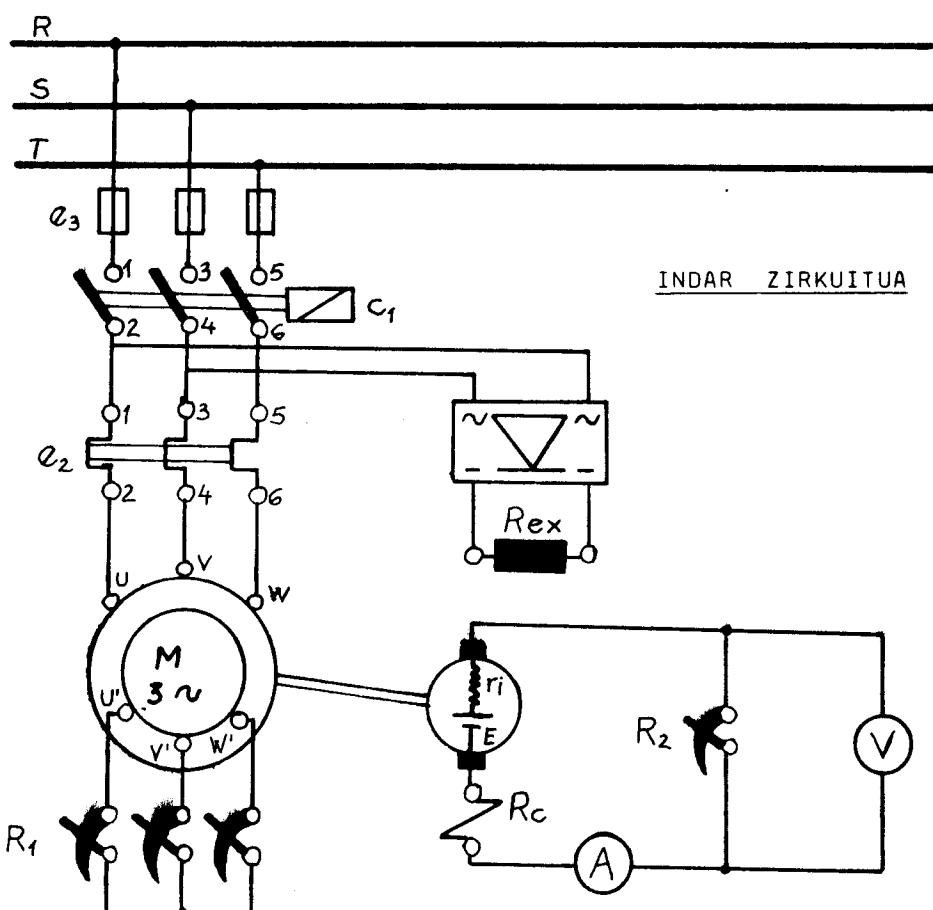


E S K E M A

T 44



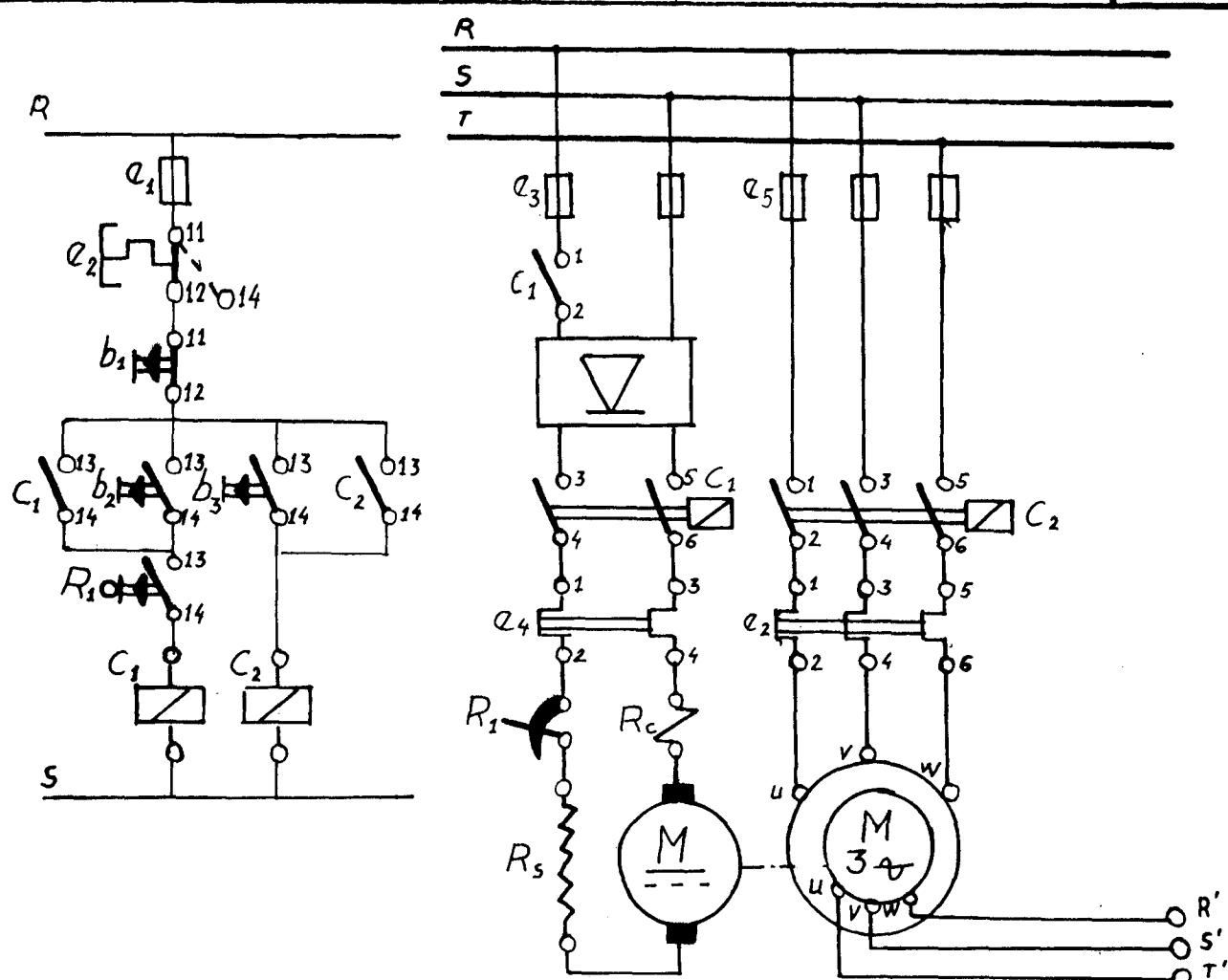
AGINTE ZIRKUITUA



INDAR ZIRKUITUA

E S K E M A

T 45

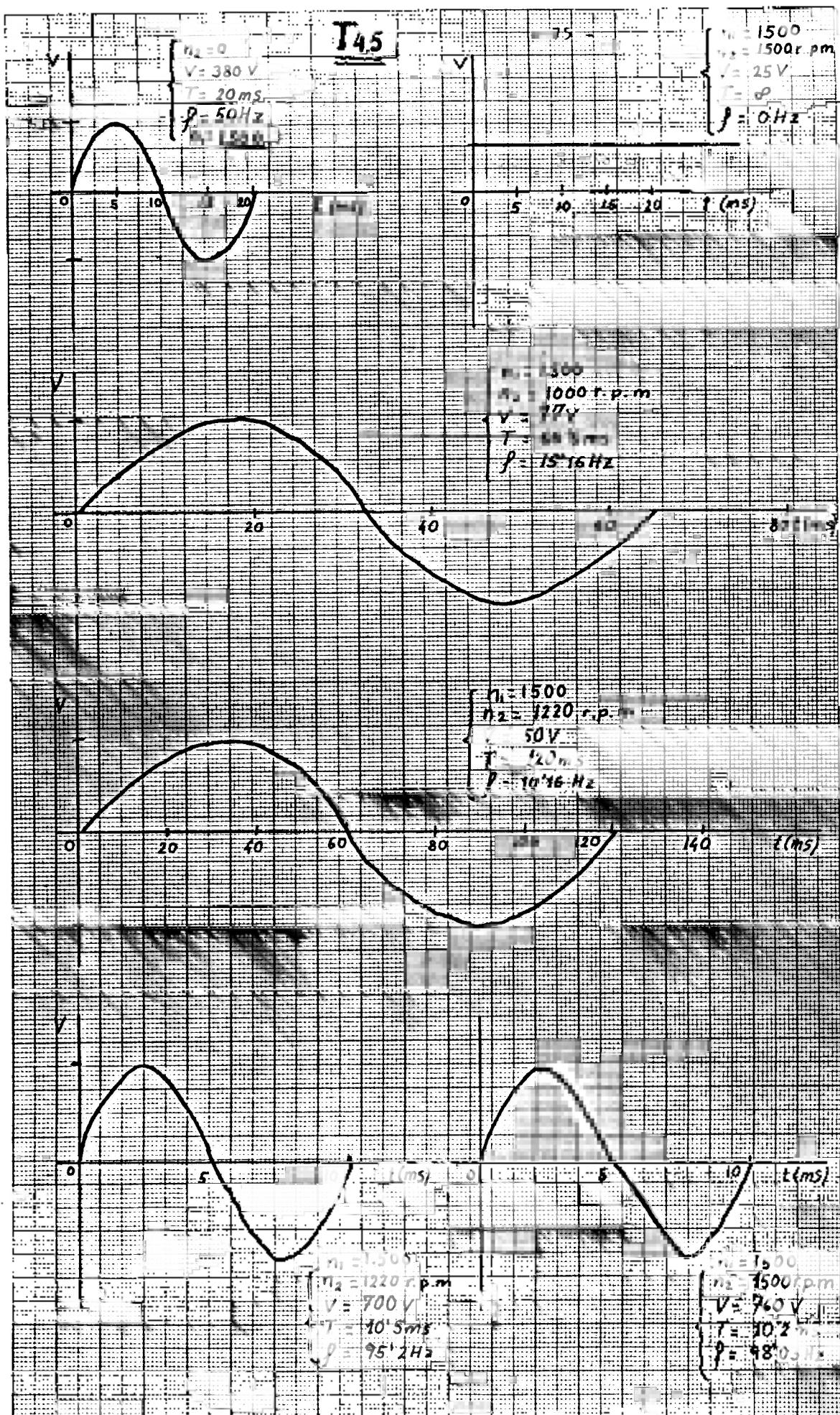


AGINTE ZIRKUITUA

INDAR ZIRKUITUA

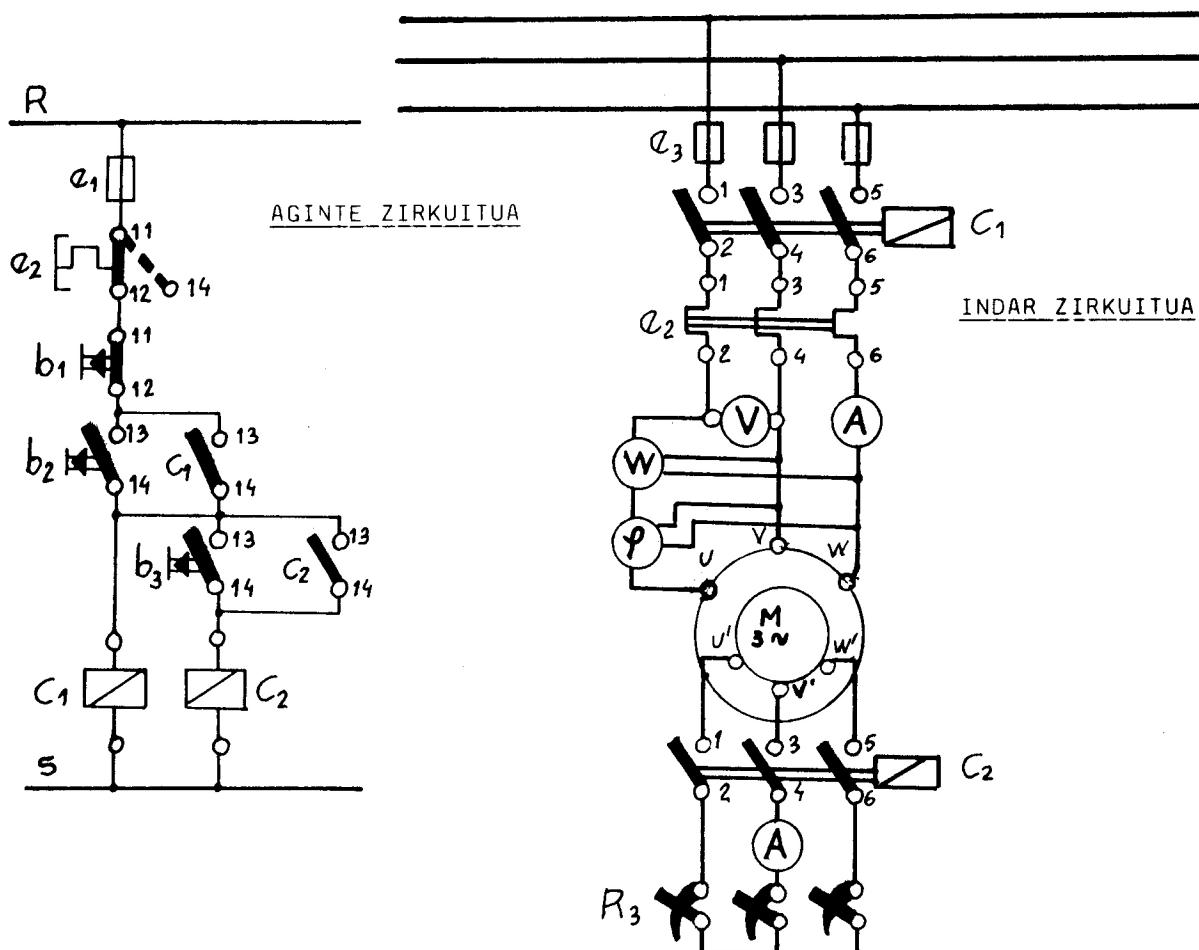
$n_1 = 1500$	NORANTZA BERDI-NEAN.		NORANTZA BERDI-NEAN.		NORANTZA DESBER-DINEAN.	
$n_2$	0	1500	1220	1000	1220	1500
$T$	20ms	---	120ms	66'6ms	10'5ms	10'2ms
$V$	380	25	50	77	700	760
$f$	50	0	10'16	15'11	95'2	98'03

OHARRA; Taula hontan agertzen diren datuak osziloskopio bidez neur-tuak izan dira eta beraz kalkuloz atera direnekin konparatzea interesgarria litzateke.



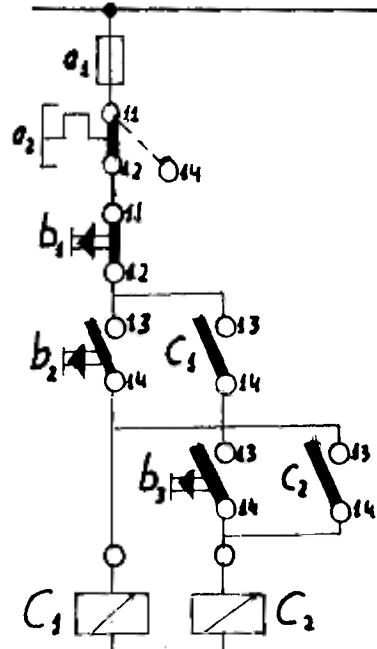
E S K E M A

T 46

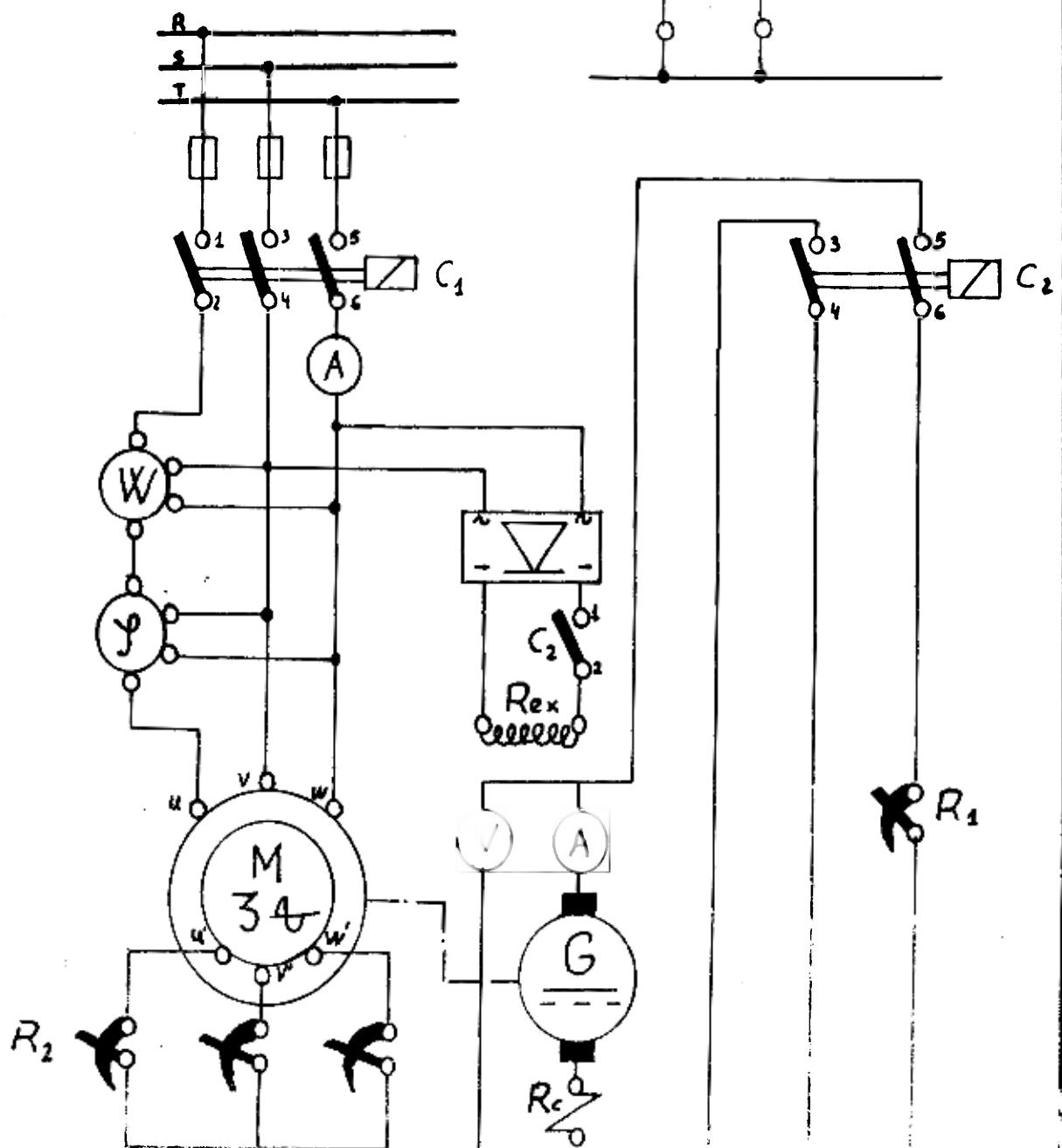


$P_{t_0}$	150 W.
$I f_0$	1,78 A.
$\cos \varphi_0$	0,8

AGINTE ZIRKUITUA



INDAR ZIRKUITUA



T A U L A K

T 47

R2=0 dela egindako entsegua

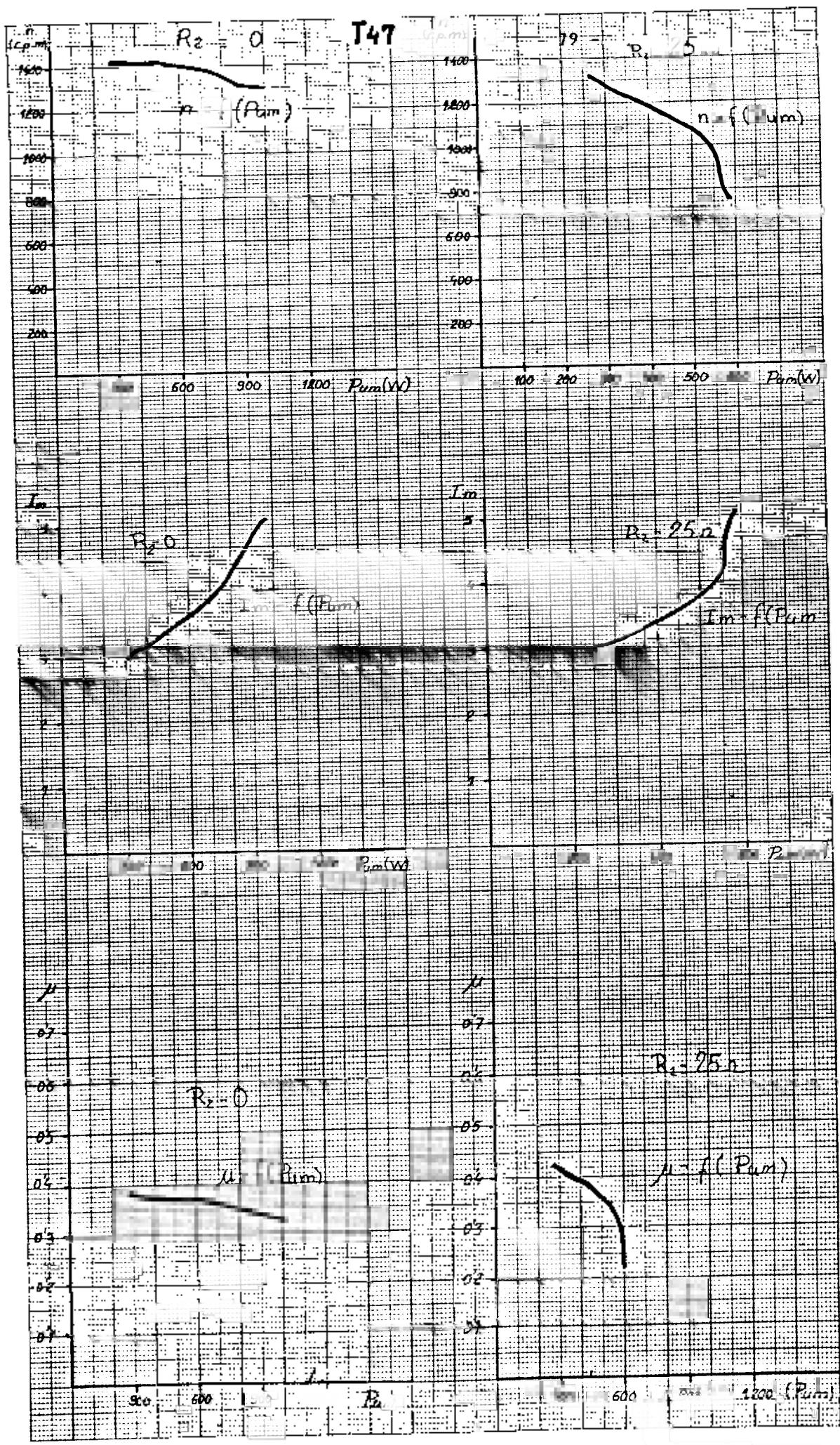
I <sub>m</sub> .	3	3,5	4	4,5	5	5,5	6	6,5	7	7,5
n	1.400	1.380	1.350	1.300	1.285					
Cos.	0,4	0,58	0,65	0,7	0,75					
v <sub>b</sub> <sub>d</sub>	190	170	145	125	96					
I <sub>k</sub> <sub>d</sub>	1,2	2,8	4	5	6,5					
P <sub>g<sub>m</sub></sub> <sub>d</sub>	55	53,5	52	45	43,5					
P <sub>ge</sub> <sub>d</sub>	15,65	54,8	112	175	296					
P <sub>t<sub>d</sub></sub> = P <sub>e<sub>m</sub></sub>	296,3	584,3	744	845	964					
P <sub>t<sub>m</sub></sub>	775	1.575	2075	2500	2850					
T <sub>m</sub> = $\frac{P_{e_m} \cdot 60}{2 \pi n}$	2,02	4,04	5,26	6,2	7,2					
$\mu = \frac{P_{e_m}}{P_{t_m}}$	0,38	0,37	0,35	0,34	0,32					

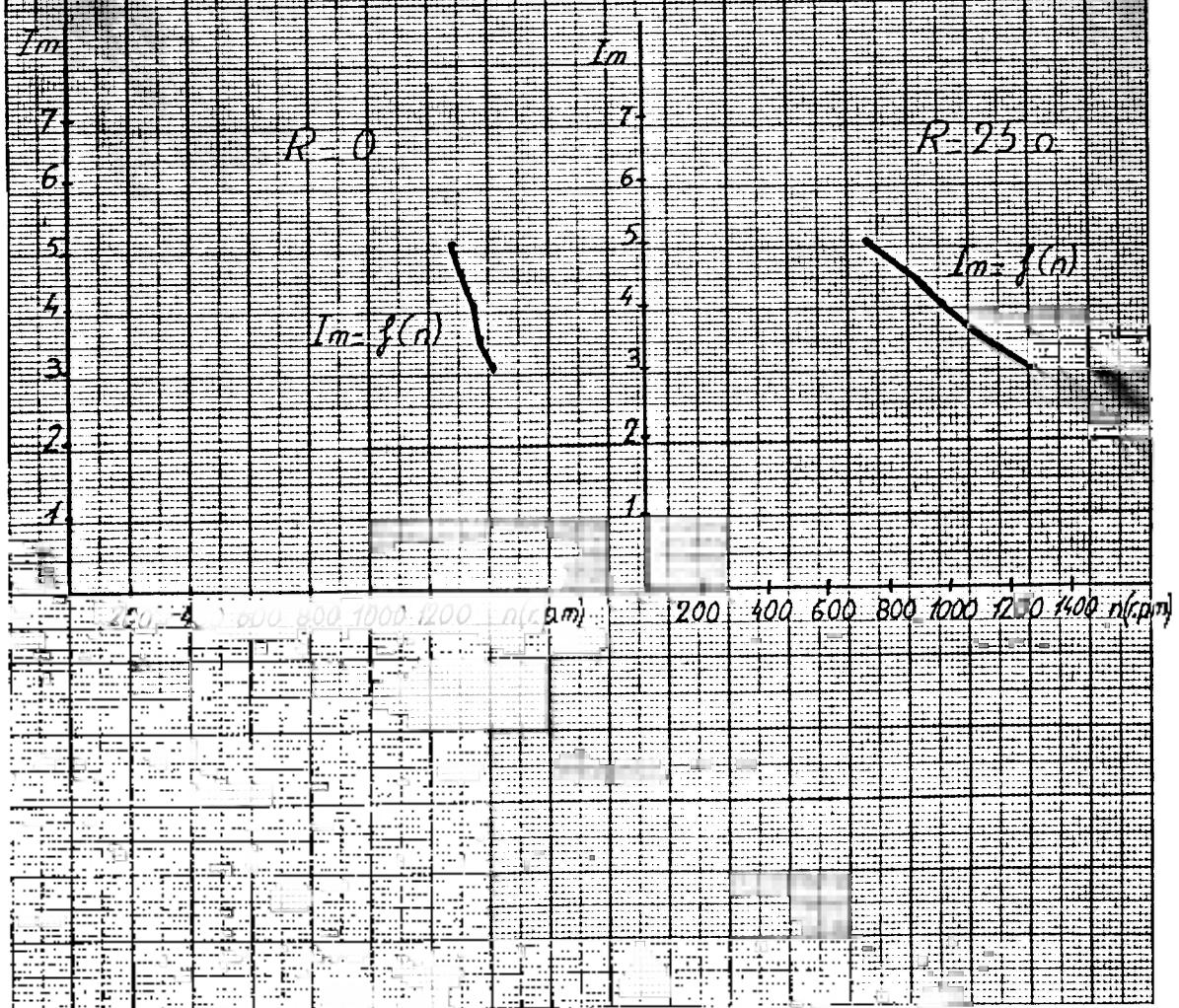
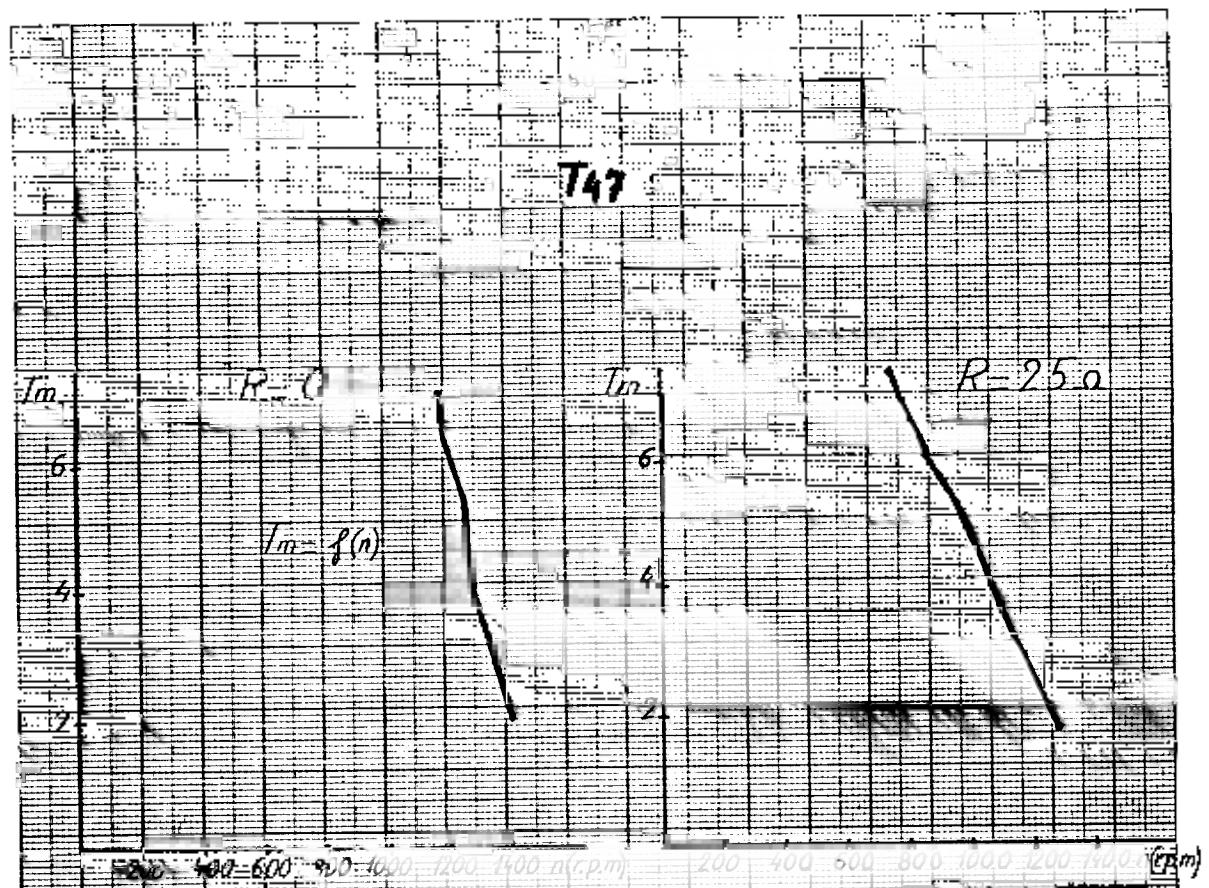
R2=25 dela egindako entsegua

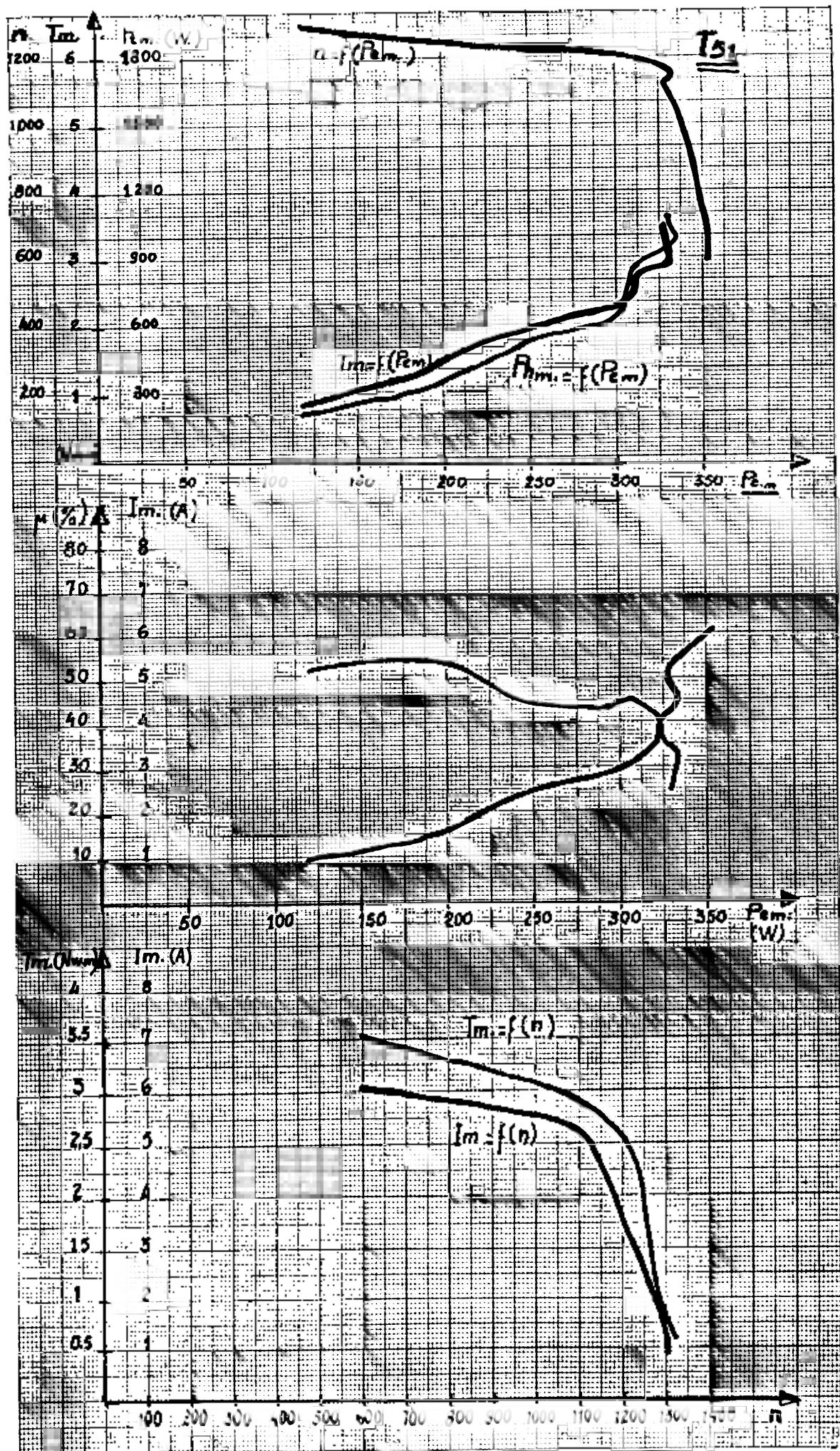
I <sub>m</sub>	3	3,5	4	4,5	5	5,5	6	6,5	7	7,5
n	1280	1100	980	860	740					
P <sub>t<sub>m</sub></sub>	600	1175	1600	2000	2325					
Cos.	0,4	0,55	0,65	0,7	0,75					
I <sub>k</sub> <sub>d</sub> .	1,2	2,8	4	5	6,5					
v <sub>b</sub> <sub>d</sub>	170	130	100	70	40					
P <sub>g<sub>m</sub></sub> <sub>d</sub>	43	33,5	28,5	24	19					
P <sub>ge</sub> <sub>d</sub>	10	54,8	112	175	296					
P <sub>t<sub>d</sub></sub> = P <sub>e<sub>m</sub></sub>	257	452	541	549	575					
T <sub>m</sub> = $\frac{P_{e_m} \cdot 60}{2 \pi n}$	1,9	3,9	5,3	6	7,5					
$\mu = \frac{P_{e_m}}{P_{t_m}}$	0,24	0,38	0,33	0,27	0,24					

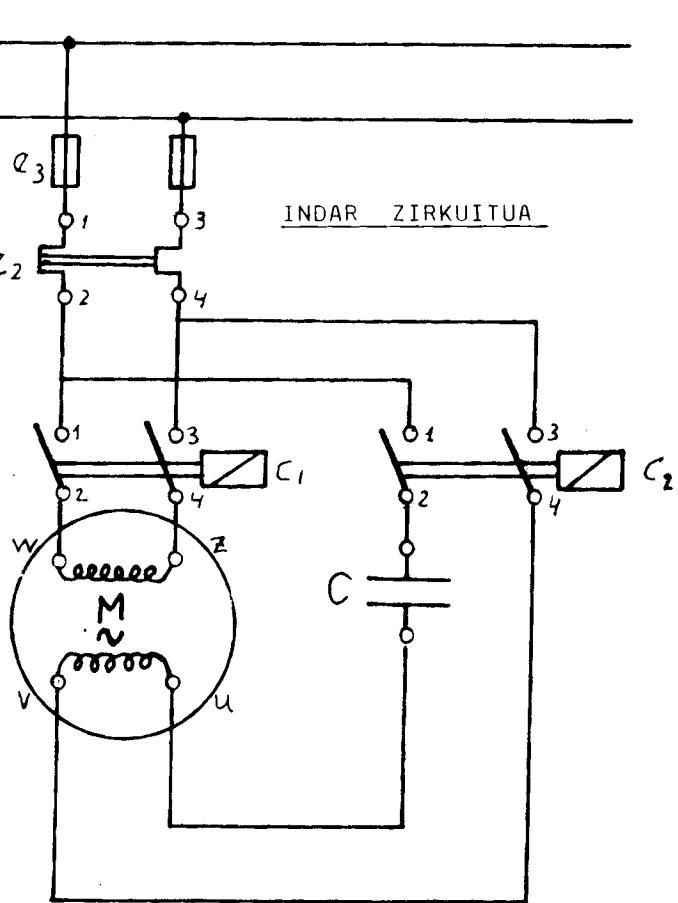
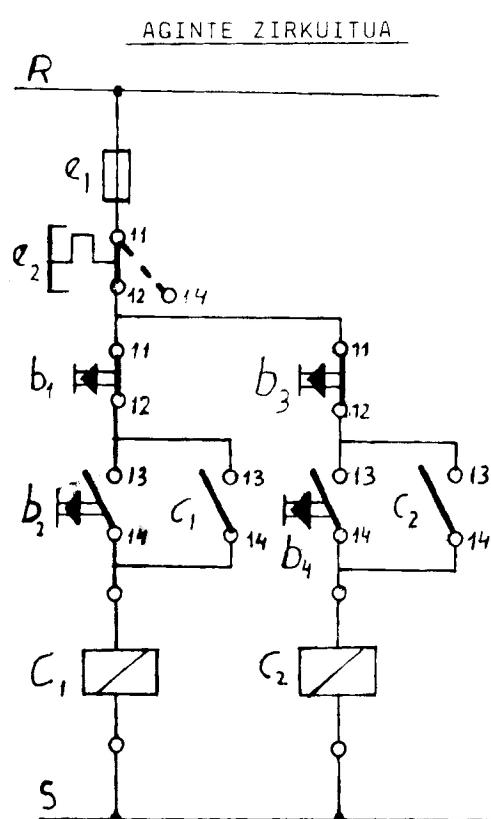
M O T O R E   A S I N K R O N O

M O N O F A S I K O A K





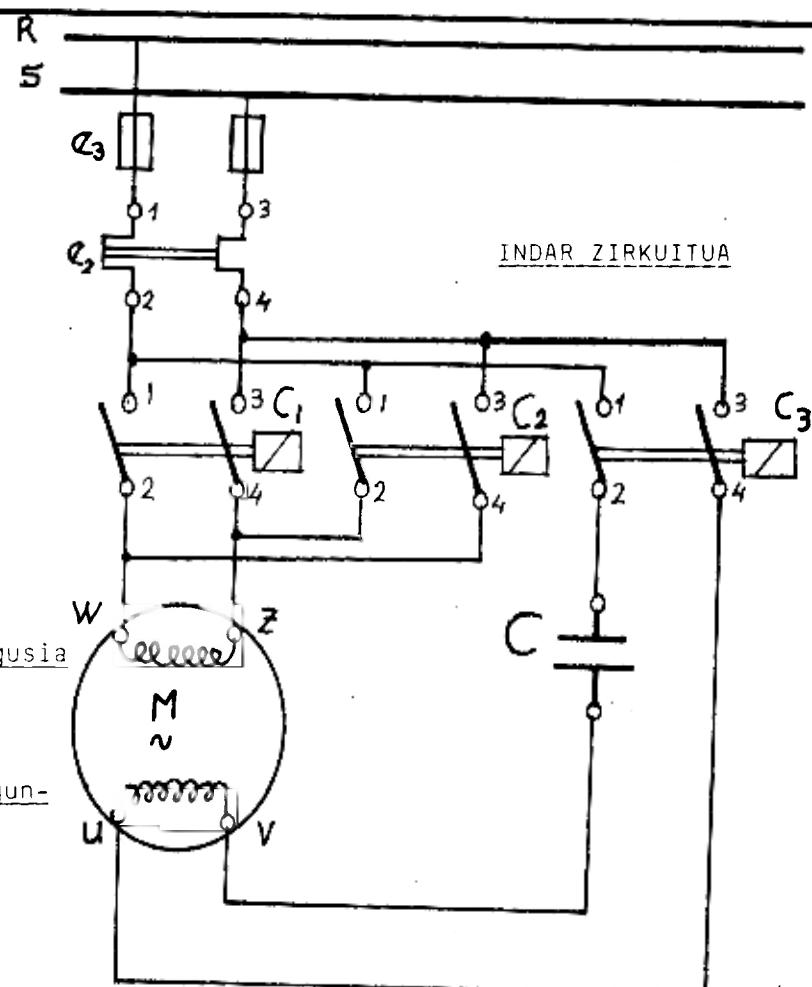
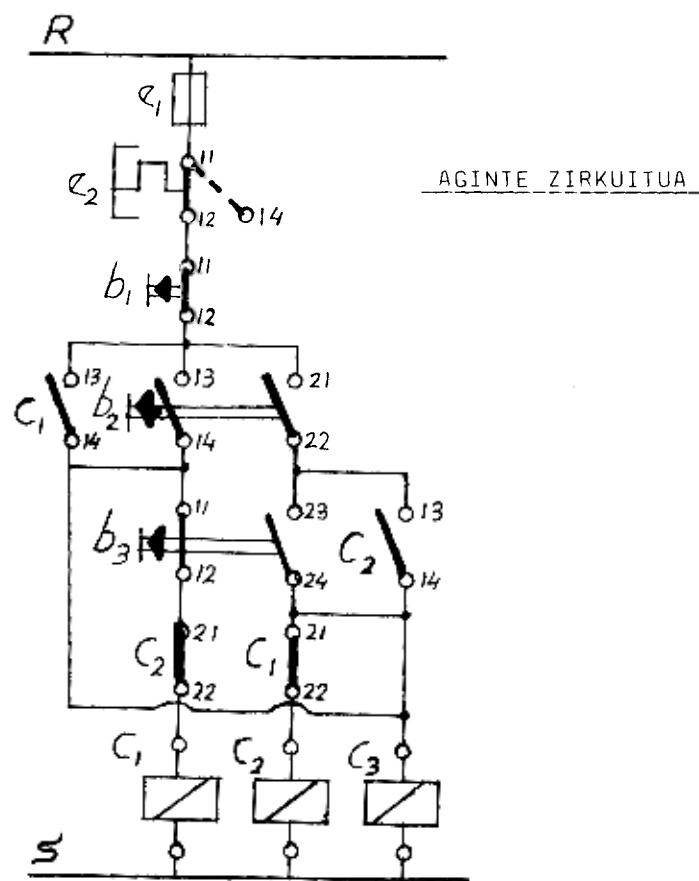


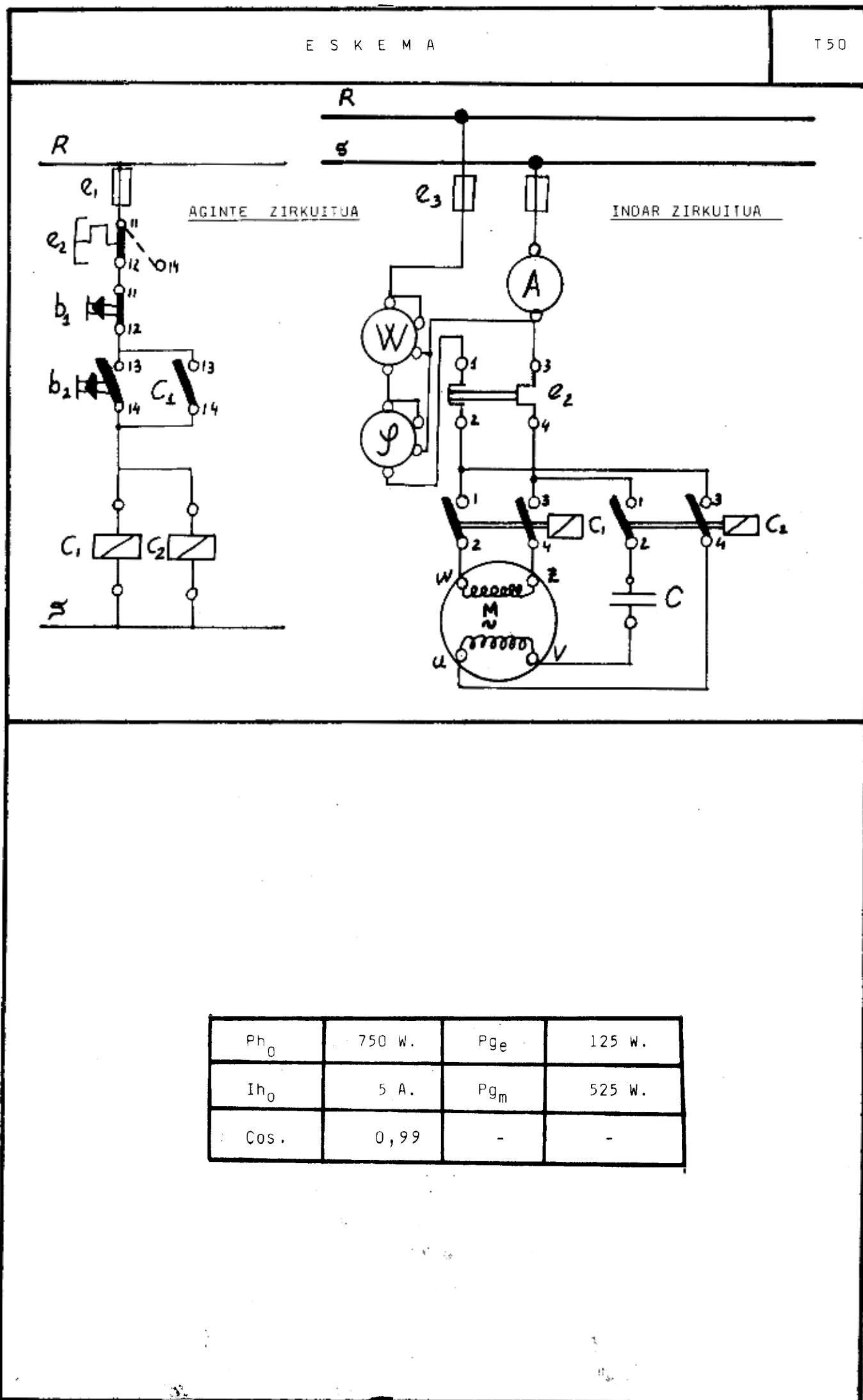


K O N K L U S I O A K

E S K E M A

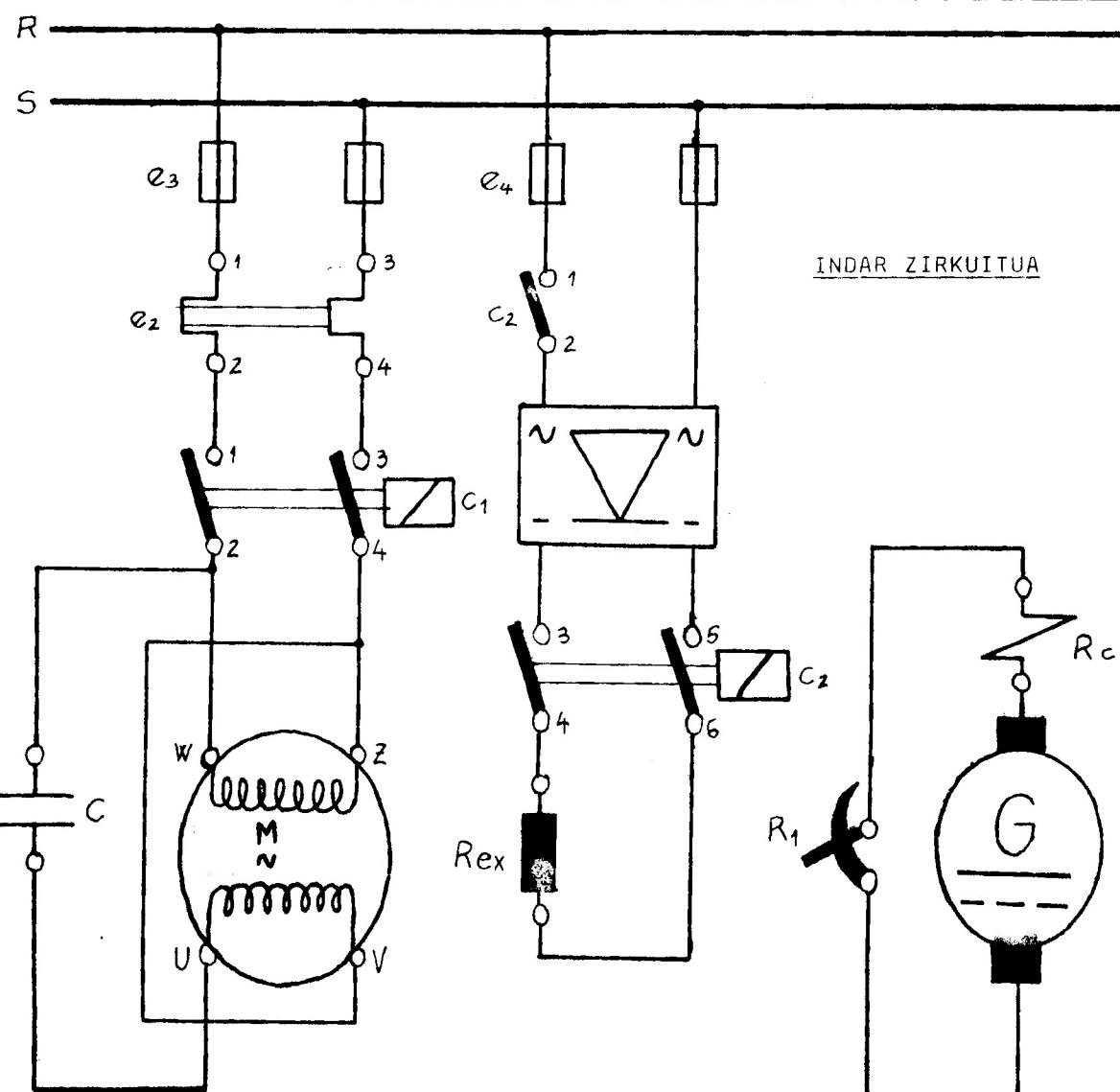
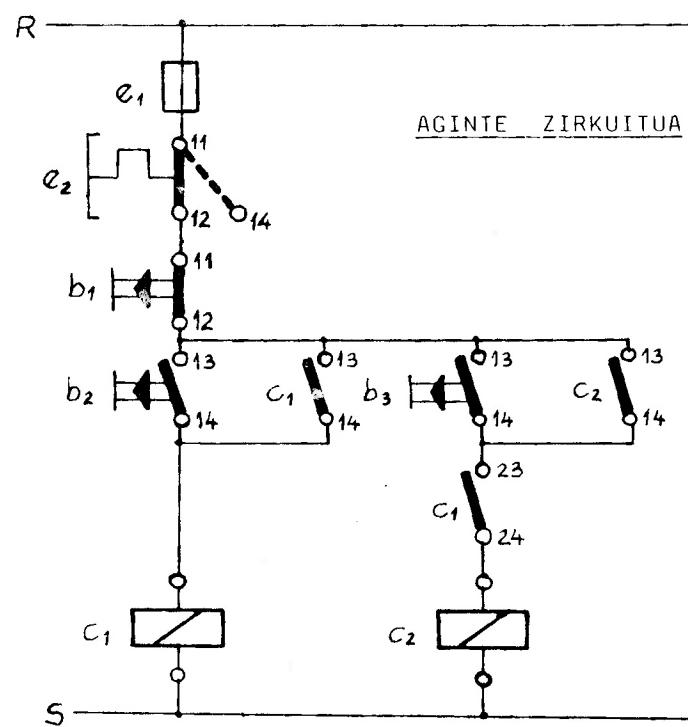
T49





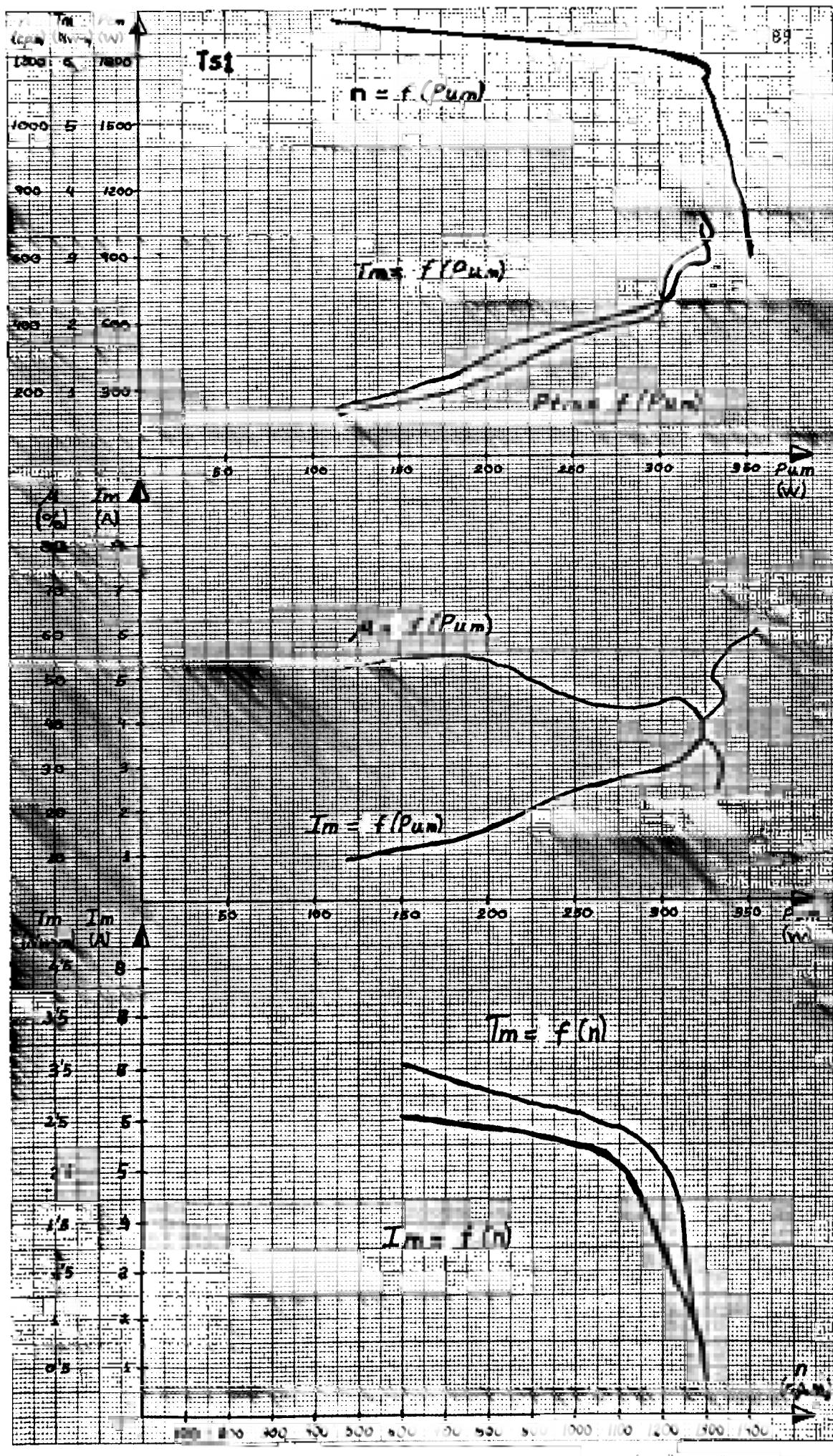
E S K E M A

T 51



Im.	1	1, 5	2	2, 5	3	3, 5	4	4, 5	5	6
n	1300	1275	1250	1235	1225	1200	1175	1150	1125	600
Ph <sub>m</sub> .	230	330	435	550	660	770	880	990	1100	
Cos. φ										
Ikd.	0,4	1.	1,45	1,9	2,4	2,6	2,7	2,9	3	-
Vbd.	100	95	92	86	84	80	78	74	72	-
Pg <sub>md</sub> .	80,2	78,7	77,1	76,2	75,6	74,1	72,5	71	64	
Pge <sub>d</sub>	0,8	5	10,5	18	28,8	33,8	36,4	42	45	-
Ph <sub>d</sub> = Pe <sub>m</sub>	121	179	221	258	306	316	319	327	325	350
T <sub>m</sub> = $\frac{Pe_m \cdot 60}{2\pi n}$	0,88	1,33	1,68	1,98	2,38	2,51	2,59	2,71	2,76	3,5
M = $\frac{Pe_m}{Ph_m}$	0,52	0,54	0,5	0,46	0,46	0,41	0,36	0,33	0,25	-

Im.	1	1,5	2	2,5	3	3,5	4	4,5	5	5,5
n	1300	1275	1250	1235	1225	1200	1175	1150	1125	
Ph <sub>m</sub>	230	330	435	550	660	770	880	990	1100	
Cos.										
Ikd.	0,4	1	1,45	1,9	2,4	2,6	2,7	2,9	3	
Vb <sub>d</sub>	100	95	92	86	84	80	78	74	72	
Pgm <sub>d</sub>	80,2	78,7	77,1	76,2	75,6	74	72,5	71	64	
Pge <sub>d</sub>	0,8	5	10,5	18	28,8	33,8	36,4	42	45	
Ph <sub>d</sub> = Pe <sub>m</sub>	121	179	221	258	306	316	319	327	325	
Tm = $\frac{Pe_m \cdot 60}{2\pi n}$	0,88	1,33	1,68	1,98	2,38	2,5	2,59	2,71	2,76	
$\mu = \frac{Pe_m}{Ph_m}$	0,52	0,54	0,5	0,46	0,46	0,41	0,36	0,33	0,25	

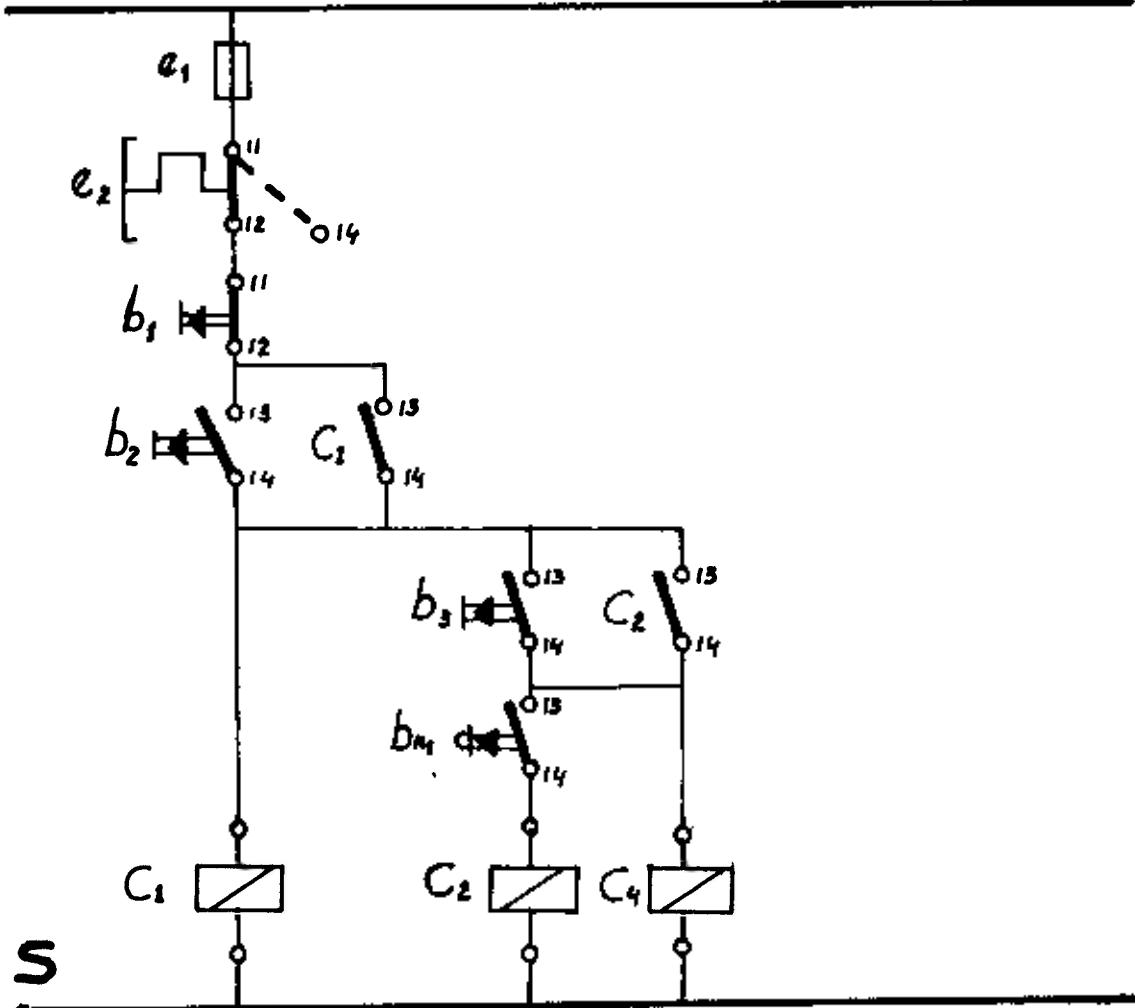


S I S T E M A \_ M O N O F A S I K O Z \_ E L I K A T U F A K O

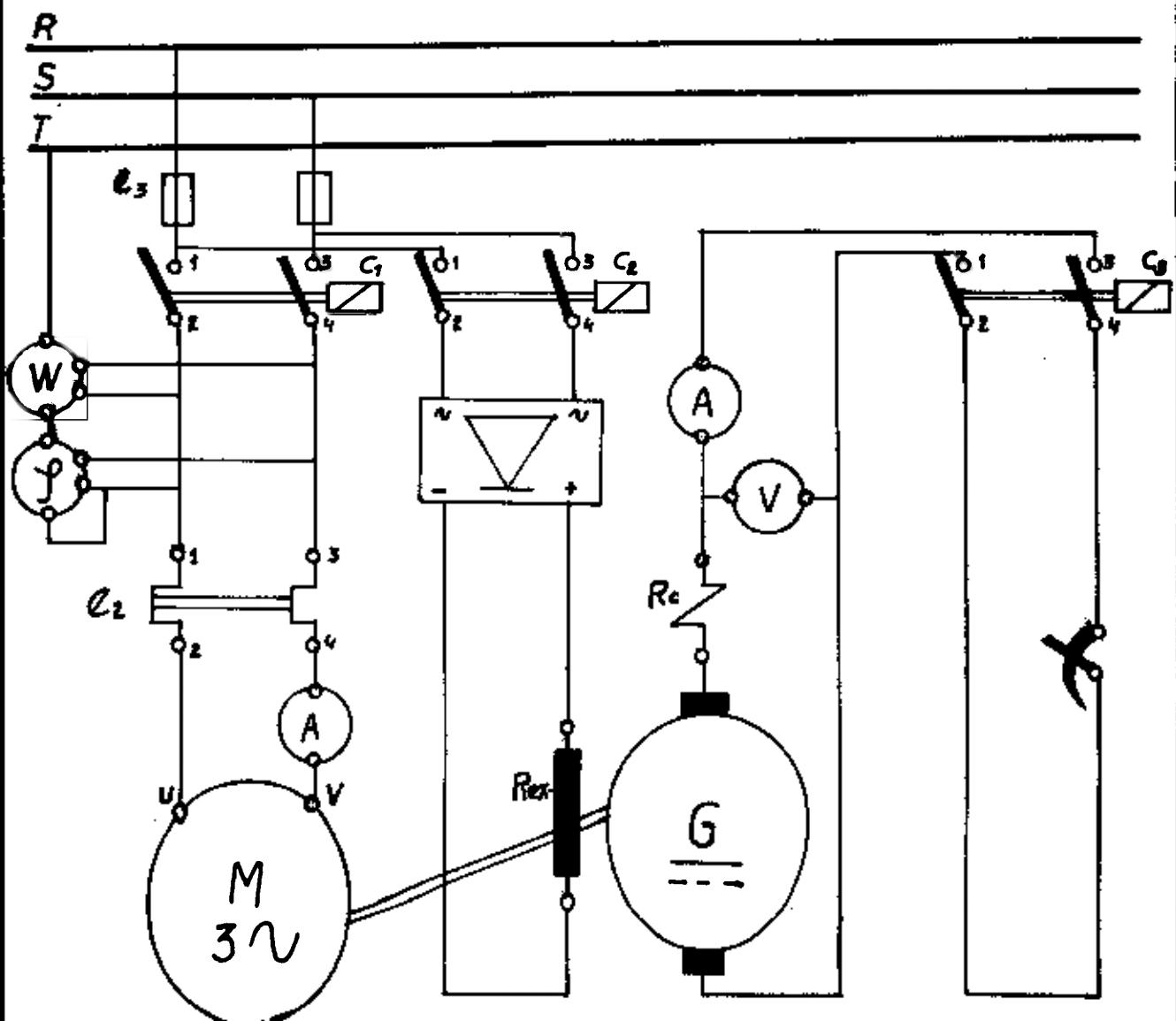
M O T O R E \_ T R I F A S I K O A K \_

AGINTE ZIRKUITUA

**R**



INDAR ZIRKITUA



T A U L A K

T 5.2

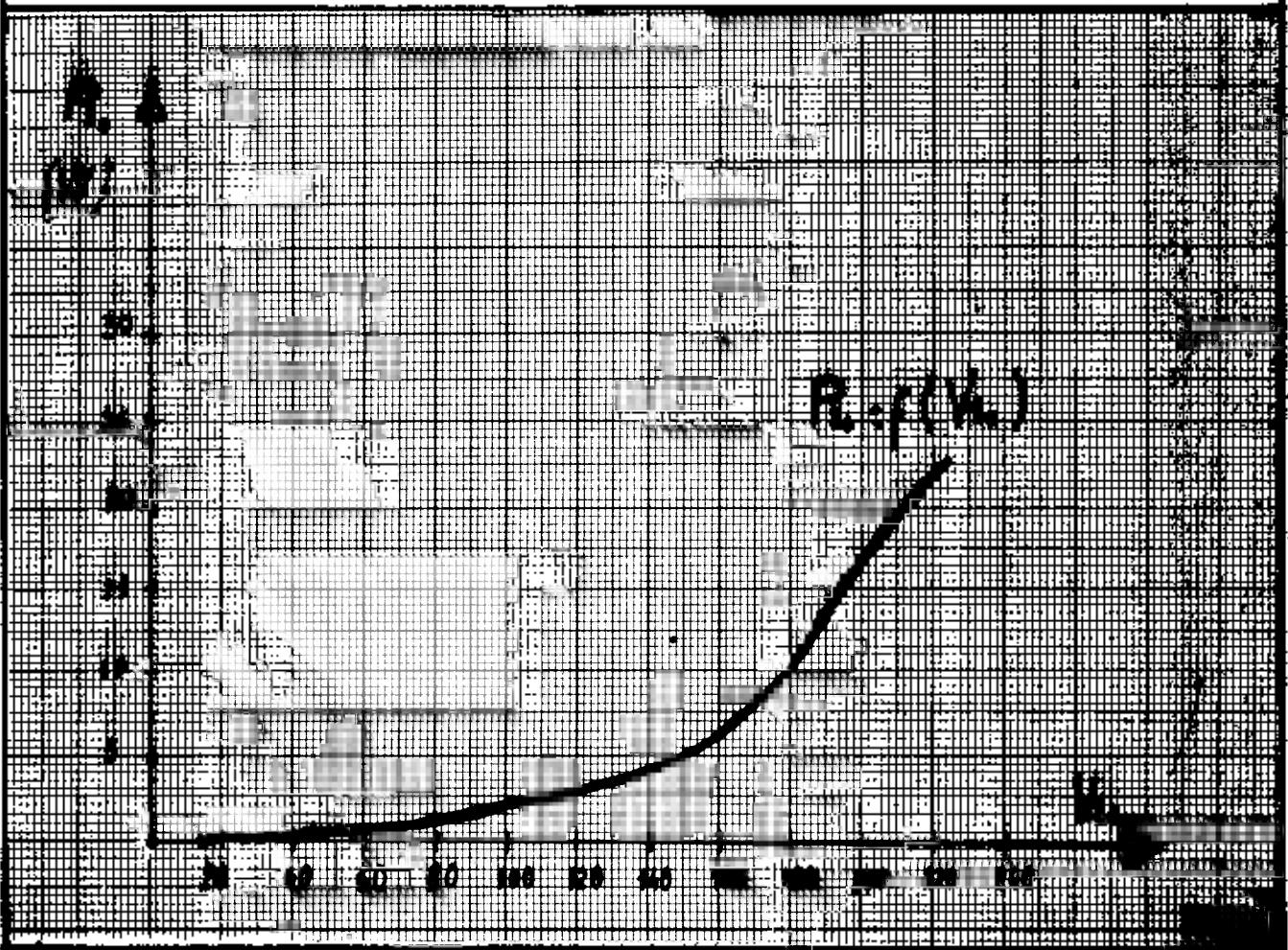
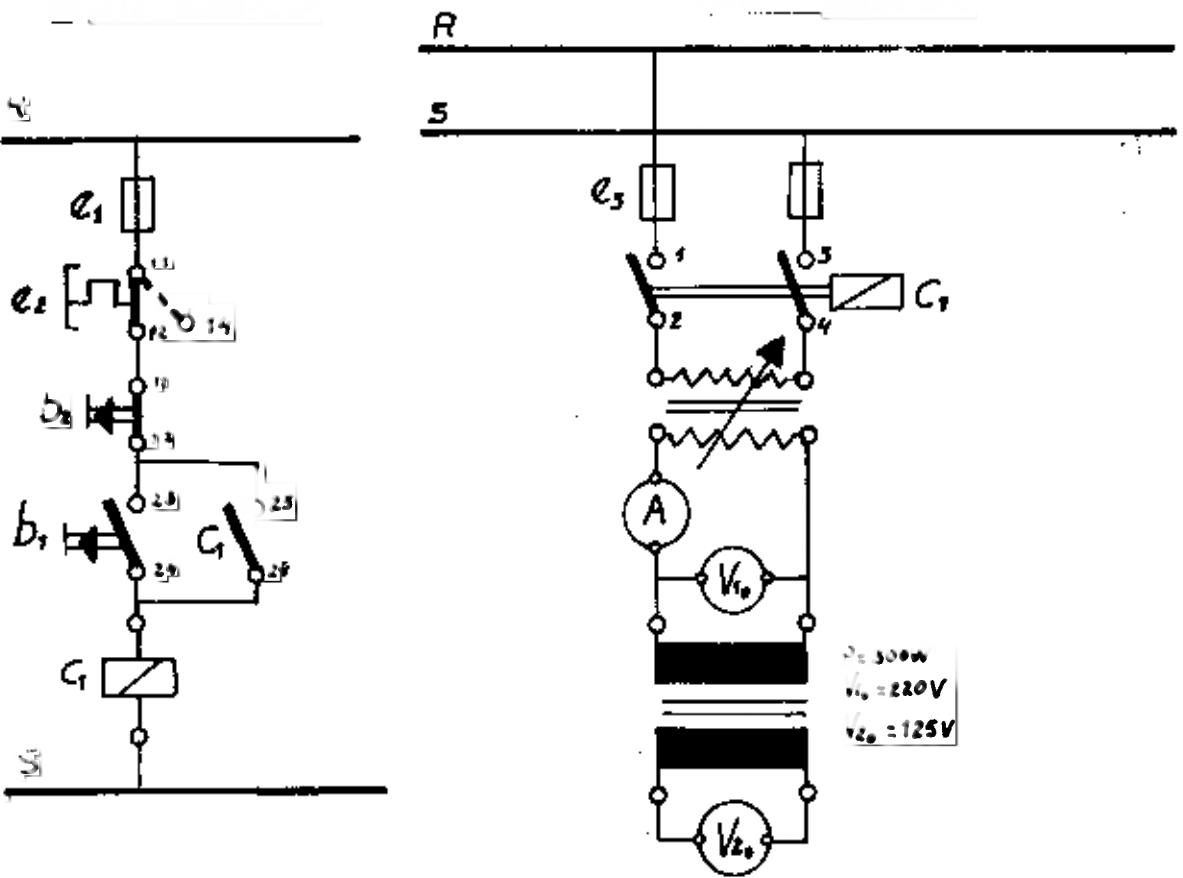
"b" konexioarentzat

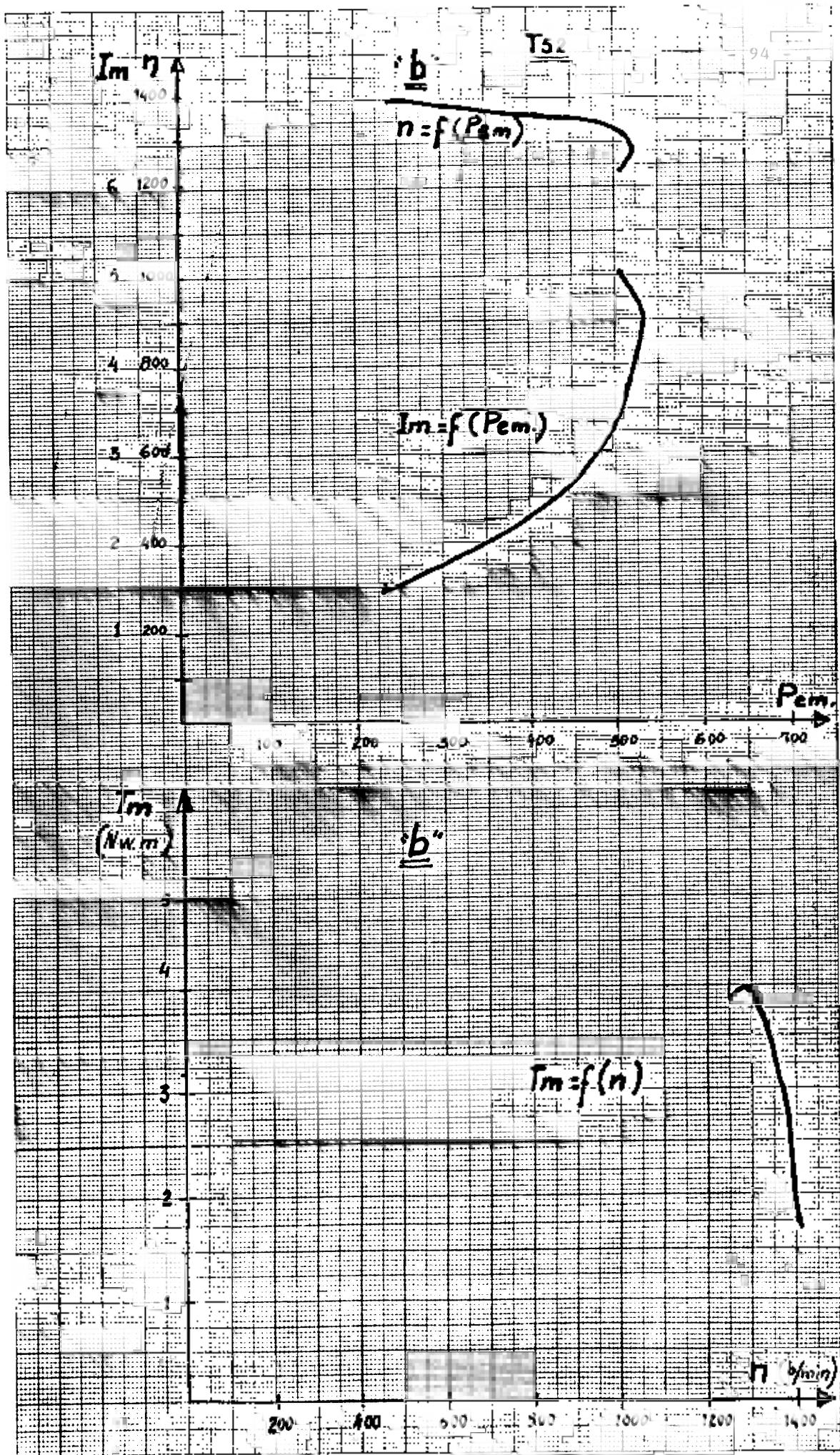
$I_m$	1	1,5	2	2,5	3	3,5	4	4,5	5	5,5
n	1390	1370	1360	1340	1320	1300	1270	1240	--	--
$P_{h_m}$	766	1072	1302	1532	1723	1415	2106	2298	--	--
Cos. $\varphi$	0,72	0,85	0,92	0,95	0,97	0,98	0,99	0,99	--	--
$I_{k_d}$	0,4	0,9	1,4	1,8	2,1	2,3	2,4	2,4	--	--
$V_{b_d}$	208	195	180	170	162	155	154	146	--	--
$P_{g_m}_d$	178	170	165	162	156	153	146	140	--	--
$P_{g_e}_d$	3	6,75	10,5	13,5	15,8	17,3	18	18	--	--
$P_{h_d} = P_{e_m}$	264	352	427	481	512	527	533	508	--	--
$T_m = \frac{P_{e_m} \cdot 60}{2 \pi n}$		1,8	2,5	3	3,13	3,7	3,9	4	3,9	---
$M = \frac{P_{e_m}}{P_{h_m}}$		0,34	0,33	0,32	0,31	0,29	0,27	0,25	0,12	--

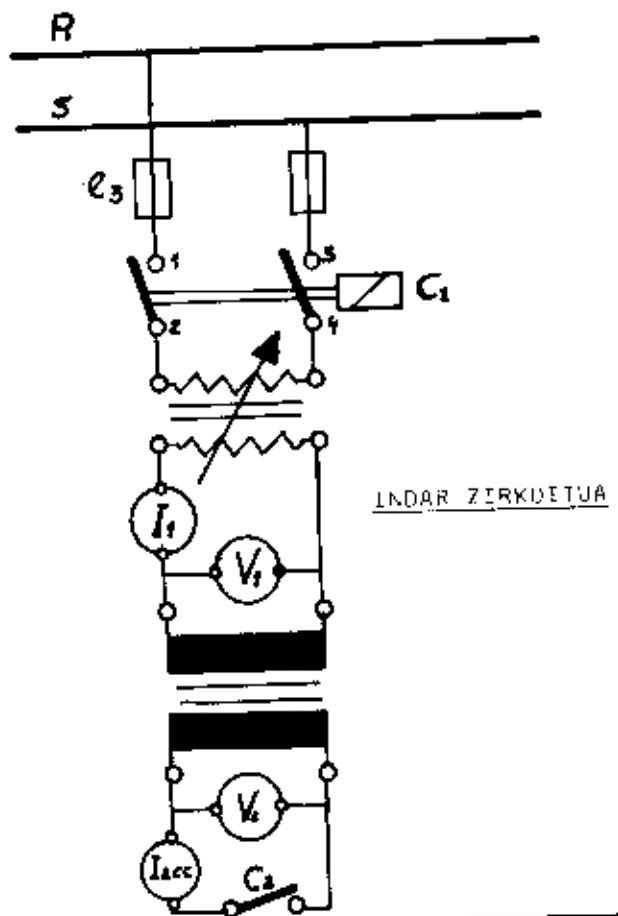
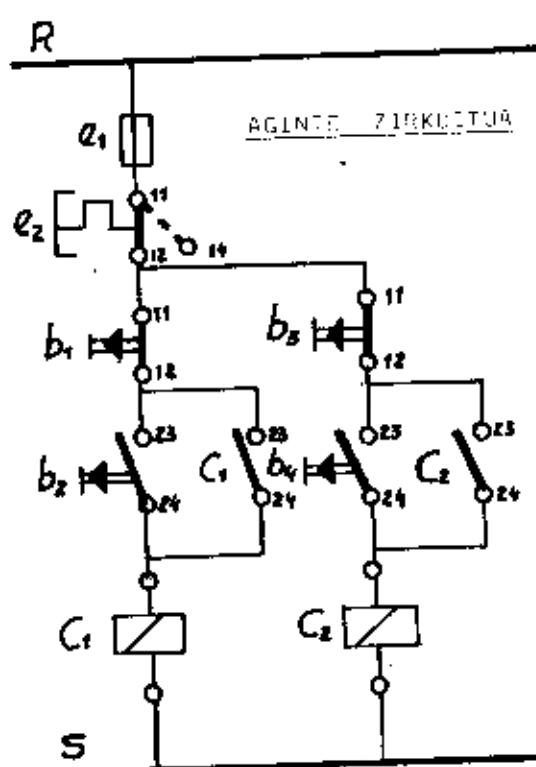
"d" konexioarentzat

$I_m$	1	1,5	2	2,5	3	3,5	4	4,5	5	5,5
n				1360	1330	1300	1270	1240	-	-
$P_{h_m}$				960	1320	1600	1800	2040	-	-
Cos.				0,99	0,99	0,96	0,90	0,85	-	-
$I_{k_d}$				1,1	1,7	2,1	2,35	2,5	-	-
$V_{b_d}$				190	172	160	150	143	-	-
$P_{g_m}_d$				165	160	153	146	140	-	-
$P_{g_e}_d$				8,25	12,8	15,8	17,6	18,8	-	-
$P_{h_d} = P_{e_m}$				382	465	505	516	516	-	-
$T_m = \frac{P_{e_m} \cdot 60}{2 \pi n}$				2,7	3,34	3,7	3,88	3,87	-	-
$M = \frac{P_{e_m}}{P_{h_m}}$				0,39	0,35	0,31	0,28	0,25	-	-

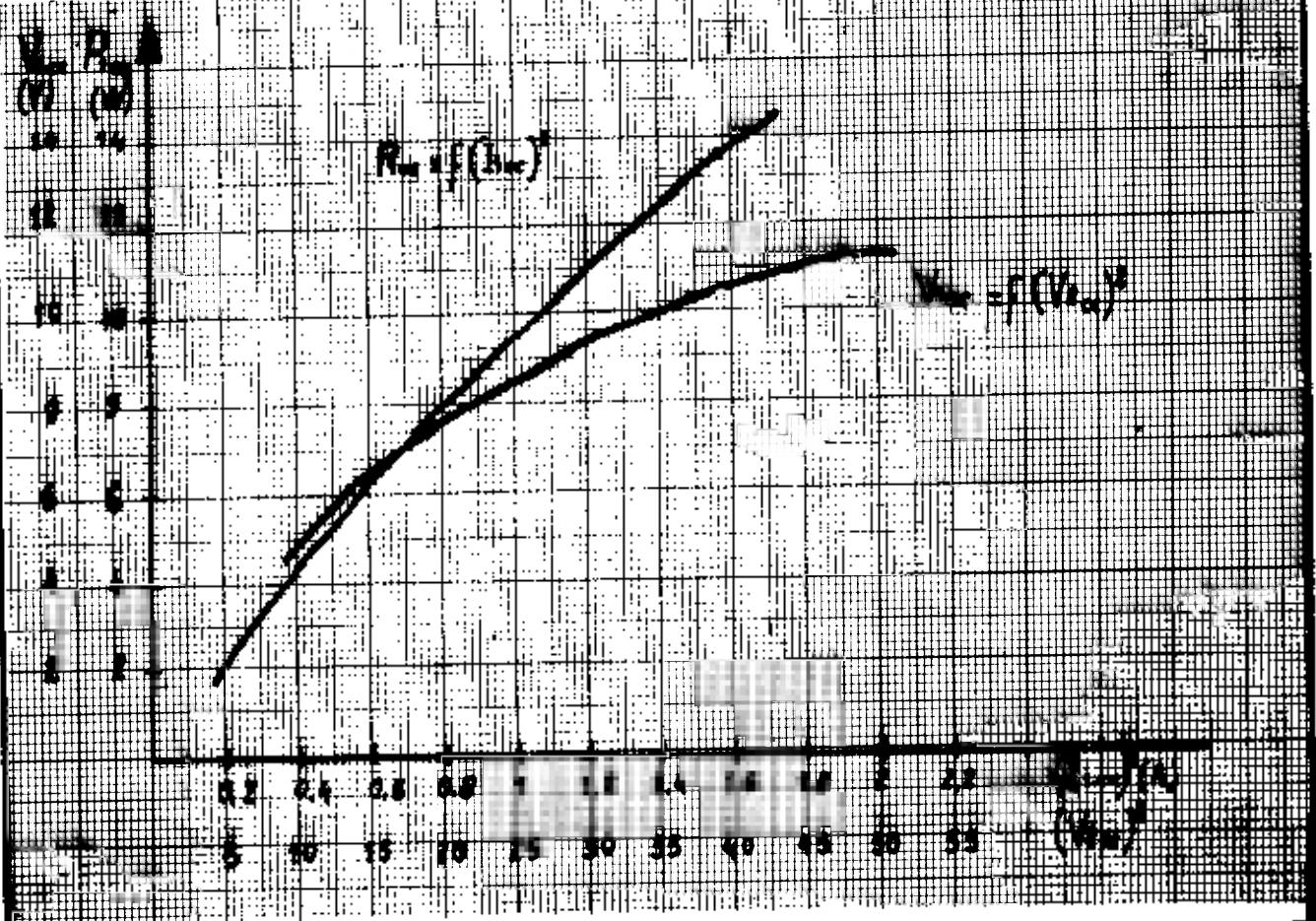
T R A N S F O R M A D O R E    E S T A T I K O A K

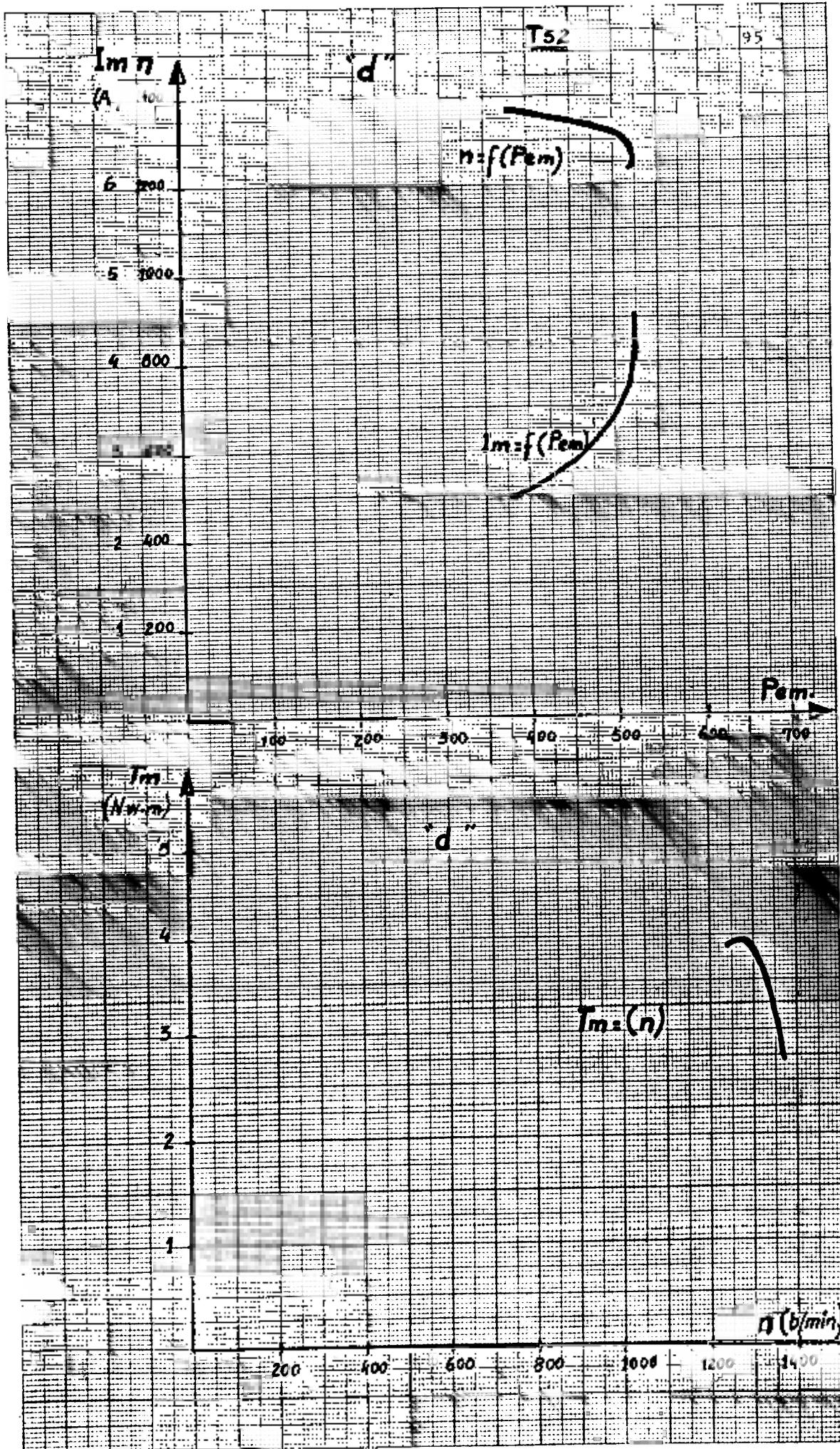






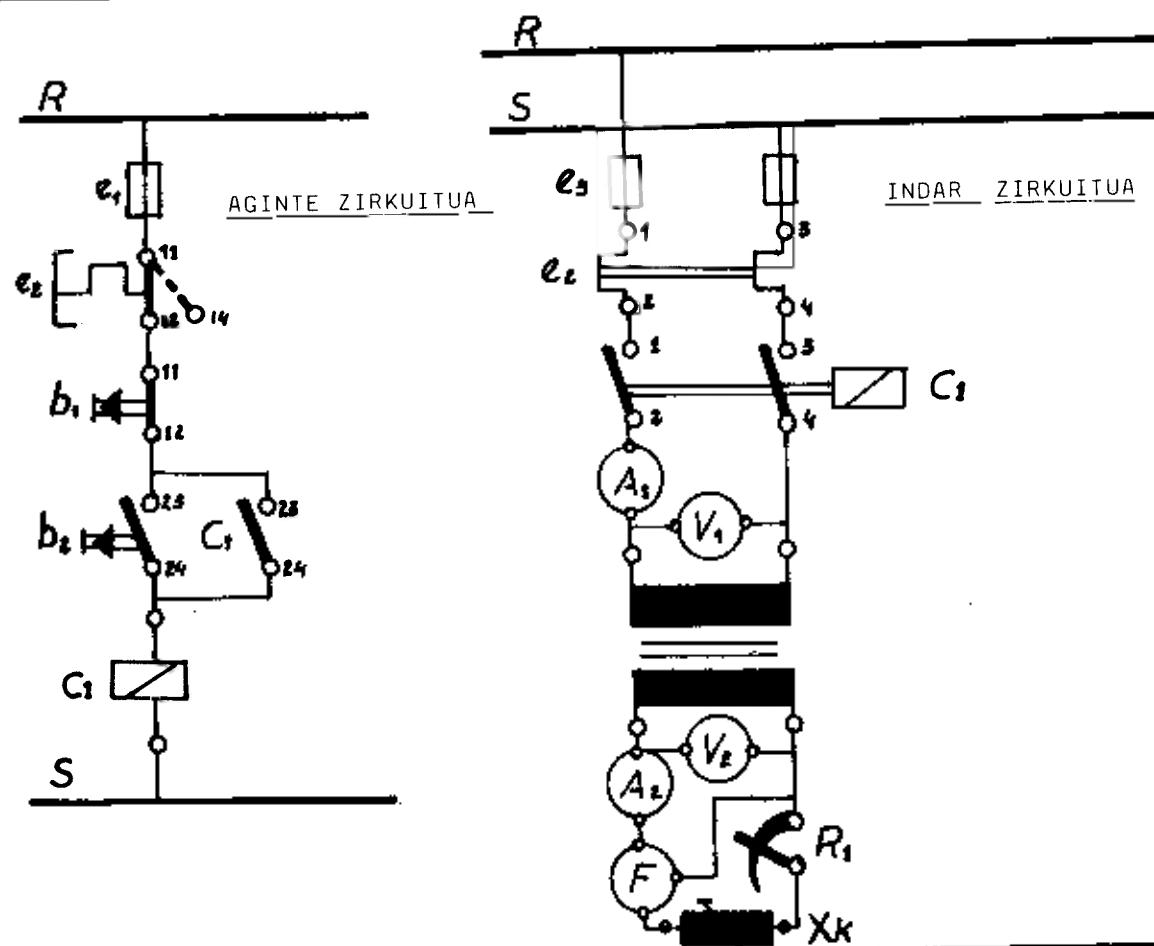
## K U R R A K



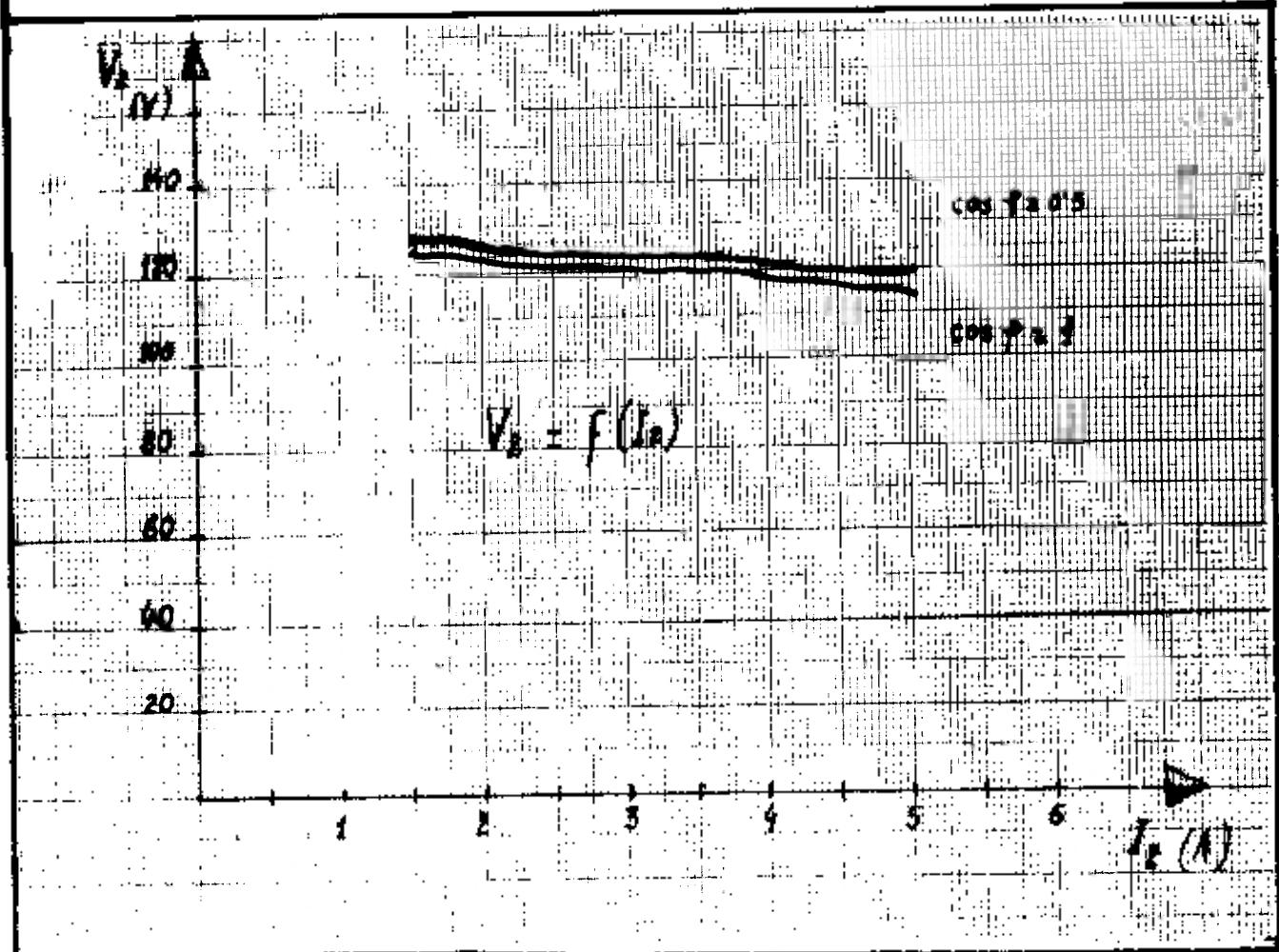


E S K E M A

T 55



K U R B A K



T A U L A K

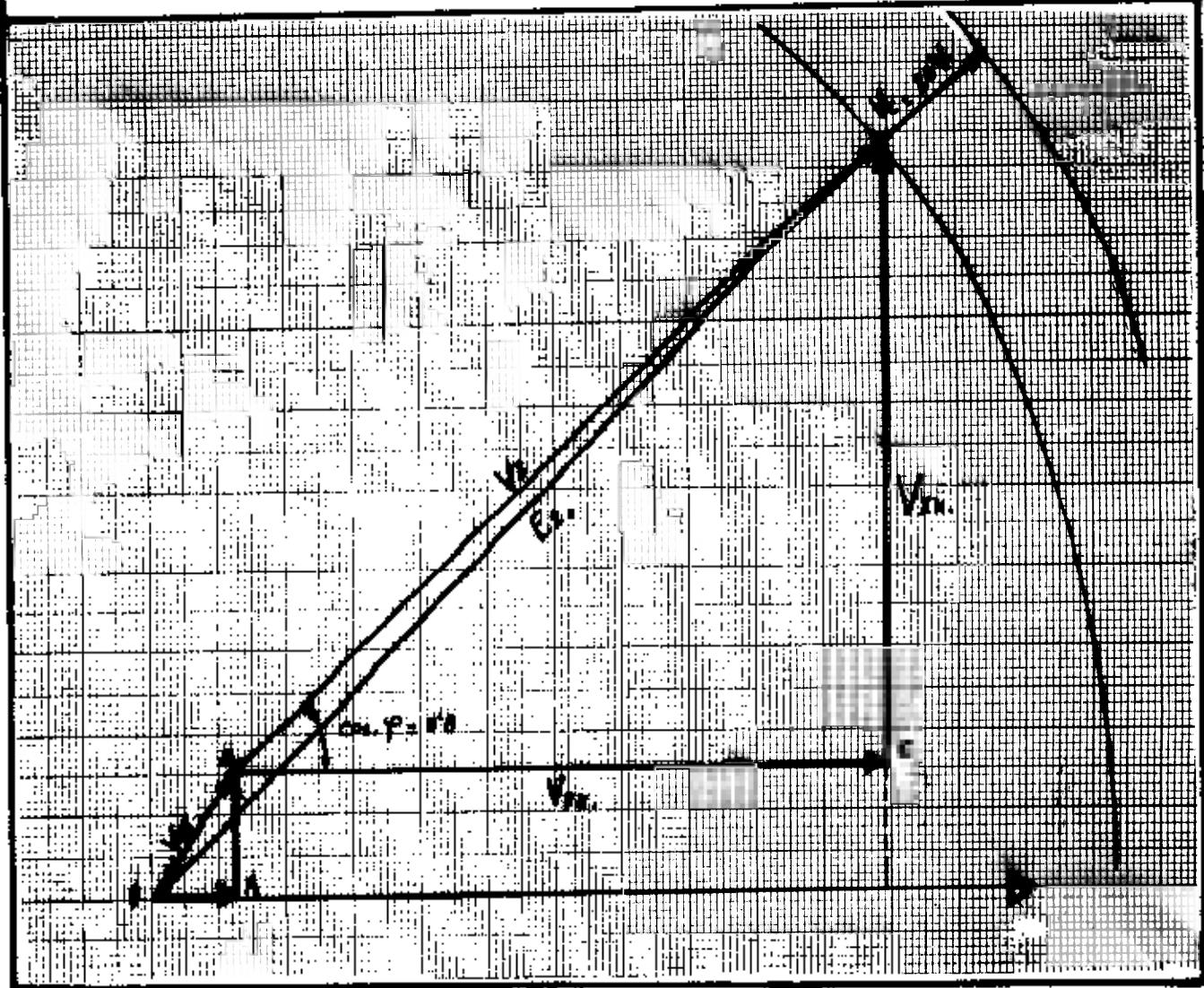
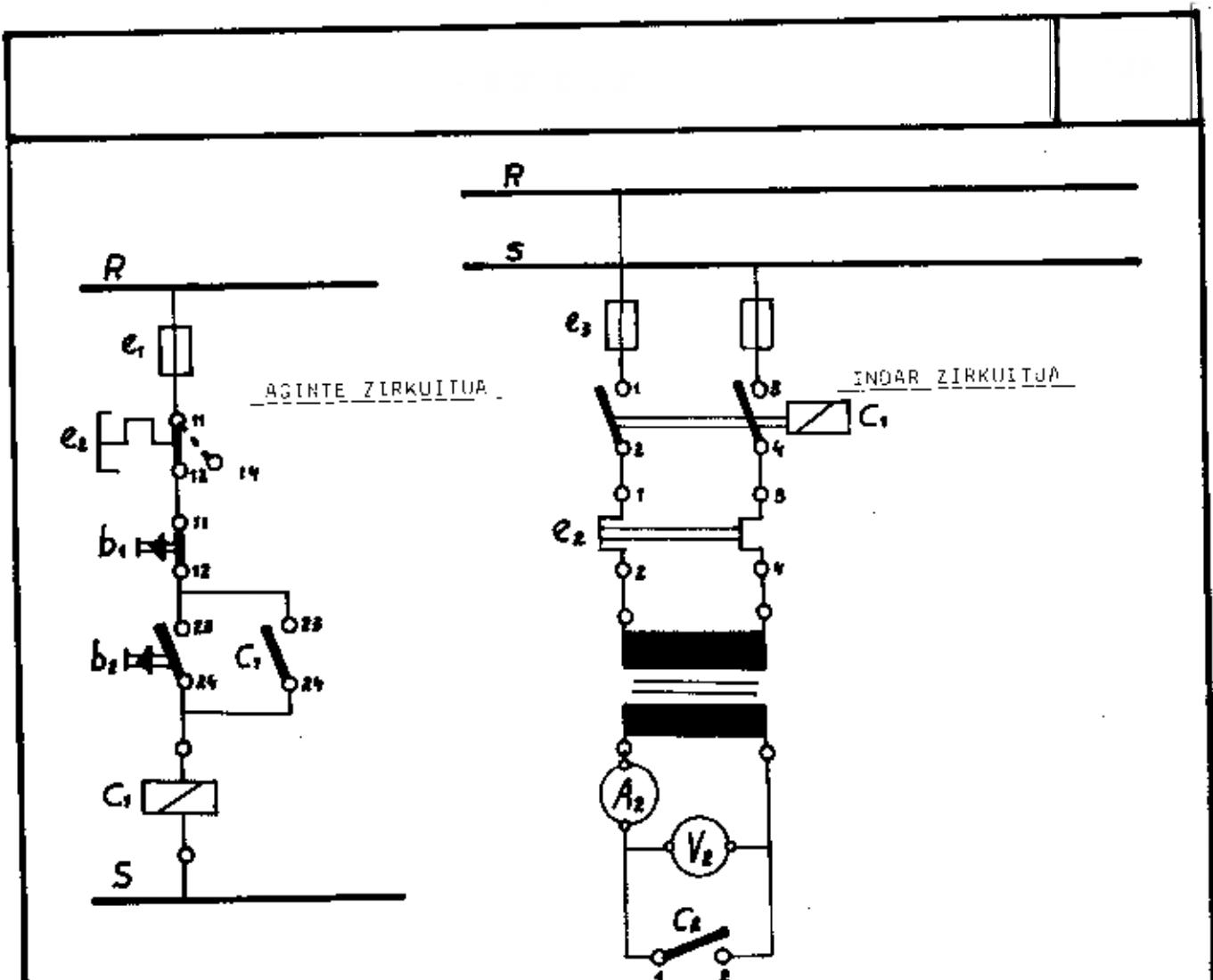
T 55

Cos.  $\gamma$  = 1

I <sub>2</sub>	1,5	2	2,5	3	3,5	4	4,5	5
I <sub>1</sub>	0,7	1	1,4	1,6	1,9	2,2	2,5	2,8
V <sub>2</sub>	124	122	120	120	120	118	116	114
V <sub>1</sub>	220	220	220	220	220	220	220	220
P <sub>2</sub>	186	244	312	360	432	472	522	570
P <sub>1</sub>	152,6	218	305,2	349	414	479	545	610

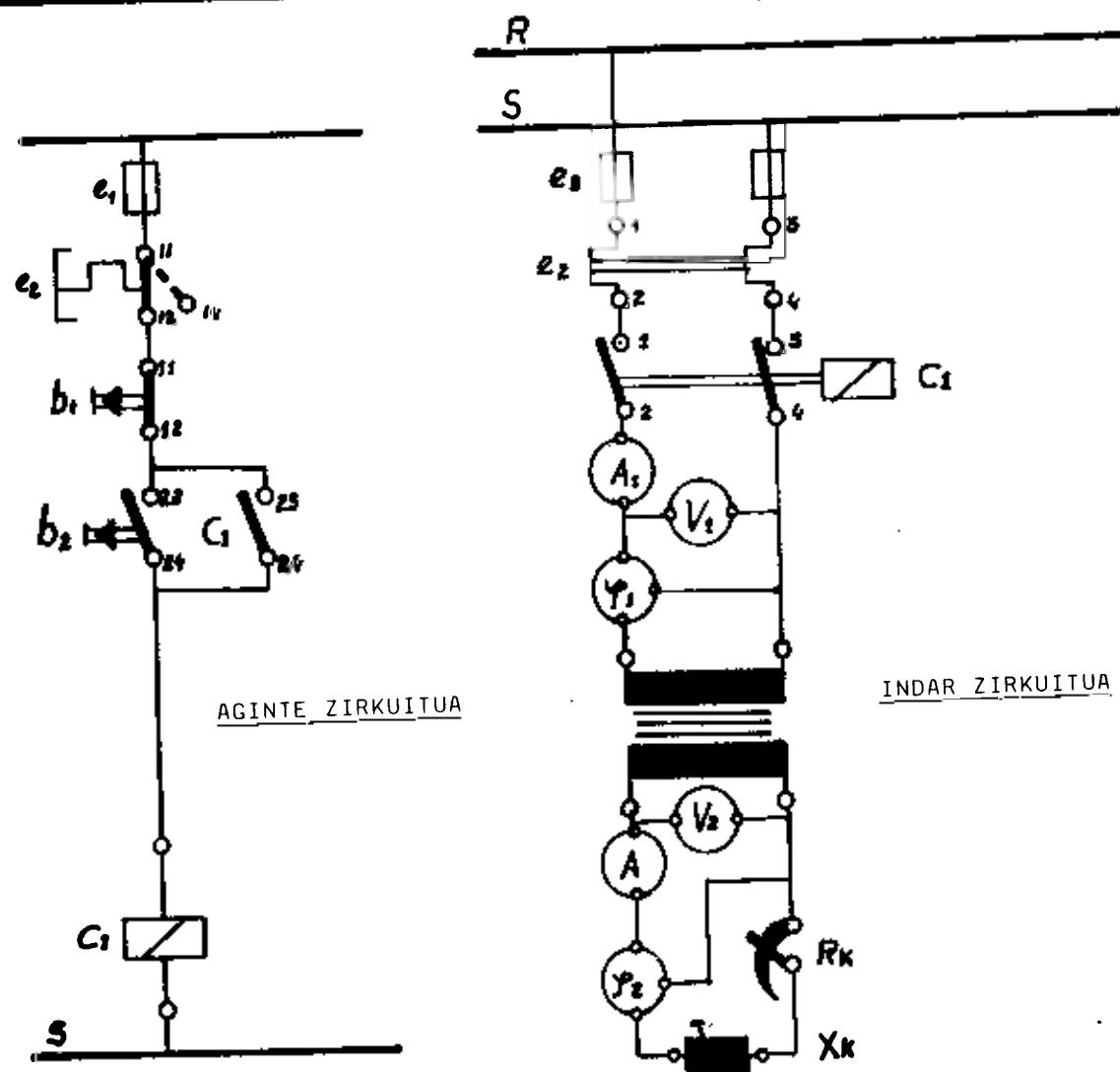
Cos.  $\gamma$  = 0,5

I <sub>2</sub>	1,5	2	2,5	3	3,5	4	4,5	5
I <sub>1</sub>	0,4	1,2	1,5	1,8	2,15	2,4	2,7	2,9
V <sub>2</sub>	125	124	123	122	121	120	119	118
V <sub>1</sub>	220	220	220	220	220	220	220	220
P <sub>2</sub>	187,5	248	320	366	435	480	535	590
P <sub>1</sub>	198	264	330	396	450	528	594	638



E S K E M A

T 57



HUTSEKO SAIAKUNTZA:

$$V_{b_1} = 220 \text{ V.}$$

$$I_{l_0} = 0,4 \text{ A.}$$

$$\cos \varphi_1 = 0,47$$

$$P_{po} = V_{b_0} \cdot I_{l_0} \cdot \cos \varphi_1 = 220 \cdot 0,4 \cdot 0,47 = \underline{\underline{41}} \text{ W.}$$

ZIRKUITULABURREKO SAIAKUNTZA:

$$I_2 = 3 \text{ A.}$$

$$V_{lcc} = 13 \text{ V.}$$

$$I_{lcc} = 1,6 \text{ A.}$$

$$\cos \varphi_1 = 0,99$$

$$P_{lcc} = V_{lcc} \cdot I_{lcc} \cdot \cos \varphi_1 = 13 \cdot 1,6 \cdot 0,99 = 20,6 \text{ W.}$$

Sekundarioak 3 anpereko korrontea ematen du  
enean, transformadorean sortzen diren poten-  
tzia galeren balioa 20,6 W. izango da.

$$I_2 = 5 \text{ A.}$$

$$V_{lcc} = 22 \text{ V.}$$

$$I_{lcc} = 2,8 \text{ A.}$$

$$\cos \varphi_1 = 0,99$$

$$P_{lcc} = V_{lcc} \cdot I_{lcc} \cdot \cos \varphi_1 = 22 \cdot 2,8 \cdot 0,99 = 61 \text{ W.}$$

Sekundarioak 5 anpereko korrontea ematen du  
enean, transformadorean 61 W. ko potentzia  
galerak izango dira.

KARGAKO SAIAKUNTZA  $I_2 = 3 - \cos \varphi_2 = 1$

$$V_{b_1} = 220 \text{ V.}$$

$$V_{b_2} = 120 \text{ V.}$$

$$I_1 = 2 \text{ A.}$$

$$\cos \varphi_1 = 0,96$$

$$P_2 = V_{b_2} \cdot I_2 \cdot \cos \varphi_2 = 120 \cdot 3 \cdot 1 = 360 \text{ W.}$$

$$P_1 = V_{b_1} \cdot I_1 \cdot \cos \varphi_1 = 220 \cdot 1,8 \cdot 0,96 = 380 \text{ W.}$$

$$\mu_1 = \frac{P_2}{P_2 + P_{po} + P_{lcc}} = \frac{360}{360 + 41 + 20,6} = 0,85$$

$$\mu_2 = \frac{P_2}{P_1} = \frac{360}{380} = 0,94$$

KARGAKO SAIAKUNTZA :  $I_2 = 3 \text{ A.} - \cos \varphi_2 = 0,5$

$v_{b1} = 220 \text{ V.}$

$v_{b2} = 124 \text{ V.}$

$I_1 = 2 \text{ A.}$

$\cos \varphi_1 = 0,45$

$P_2 = v_{b2} \cdot I_2 \cdot \cos \varphi_2 = 124 \cdot 3 \cdot 0,5 = 186 \text{ W.}$

$P_1 = v_{b1} \cdot I_1 \cdot \cos \varphi_1 = 220 \cdot 2 \cdot 0,45 = 198 \text{ W.}$

$\mu_1 = \frac{P_2}{P_2 + P_{po} + P_{lcc}} = \frac{186}{186 + 41 + 20,6} = 0,75$

$\mu_2 = \frac{P_2}{P_1} = \frac{186}{198} = 0,93$

KARGAKO SAIAKUNTZA:  $I_2 = 5 \text{ A.} - \cos \varphi_2 = 1$

$v_{b1} = 220 \text{ V.}$

$v_{b2} = 115 \text{ V.}$

$I_1 = 3 \text{ A.}$

$\cos \varphi_1 = 0,98$

$P_2 = v_{b2} \cdot I_2 \cdot \cos \varphi_2 = 115 \cdot 5 \cdot 1 = 575 \text{ W.}$

$P_1 = v_{b1} \cdot I_1 \cdot \cos \varphi_1 = 220 \cdot 3 \cdot 0,98 = 647 \text{ W.}$

$\mu_1 = \frac{P_2}{P_2 + P_{po} + P_{lcc}} = \frac{575}{575 + 41 + 61} = 0,84$

$\mu_2 = \frac{P_2}{P_1} = \frac{575}{647} = 0,88$

KARGAKO SAIAKUNTZA :  $I_2 = 5A.$  -  $\cos \varphi_2 = 0,5$

$$V_{b_1} = 220 V.$$

$$V_{b_2} = 115 V.$$

$$I_1 = 3 A.$$

$$\cos \varphi_1 = 0,48$$

$$P_2 = V_{b_2} \cdot I_2 \cdot \cos \varphi_2 = 115 \cdot 5 \cdot 0,5 = 287 W.$$

$$P_1 = V_{b_1} \cdot I_1 \cdot \cos \varphi_1 = 220 \cdot 3 \cdot 0,48 = 317 W.$$

$$\mu^1 = \frac{P_2}{P_2 + P_{po} + P_{lcc}} = \frac{287}{287 + 41 + 61} = 0,74$$

$$\mu^2 = \frac{P_2}{P_1} = \frac{287}{317} = 0,9$$

M\_O\_T\_O\_R\_E T\_R\_I\_F\_A\_S\_I\_K\_O A\_S\_I\_N\_K\_R\_O\_N\_O B\_A\_T\_E\_N

H\_A\_R\_I\_L\_K\_E\_T\_A

MOTORE TRIFASIKO ASINKRONO BATEN HARILKETA

AZALPENA. - Praktika hau motorearen bobinatze soil bat bakarrik ez denez, kalkuloak egiten hasteko oinarri bezala, bobinatu behar duen motoreari eskatuko zaizkion zenbait ezaugarri eta xehetasun eman zaizkio ikasleari.  
Kasu konkretu hontan, aurrelik bobinaturik zegoen motore bat eman zaio beste ezaugarri batzuetara molda dezan.

EMANDAKO DATUAK:

Aurreko harilkatuarenak:  $K = 24$ ;  $2p = 2$ ;  $q = 3$

$$T_m = 5 \text{ Nw.m}$$

$$I_f = 3,77 \text{ A.}$$

$$N_f = 200 \text{ espira(faseko.)}$$

Harilkatu berriarentzat eskatzen dena:

$$V_L = 220 \text{ V.}$$

$$K = 24; 2p = 4; q = 3$$

$$T_m = 10 \text{ Nw.m}$$

Harilkatu mota: kapa ba teko inbrikatua.

$$\mu = 0,9 / \cos \varphi = 0,92$$

KALKULOA. - Kasu hontan eskatzen zaigun, motorearen momentua eta bez raz potentzia doblatzea da, beste ezaugarriak mantenduz. Harilkatu berria kalkulatzeko erabili den kriterioa, kalkulu sofistikatuetatik ihes egitea izan da. Hori dela "hurbiltze-kalkuloa" egokiagotzat jo dugu maila hauetarako eta kalkulu horren bidez lortzen diren ondorioak saia kuntza bidez laborategian frogatu eta teorian kalkulatu denarekin konparatu.  
Hona hemen jarraitu den kalkulu eta sakuntza prozesua eta ondorioak:

Hariaren sekzioa:

$$T = \frac{Pe \cdot 60}{2\pi n}; Pe = \frac{2\pi \cdot n \cdot T}{60} = \frac{6,28 \cdot 3000 \cdot 10}{60} = 3140 \text{ W}$$

$$Ph = \frac{Pe}{\mu} = \frac{3140}{0,9} = 3488 \text{ W.}$$

$$I_L = \frac{Ph}{\sqrt{3} V_L \cos \varphi} = \frac{3488}{\sqrt{3} 220 \cdot 0,92} = 9,6 \text{ A.}$$

$$I_f = \frac{I}{\sqrt{3}} = \frac{9,6}{3} = 5,75 \text{ A.}$$

$$S_h = \frac{I}{d} = \frac{5,75}{7} = 0,82 \text{ mm}^2$$

$$d_h = \sqrt{\frac{4 \cdot S_h}{\pi}} = \sqrt{\frac{4 \cdot 0,82}{3,14}} = 1 \text{ mm.}$$

Fase bakoitzeko espiren kalkuloa:

Fase bakoitzean jarri behar diren espiren kopurua kalkulatzeko, behar-beharrezkoa izango da, lehenengo eta behin, lortu nahi den momentu motoreak, espirekin eta fluxorekin duen erlazioa aztertzea.

Motore elektrikoetan lortu nahi den helburua energia elektrikoa energia mekaniko bihurtzea denez, ikus dezagun lehenengo, fisika mekanikoaren ikuspuntutik, potentzia, abiadura eta momentuaren arteko erlazioa:

$$P = F \cdot v ; \text{ nondik, } F = \frac{P}{v}$$

Aurreko formulan  $v = f(n)$  atera eta ordezkatzuz,

$$F = \frac{P}{\frac{\pi D \cdot n}{60}} = \frac{P \cdot 60}{\pi \cdot D \cdot n} ; \text{ non, } n = \text{buelta/min.}$$

D = diametroa (m.)

P = Potentzia (W)

Bestalde,

$$T = F \cdot \frac{D}{2} ; \text{ beraz, } T = \frac{P \cdot 60}{\pi \cdot D \cdot n} \cdot \frac{D}{2} = \frac{P \cdot 60}{2 \pi n} = Nw.m$$

Nolanahi ere motore elektrikoak energia elektrikoa hartzen duenez, aurreko formula hori ikuspuntu elektriko batetatik begiratuz,

$$P = E \cdot I \cdot \cos \varphi ; \text{ beraz,}$$

$$T = \frac{E \cdot I \cdot \cos \varphi \cdot 60}{2 \pi n} ; \text{ bestalde, } E = \frac{4,44 f \cdot \varphi N}{10^8}$$

Beraz,

$$T = \frac{4,44 f \cdot \varphi N}{10^8} \cdot I \cdot \cos \varphi \cdot \frac{60}{2 \pi n}$$

Aurreko formula hortan,

$$K = \frac{4,44 \cdot f \cdot 60 \cdot \cos \phi}{2 \cdot n \cdot 10^8} = \text{konstante}$$

Beraz,

$$T = K \cdot N \cdot \phi \cdot I$$

Aztertzen ari garan kasu hontan motorearen momentua doblatu egin nahi dugu.

Horrela bada,

$$T_2 = 2T_1; \text{ hau da,}$$

$$K \cdot N_2 \cdot \phi_2 \cdot I_2 = 2 K \cdot N_1 \cdot \phi_1 \cdot I_1 \quad (1)$$

Bobina batek sortzen duen fluxoaren balioa, espira ko puruaren eta bobinatik pasatzen den korrontearren funtzio zuzenean dagoenez gero, aurreko formula hortan  $N_1$  eta  $N_2$  berdinak direla suposatuz,  $I_2$  doblatzten badugu; hau da,  $I_2 = 2I_1$ ,  $\phi_2$  fluxoa ere doblatu egingo da eta beraz, lortzen den momentua, aurrekoan baino lau aldiz haundiagoa izango litzateke eta ez bi aldiz jarritako baldintzetan agertzen den bezala.

Hau da,

$$T_2 = K \cdot N_2 \cdot \phi_2 \cdot I_2 = 4T_1 \quad \text{gertatuko litzateke}$$

eta honek (1) ekuazioa gezurtatuko luke

Beraz, (1) ekuazioa mantendu nahi badugu,

$$I_2 = \sqrt{2} \cdot I_1 \quad \text{eta horrela } \phi_2 = \sqrt{2} \cdot \phi_1 \quad \text{izan beharko du eta ondorioz, (1) ekuazioa beste era hontara ere jar daiteke:}$$

$$K \cdot N_2 \cdot \sqrt{2} \cdot I_1 \cdot \sqrt{2} \cdot \phi_1 = 2 K \cdot N_1 \cdot I_1 \cdot \phi_1 \quad \text{eta,}$$

$$\sqrt{2} \cdot I_1 = I_2 \quad \text{denez, asken batean,}$$

$$K \cdot N_2 \cdot I_2 \cdot \sqrt{2} \cdot \phi_1 = 2 K \cdot N_1 \cdot I_1 \cdot \phi_1; \text{nondik,}$$

$$N_2 = \frac{2 \cdot K \cdot N_1 \cdot I_1 \cdot \phi_1}{I_2 \cdot \sqrt{2} \cdot \phi_1} = \frac{2 \cdot N_1 \cdot I_1}{\sqrt{2} \cdot I_2}$$

Eta emandako datuetatik hartutako zenbakiak aplikatuz,

$$N_2 = \frac{2 \cdot 200 \cdot 3,77}{\sqrt{2} \cdot 5,75} = 240 \quad \text{espira fase bakoitzeko an.}$$

LABORATEGIKO ENTSEGUA: Egindako kalkuluen arabera motorea bo binatu eta laborategian entsegatu ondoren ateratako datuak dira jarraian ematen direnak:

HUTSEKO EZAUGARRIAK

$$V_f = V_1 = 220 \text{ V.}$$

$$IL_0 = 0,7 \text{ A.}$$

$$n = 2.850 \text{ b/min.}$$

$$\cos \varphi = 0,92$$

$$P_{h0} = 200 \text{ W.}$$

KARGAKO EZAUGARRIAK

Tm	1,8	2	3	4	5	6	7	7,4	8,6
Cos φ	0,95	0,93	0,92	0,92	0,92	0,92	0,8	0,7	-
IL	1,6	1,7	2,2	3	3,5	4,1	5,5	8	9
n	2790	2770	2720	2650	2530	2510	2410	800	0

ESKEMAREN KALKULOA

$$K_{pq} = \frac{K}{2pq} = \frac{24}{2 \cdot 3} = 4$$

$$B = \frac{K}{2} = \frac{24}{2} = 12 \text{ bobina}$$

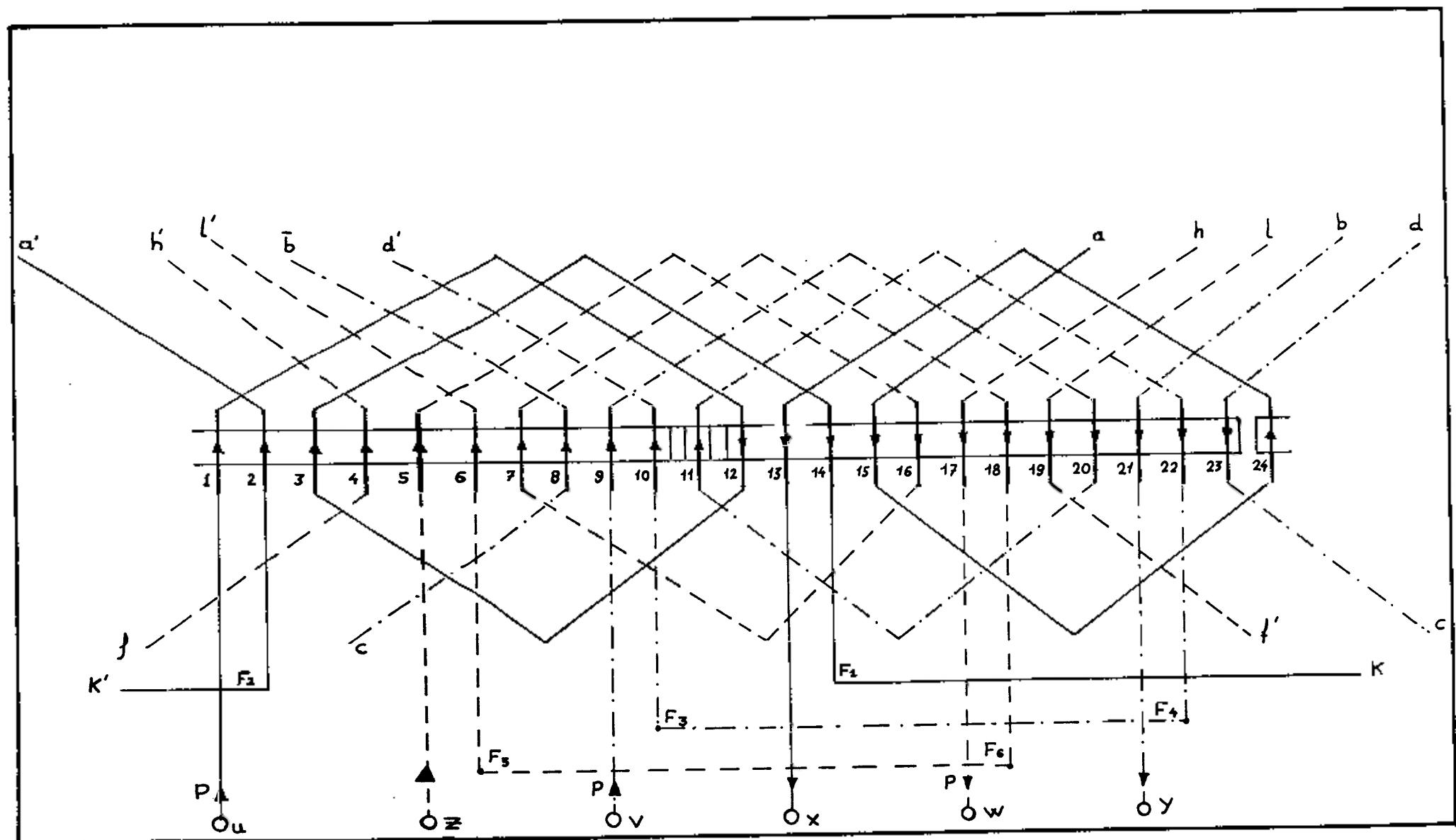
$$U = \frac{B}{2pq} = \frac{12}{6} = 2 \text{ bobina grupo bakiotzean.}$$

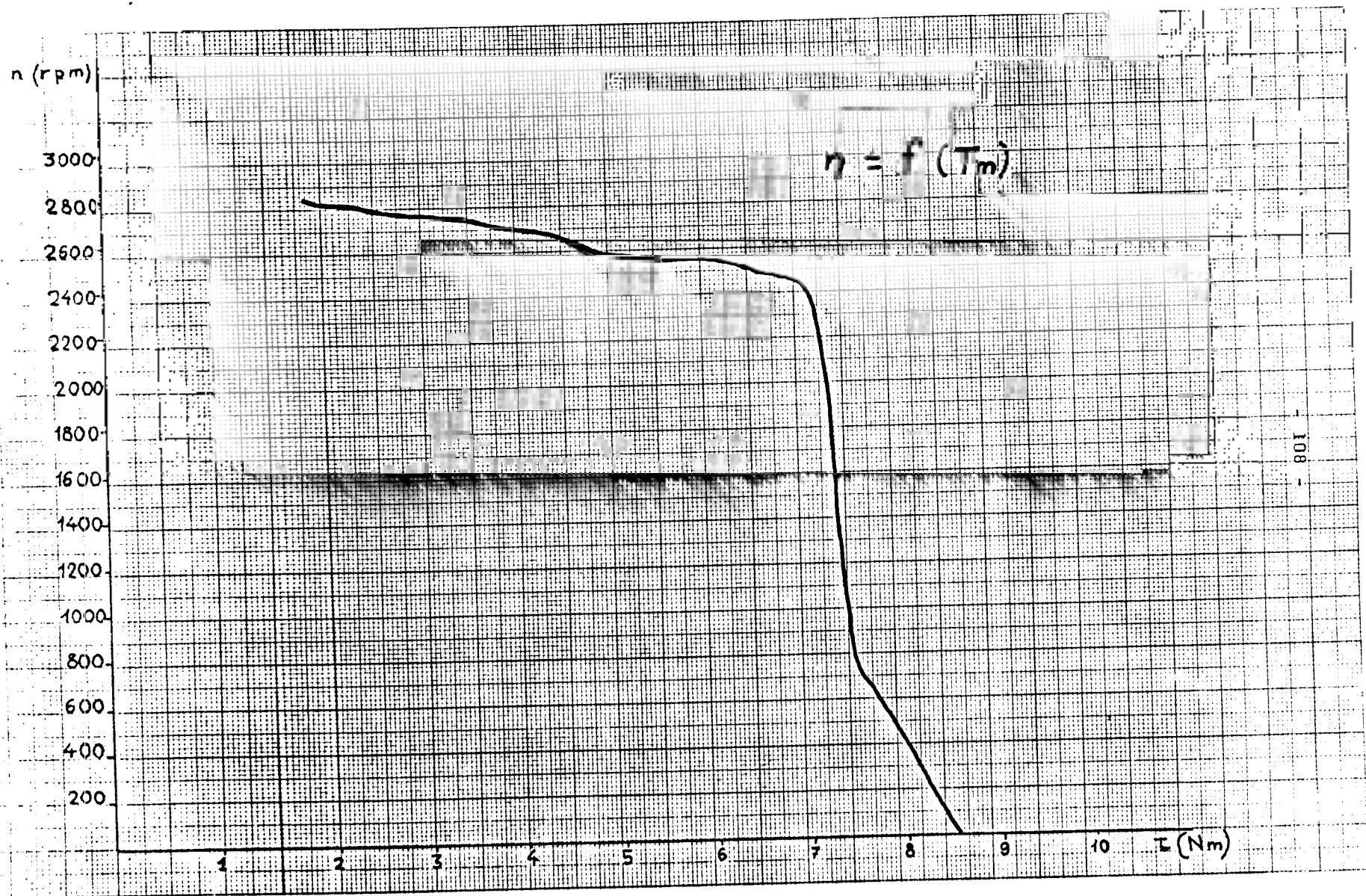
$$Y_p = \frac{K}{2p} = \frac{24}{2} = 12 \text{ kanal.}$$

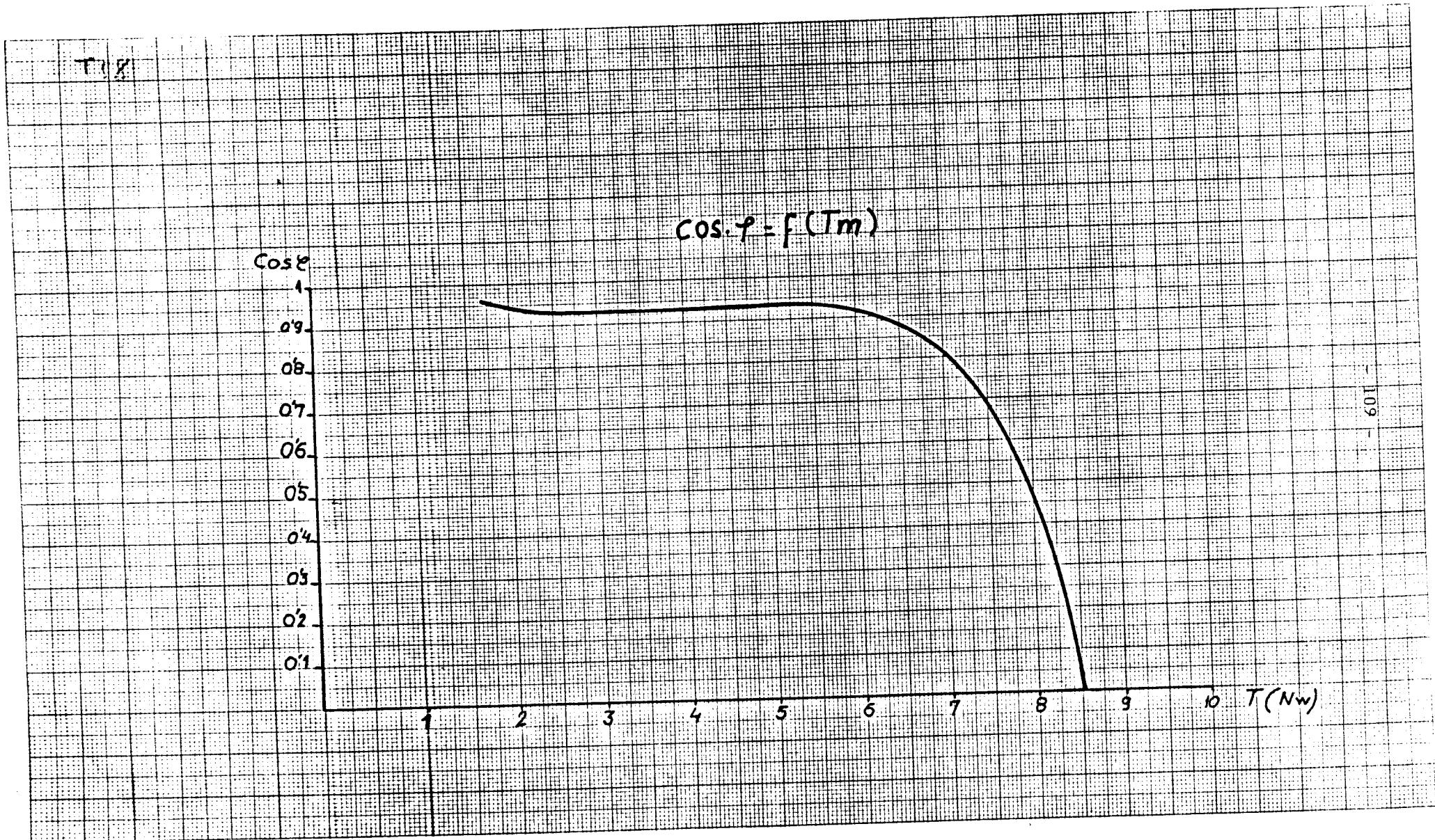
$$Y_1 = Y_k = Y_p - 1 = 12 - 1 = 11$$

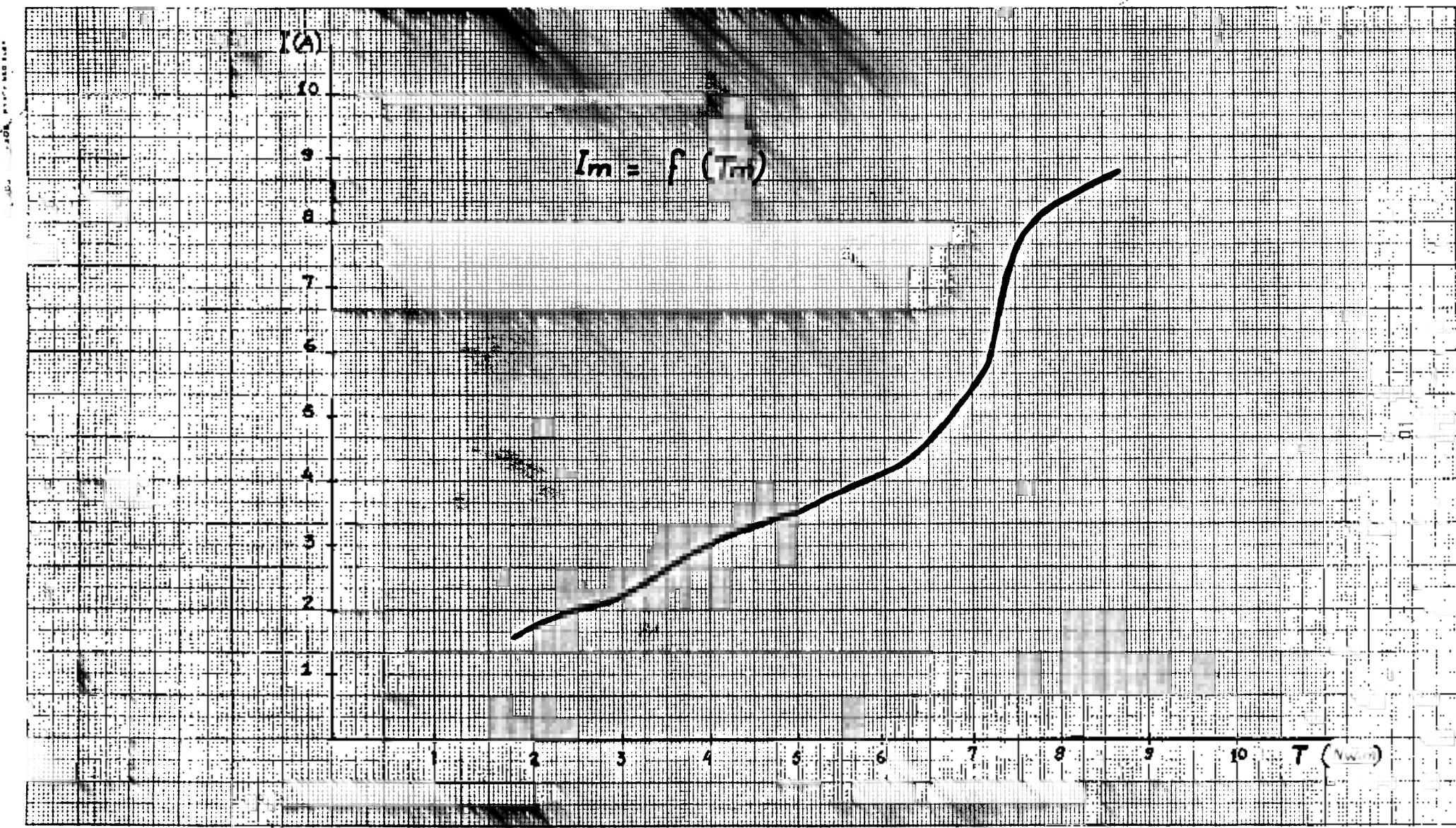
$$Y_2 = Y_1 - 2 = 11 - 2 = 9$$

$$Y_{120} = \frac{K}{3p} = \frac{24}{3} = 8$$













Caja de Ahorros Municipal  
Currekiko Kutxa Munizipala